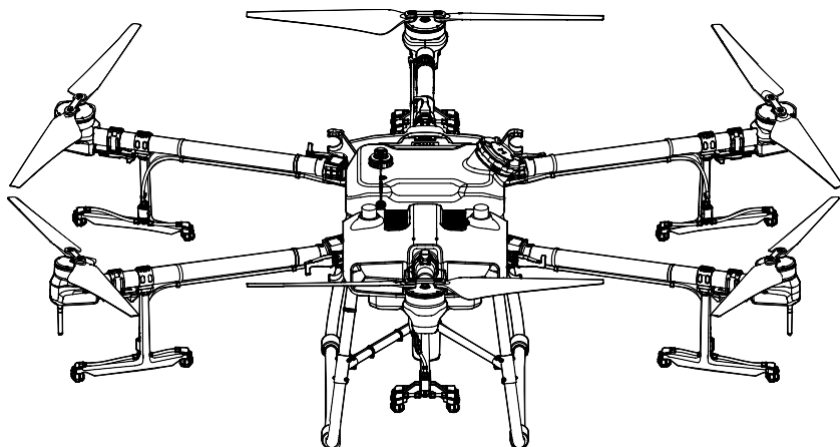


AGRAS T30

Εγχειρίδιο χρήσης

v1.4

2021.07



Αναζήτηση λέξεων -κλειδιών

Αναζητήστε λέξεις -κλειδιά όπως "μπαταρία" και "εγκατάσταση" για να βρείτε ένα θέμα. Εάν χρησιμοποιείτε το Adobe Acrobat Reader για να διαβάσετε αυτό το έγγραφο, πατήστε Ctl+F στα Windows ή Command+F σε Mac για να ξεκινήσετε μια αναζήτηση.

Πλοήγηση σε Θέμα

Δείτε μια πλήρη λίστα θεμάτων στον πίνακα περιεχομένων. Κάντε κλικ σε ένα θέμα για να μεταβείτε σε αυτήν την ενότητα.

Εκτύπωση αυτού του εγγράφου

Αυτό το έγγραφο υποστηρίζει εκτύπωση υψηλής ανάλυσης.

Πληροφορίες

Το T30 ενδέχεται να μην συνοδεύεται από μπαταρία πτήσης σε ορισμένες περιοχές. Αγοράστε μόνο επίσημες DJI μπαταρίες. Διαβάστε τον αντίστοιχο οδηγό χρήσης Intelligent Flight Battery και λάβετε τις απαραίτητες προφυλάξεις κατά το χειρισμό των μπαταριών για να διασφαλίσετε τη δική σας ασφάλεια. Η DJI δεν αναλαμβάνει καμία ευθύνη για ζημιά ή τραυματισμό που προκλήθηκε άμεσα ή έμμεσα από τη χρήση μπαταριών.

Χρήση αυτού του εγχειριδίου

Υπόμνημα

 Σημαντικό

 Συμβουλή

 Αναφορά

Πριν την πτήση

Τα ακόλουθα έγγραφα έχουν συνταχθεί για να σας βοηθήσουν να λειτουργήσετε με ασφάλεια και να αξιοποιήσετε πλήρως το αεροσκάφος σας:


1. Στο κουτί
2. Οδηγίες αποποίησης ευθυνών και ασφάλειας
3. Οδηγός γρήγορης εκκίνησης
4. Εγχειρίδιο χρήστη

Ανατρέξτε στο Agras T30 In Box για να ελέγξετε τα αναγραφόμενα μέρη και να διαβάσετε τις οδηγίες αποποίησης ευθύνης και ασφάλειας πριν από την πτήση. Ανατρέξτε στον οδηγό γρήγορης εκκίνησης για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με τη συναρμολόγηση και τη βασική λειτουργία. Ανατρέξτε στο εγχειρίδιο χρήσης για πιο ολοκληρωμένες πληροφορίες.

Λήψη DJI Assistant 2 για MG

Κατεβάστε το DJI ASSISTANT TM 2 για MG από:

<https://www.dji.com/t30/downloads>

 Η θερμοκρασία λειτουργίας αυτού του προϊόντος είναι 0° έως 45° C (32° έως 113° F). Δεν πληροί την τυπική θερμοκρασία λειτουργίας για στρατιωτική εφαρμογή (-55° έως 125° C (-67° έως 257° F)), η οποία απαιτείται για να αντέξει μεγαλύτερη περιβαλλοντική μεταβλητότητα. Λειτουργήστε το προϊόν κατάλληλα και μόνο για εφαρμογές που πληρούν τις απαιτήσεις του εύρους θερμοκρασίας λειτουργίας αυτού του βαθμού.

Ασφάλεια με μια ματιά

1. Χρήση φυτοφαρμάκων

- Αποφύγετε τη χρήση του φυτοφαρμάκων σε σκόνη όσο το δυνατόν περισσότερο καθώς μπορούν να μειώσουν τη διάρκεια ζωής του συστήματος ψεκασμού.
- Τα φυτοφάρμακα είναι δηλητηριώδη και ενέχουν σοβαρούς κινδύνους για την ασφάλεια. Χρησιμοποιήστε τα μόνο σύμφωνα με τις προδιαγραφές τους.
- Υπολείμματα στον εξοπλισμό που προκαλούνται από πισσιλιές ή διαρροές όταν ρίχνετε και ανακατεύετε το φυτοφάρμακο μπορεί να ερεθίσουν το δέρμα σας. Βεβαιωθείτε ότι έχετε καθαρίσει τον εξοπλισμό μετά την ανάμιξη.
- Χρησιμοποιείστε καθαρό νερό για να αναμειχθεί το φυτοφάρμακο και να φιλτράρετε το αναμειγμένο υγρό πριν χυθεί στη δεξαμενή ψεκασμού για να αποφύγετε τον φράξιμο του φίλτρου. Καθαρίστε τυχόν φραγή πριν χρησιμοποιήσετε τον εξοπλισμό.
- Σιγουρέψτε ότι δεν βρίσκεστε σε ανεμογενή περιοχή κατά τον ψεκασμό φυτοφαρμάκων για την αποφυγή σωματικών βλαβών.
- Φορέστε προστατευτικά ρούχα για την αποφυγή άμεσης επαφής του σώματος με το φυτοφάρμακο. Ξεπλύνετε τα χέρια και το δέρμα σας μετά τον χειρισμό φυτοφαρμάκων. Καθαρίστε το αεροσκάφος και το τηλεχειριστήριο μετά την εφαρμογή του φυτοφαρμάκου.
- Η αποτελεσματική χρήση φυτοφαρμάκων εξαρτάται από πυκνότητα των φυτοφαρμάκων, το ρυθμό ψεκασμού, την απόσταση ψεκασμού, την ταχύτητα αεροσκάφους, την ταχύτητα ανέμου, την κατεύθυνση ανέμου, τη θερμοκρασία και υγρασία. Εξετάστε όλους τους παράγοντες κατά τη χρήση φυτοφαρμάκων, αλλά ΜΗΝ θέσετε σε κίνδυνο την ασφάλεια των ανθρώπων, των ζώων ή του περιβάλλοντος.
- ΜΗΝ μολύνετε ποτάμια και πηγές πόσιμου νερού.
- Απόρριψη πλεονάζοντος ψεκαστικού υγρού: Ο προγραμματισμός της λειτουργίας ψεκασμού βοηθά να διασφαλιστεί ότι αγοράζετε μόνο αρκετό φυτοφάρμακο για την περιοχή που πρόκειται να αντιμετωπιστεί και ότι η ποσότητα του πλεονάζοντος διαλύματος ψεκασμού περιορίζεται στο ελάχιστο. Συνιστάται κάθε πλεόνασμα ψεκασμού ή υγρού πλύσης στη δεξαμενή να εφαρμόζεται στις καλλιέργειες. Οι χρήστες μπορούν επίσης να εξετάσουν την εγκατάσταση αγωγού για τον χειρισμό της απόρριψης του υγρού πλύσης στη δεξαμενή.
- ΜΗΝ χρησιμοποιείτε ισχυρά οξέα, ισχυρές βάσεις, υγρά υψηλής θερμοκρασίας ή φυτοφάρμακα που απαγορεύονται ρητά.

2. Περιβαλλοντικές εκτιμήσεις

- Πετάξτε σε τοποθεσίες που βρίσκονται μακριά από κτίρια και άλλα εμπόδια. ΜΗΝ πετάτε πάνω ή κοντά σε μεγάλα πλήθη.
- ΜΗΝ πετάξετε πάνω 4,5 χιλιόμετρα (14,763 πόδια) πάνω από την επιφάνεια της θάλασσας.
- Πετάξτε μόνο σε μέτριες καιρικές συνθήκες με θερμοκρασίες μεταξύ 0° και 45° C (32° και 113° F).
- Βεβαιωθείτε ότι οι ενέργειές σας δεν παραβιάζουν τους ισχύοντες νόμους ή κανονισμούς και ότι έχετε λάβει όλες τις κατάλληλες προηγούμενες εξουσιοδοτήσεις. Συμβουλευτείτε τη σχετική κρατική υπηρεσία ή αρχή ή τον δικηγόρο σας πριν από κάθε πτήση για να βεβαιωθείτε ότι συμμορφώνεστε με όλους τους σχετικούς νόμους και κανονισμούς.
- ΜΗ λειτουργείτε κανένα μέρος του αεροσκάφους σε εσωτερικούς χώρους.

3. Λίστες ελέγχου πριν από την πτήση

Βεβαιωθείτε ότι έχετε ελέγξει όλα τα ακόλουθα:

- Το τηλεχειριστήριο και οι μπαταρίες αεροσκαφών είναι πλήρως φορτισμένο.
- Όλα τα μέρη είναι σε καλή κατάσταση. Αντικαταστήστε παλαιωμένα ή σπασμένα εξαρτήματα πριν από την πτήση.
- Ο μηχανισμός προσγείωσης και δεξαμενή ψεκασμού είναι σταθερά στη θέση τους.
- Οι έλικες και οι βραχίονες πλαισίου ξεδιπλώνονται και τα κλιπ του βραχίονα είναι σταθερά & σφιγμένα.
- Οι έλικες είναι σε καλή κατάσταση και σφιγμένοι & ότι τίποτα δεν εμποδίζει τους κινητήρες και τις έλικες.
- Δεν υπάρχει τίποτα που να εμποδίζει τη θέση στο κέλυφος του αεροσκάφους εκεί όπου βρίσκεται το κάτω ραντάρι.
- Το σύστημα ψεκασμού δεν είναι μπλοκαρισμένο και λειτουργεί σωστά.
- Η πυξίδα βαθμονομείται αφού σας ζητηθεί να το κάνετε στην εφαρμογή.



Το αεροσκάφος Agram T30 δεν είναι παιχνίδι και δεν είναι κατάλληλο για παιδιά κάτω των 18 ετών.

Σημειώστε ότι η ενότητα Ασφάλεια με μια ματιά παρέχει μόνο μια γρήγορη επισκόπηση των συμβουλών ασφαλείας. Βεβαιωθείτε ότι διαβάζετε και κατανοείτε τις Οδηγίες αποποίησης ευθυνών και ασφαλείας Agram T30/T10 και αυτό το εγχειρίδιο χρήστη.

4. Περιγραφή βαθμολογίας προστασίας εισόδου

Όταν λειτουργεί κανονικά, το αεροσκάφος είναι αδιάβροχο, ανθεκτικό στη σκόνη και ανθεκτικό στη διάβρωση. Υπό σταθερές εργαστηριακές συνθήκες, το αεροσκάφος (δεν περιλαμβάνεται η μπαταρία πτήσης) έχει υδατοστεγανότητα με βαθμολογία προστασίας IP67 (IEC 60529) και μπορεί να καθαριστεί χρησιμοποιώντας μικρή ποσότητα νερού. Ωστόσο, αυτή η βαθμολογία προστασίας δεν είναι μόνιμη και μπορεί να μειωθεί με την πάροδο του χρόνου μετά από μακροχρόνια χρήση λόγω γήρανσης και φθοράς. Η εγγύηση του προϊόντος δεν καλύπτει ζημιές από νερό.

Οι βαθμολογίες προστασίας των αεροσκαφών που αναφέρονται παραπάνω ενδέχεται να μειωθούν στα ακόλουθα σενάρια:

- Υπάρχει σύγκρουση και η δομή στεγανοποίησης παραμορφώνεται.
- Η δομή στεγανοποίησης του κελύφους είναι ραγισμένη ή κατεστραμμένη.
- Τα αδιάβροχα καλύμματα δεν έχουν ασφαλιστεί σωστά.

5. Λειτουργία

- Μείνετε μακριά από το περιστροφικό έλικες και κινητήρες.
- Φροντίστε να πετάτε εντός του καθορισμένου μέγιστου βάρους απογείωσης για την αποφυγή πιθανών κινδύνων ασφάλειας.
- Η εφαρμογή DJI Agras θα συστήσει έξυπνα το όριο βάρους ωφέλιμου φορτίου για τη δεξαμενή σύμφωνα με την τρέχουσα κατάσταση και το περιβάλλον του αεροσκάφους. Μην υπερβαίνετε το συνιστώμενο όριο βάρους ωφέλιμου φορτίου κατά την προσθήκη υλικού στη δεξαμενή. Διαφορετικά, μπορεί να επηρεαστεί η ασφάλεια της πτήσης.
- Διατηρείτε μια οπτική οπτική επαφή (VLOS) του αεροσκάφους σας ανά πάσα στιγμή.
- ΜΗΝ χρησιμοποιείτε την εντολή Combination Stick (CSC) ή άλλες μεθόδους για σταματήστε τους κινητήρες όταν το αεροσκάφος είναι σε πτήση, εκτός εάν βρίσκεται σε κατάσταση έκτακτης ανάγκης.
- ΜΗΝ απαντάτε σε εισερχόμενες κλήσεις κατά τη διάρκεια της πτήσης. ΜΗΝ πετάτε υπό την επίηρα αλκοόλ ή ναρκωτικών.
- Αν υπάρχει προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας, προσαγάγετε το αεροσκάφος σε ασφαλή τοποθεσία.
- Εάν η μονάδα ραντάρ δεν μπορεί να λειτουργήσει σωστά στο περιβάλλον λειτουργίας, το αεροσκάφος θα αδυνατεί να αποφύγει εμπόδια κατά τη διάρκεια της επιστροφής στο σπίτι (RTH). Το μόνο που μπορεί να ρυθμιστεί είναι η ταχύτητα και το υψόμετρο της πτήσης, εφόσον το τηλεχειριστήριο είναι ακόμα συνδεδεμένο.
- Μετά την προσγείωση, σταματήστε τους κινητήρες, απενεργοποιήστε το αεροσκάφος και απενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο.
- Διαφορετικά, το αεροσκάφος ενδέχεται να εισέλθει στο Failsafe RTH αυτόματα λόγω απώλειας σήματος τηλεχειριστηρίου.
- Διατηρήστε τον πλήρη έλεγχο του αεροσκάφους ανά πάσα στιγμή και μην βασίζεστε στην εφαρμογή DJI Agras. Η λειτουργία αποφυγής εμποδίων απενεργοποιείται σε ορισμένες περιπτώσεις. Κρατήστε το αεροσκάφος εντός του VLOS και δώστε μεγάλη προσοχή στην πτήση του. Χρησιμοποιήστε τη διακριτική σας ευχέρεια για να χειριστείτε το αεροσκάφος και αποφύγετε χειροκίνητα εμπόδια εγκαίρως. Είναι σημαντικό να ορίσετε ένα κατάλληλο υψόμετρο Failsafe και RTH πριν από κάθε πτήση.

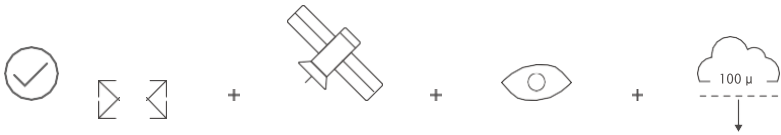
6. Συντήρηση και συντήρηση

- ΜΗΝ χρησιμοποιείτε έλικες παλαιωμένες, πελεκημένες ή σπασμένες.
- Για να αποφύγετε ζημιά στον εξοπλισμό προσγείωσης, αφαιρέστε ή αδειάστε τη δεξαμενή ψεκασμού κατά τη μεταφορά ή όταν αυτή δεν χρησιμοποιείται.
- Συνιστώμενη θερμοκρασία αποθήκευσης (όταν η δεξαμενή ψεκασμού, ο μετρητής ροής, οι αντλίες και οι εύκαμπτοι σωλήνες είναι άδειες): μεταξύ -20° και 40° C (-4° και 104° F).
- Καθαρίστε το αεροσκάφος αμέσως μετά τον ψεκασμό. Ελέγχετε τακτικά το αεροσκάφος. Ανατρέξτε στην ενότητα Φροντίδα προϊόντος στις οδηγίες αποποίησης ευθυνών και ασφάλειας για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με τις οδηγίες συντήρησης.

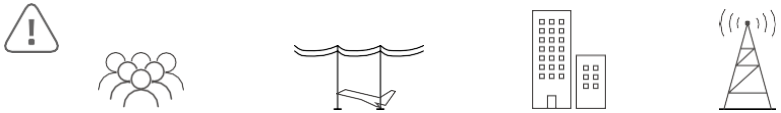
7. Τηρείτε τους τοπικούς νόμους και κανονισμούς

- Μπορείτε να βρείτε τη λίστα με DJI™ GEO Zones στη διεύθυνση <http://www.dji.com/flysafe>. Σημειώστε ότι οι DJI GEO Zones δεν αντικαθιστούν τους κανονισμούς της τοπικής αυτοδιοίκησης ή την καλή κρίση.
- Αποφύγετε να πετάτε σε υψόμετρα άνω των 100 μέτρων (328 πόδια).*

* Το όριο υψόμετρου πτήσης ποικίλλει σε διαφορετικές χώρες ή περιοχές. Βεβαιωθείτε ότι πετάτε στα υψόμετρα που ορίζονται από τους τοπικούς νόμους και κανονισμούς.



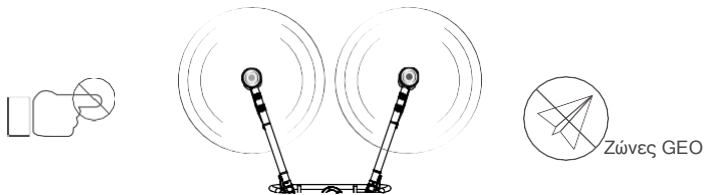
Πετάξτε σε Ανοιχτές Περιοχές + Ισχυρό σήμα GNSS + VLOS + Πετάτε κάτω από 100 μέτρα



Αποφύγετε να πετάτε πάνω ή κοντά σε πλήθη, καλώδια υψηλής τάσης ή υδάτινα σώματα. Ισχυρές ηλεκτρομαγνητικές πηγές όπως π.χ. γραμμές ρεύματος, σταθμούς βάσης και ψηλά κτίρια καθώς μπορεί να επηρεάσουν την ενσωματωμένη πιξίδα.



ΜΗΝ χρησιμοποιείτε το αεροσκάφος σε αντίξοες καιρικές συνθήκες, όπως άνεμοι που υπερβαίνουν τα 28 χλμ./Ωρα, δυνατή βροχή (ρυθμός βροχόπτωσης άνω των 25 mm (0,98 ίντσες) σε 12 ώρες), ομίχλη, χιόνι, κεραυνούς, ανεμοστρόβιλους ή τυφώνες.



Μείνετε μακριά από περιστρεφόμενες έλικες και κινητήρες.

Μάθετε περισσότερα στο: <http://www.dji.com/flysafe>

Περιεχόμενα

Πληροφορίες	1
Χρήση αυτού του εγχειριδίου	1
Υπόμνημα	
Πριν την πτήση	1
Λήψη DJI Assistant 2 για MG	1
Ασφάλεια με μια ματιά	2
Περιεχόμενα	5
Προφίλ Προϊόντος	7
Εισαγωγή	7
Χαρακτηριστικά γνωρίσματα	7
Προετοιμασία του αεροσκάφους	8
Προετοιμασία Επισκόπησης	9
Τηλεχειριστήριο Αεροσκάφους	11
Επισκόπηση τηλεχειριστηρίου	12
Αεροσκάφος	14
Προφίλ αεροσκαφών	14
Λειτουργίες πτήσης	14
Τρόποι λειτουργίας	14
Επανάφορα Λειτουργίας	22
Προστασία Δεδομένων Συστήματος	24
Σφαιρικό σύστημα ραντάρ	24
Προειδοποίηση Empty Tank και Smart Supply	27
Ψεκασμός Οπωρώνων (Orchard Spray)	27
Επιστροφή στο σπίτι (RTH)	28
Χαμηλή μπαταρία και προειδοποιήσεις	30
Χαμηλής τάσης RTK	30
LED αεροσκαφών	31
Τηλεχειριστήριο	32
Προφίλ	32
Χρήση του τηλεχειριστηρίου	32
LED του τηλεχειριστηρίου	39
Προειδοποιητικοί Ήχοι Τηλεχειριστηρίου	40
Σύνδεση τηλεχειριστηρίου	40
Λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών	41

Εφαρμογή DJI Agras	43
Αρχική οθόνη	43
Προβολή λειτουργίας	44
Πτήση	48
Περιβάλλον λειτουργίας	48
Όρια πτήσεων και GEO Zones	48
Λίστα Ελέγχου πριν από την πτήση	50
Εκφόρτιση παγιδευμένου αέρα στους εύκαμπτους σωλήνες	50
Βαθμονόμηση του μετρητή ροής	51
Βαθμονόμηση της πυξίδας	51
Εκκίνηση και Διακοπή κίνησης των μοτέρ	52
Δοκιμή πτήσης	53
DJI Assistant 2 για MG	55
Εγκατάσταση και εκκίνηση	55
Χρήση του DJI Assistant 2 για MG	55
Παράρτημα	56
Προδιαγραφές	56
Ενδείξεις κατάστασης αεροσκάφους (Περιγραφή)	60
Ενημέρωση υλικολογισμικού	60

Προφίλ Προϊόντος

Εισαγωγή

Το Agras T30 είναι το αεροσκάφος επόμενης γενιάς της DJI, με μια επαναστατική δομή μετατροπής και μέγιστο ωφέλιμο φορτίο έως 40kg. Χρησιμοποιώντας τις ψηφιακές λύσεις γεωργίας της DJI, η απόδοση και η αποτελεσματικότητα των εργασιών προστασίας των καλλιεργειών μπορούν να βελτιωθούν σημαντικά. Η ενημερωμένη λειτουργία Route Operation περιλαμβάνει Connection Routing, η οποία επιτρέπει στο αεροσκάφος να πετά αυτόματα σε μια διαδρομή εργασίας και να αποφεύγει εμπόδια που έχουν επισημανθεί στο σχεδιασμό του πεδίου. Η νέα γυεθυνση Smart Supply υπολογίζει την υπόλοιπη ποσότητα υγρού για να βοηθήσει τους χρήστες να διαχειριστούν τις διαδικασίες ψεκασμού.

Το αεροσκάφος έρχεται εξοπλισμένο με το Spherical Radar System, ένα πρωτοποριακό νέο σύστημα για τη γεωργία. Αποτελούμενο από το Omnidirectional Digital Radar και το Upward Radar, το σύστημα παρέχει λειτουργίες όπως παρακολούθηση εδάφους, ανίχνευση εμποδίων και παράκαμψη εμποδίων. Με τις εμπρόσθιες και πίσω κάμερες FPV και φωτεινούς προβολείς, το σύστημα εξασφαλίζει ολοκληρωμένη ασφάλεια λειτουργίας μέρα και νύχτα σε διαφορετικές καιρικές συνθήκες.

Χάρη στις καινοτόμες νέες αντλίες εμβόλου και τα 16 μπεκ, το σύστημα ψεκασμού προσφέρει βελτιωμένο πλάτος ψεκασμού, ρυθμό, διανομή και απόδοση. Ο ηλεκτρομαγνητικός μετρητής ροής 2 καναλιών και ο μετρητής συνεχούς στάθμης υγρού κάνουν τις μετρήσεις πιο ακριβείς από ποτέ. Για ψεκασμό οπωρώνων, οι χρήστες μπορούν να αγοράσουν το **προαιρετικό πακέτο ψεκασμού οπωρώνων** για να μετατρέψουν το αεροσκάφος σε ψεκαστήρα οπωρώνων. Κατά τον ψεκασμό οπωρώνων, η τεχνολογία στόχευσης κλάδων μπορεί να χρησιμοποιηθεί για ακριβή ψεκασμό με τη βοήθεια του ολοκαίνουργιου συστήματος Spherical Radar System και του DJI Agras Cloud.

Το αεροσκάφος έχει βαθμολογία υδατοστεγανότητας IP67 (IEC 60529) και τα βασικά εξαρτήματα διαθέτουν τρία επίπεδα προστασίας, καθιστώντας το T30 ανθεκτικό στη διάβρωση και αδιάβροχο, έτσι ώστε να μπορεί να πλυθεί απευθείας με νερό.

Το Smart Controller Enterprise χρησιμοποιεί μέγιστη απόσταση μετάδοσης έως και 7χλμ^[1] ενώ διαθέτει wifi και Bluetooth. Το τηλεχειριστήριο διαθέτει φωτεινή, οθόνη 5,5 ιντσών και διαθέτει ενσωματωμένη την ενημερωμένη εφαρμογή DJI Agras, προσφέροντας μια ομαλή και εύχρηστη εμπειρία. Οι λειτουργίες μπορούν να προγραμματιστούν σε ακρίβεια εκατοστού, όταν το dongle RTK είναι συνδεδεμένο στο τηλεχειριστήριο. Η λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών^[2] του τηλεχειριστηρίου μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τον συντονισμό της λειτουργίας πολλαπλών αεροσκαφών ταυτόχρονα, επιτρέποντας στους πιλότους να εργάζονται αποτελεσματικά. Τόσο η ενσωματωμένη μπαταρία όσο και η εξωτερική μπαταρία μπορούν να χρησιμοποιηθούν για την τροφοδοσία ρεύματος στο τηλεχειριστήριο. Το τηλεχειριστήριο έχει χρόνο εργασίας έως και 4 ώρες, καθιστώντας το ιδανικό για μεγάλες και υψηλής έντασης λειτουργίες.

Χαρακτηριστικά γνωρίσματα

Το T30 διαθέτει ένα ολοκαίνουργιο τετράπλευρο σχέδιο πτυσσόμενης δομής για γρήγορη αναδίπλωση και εύκολη αποθήκευση. Αισθητήρες ανίχνευσης του διπλώματος ενσωματωμένοι στους βραχίονες πλαίσιου επιτρέπουν στο αεροσκάφος να πραγματοποιήσει αυτόματο έλεγχο του μηχανισμού αναδίπλωσης, διασφαλίζοντας ότι οι βραχίονες είναι σωστά ξεδιπλωμένοι. Το αεροσκάφος υποστηρίζει τοποθέτηση σε εκατοστόμετρο^[3] όταν χρησιμοποιείται με το ενσωματωμένο D-RTK™ ενώ η τεχνολογία διπλής κεραίας παρέχει ισχυρή αντίσταση σε μαγνητικές παρεμβολές. Οι χρήστες έχουν σαφή θέα στο μπροστινό και το πίσω μέρος του αεροσκάφους χάρη στις διπλές κάμερες FPV.

[1] Το τηλεχειριστήριο είναι σε θέση να φτάσει τη μέγιστη απόσταση μετάδοσης (FCC/NCC: 7 km (4.35 mi)), SRRC: 5 km (3.11 mi), CE/KCC/ MIC: 4 km (2.49mi)) ανοιχτή περιοχή χωρίς ηλεκτρομαγνητικές παρεμβολές και σε υψόμετρο περίπου 2,5 μέτρα (8,2 πόδια).

[2] Βεβαιωθείτε ότι συμμορφώνεστε με τους τοπικούς νόμους και κανονισμούς όταν χρησιμοποιείτε τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών.

[3] Πρέπει να χρησιμοποιείται με DJI D-RTK 2 High Precision GNSS Mobile Station (πωλείται ξεχωριστά) ή με υπηρεσία RTK Δικτύου εγκεκριμένη από DJI.

Το ενημερωμένο Route Planning περιλαμβάνει Connection Routing. Στο Connection Routing, το αεροσκάφος θα επιστρέψει αυτόματα σε μια διαδρομή εργασίας. Οι χρήστες μπορούν να σημειώσουν εμπόδια εκτός της περιοχής εργασιών κατά τον προγραμματισμό πεδίου για να τα αποφύγει το αεροσκάφος και επίσης να προσθέσουν σημεία σύνδεσης για να ταξιδέψει το αεροσκάφος κατά μήκος της διαδρομής σύνδεσης πίσω στη διαδρομή εργασίας. Οι λειτουργίες αυτοματοποιούνται περαιτέρω από το Smart Supply Reminder, το οποίο υπολογίζει την υπόλοιπη ποσότητα υγρού σε πραγματικό χρόνο και εμφανίζει το σημείο αναπλήρωσης στο χάρτη.

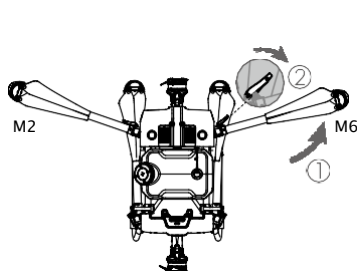
Το Crosshair μπορεί να χρησιμοποιηθεί για να προσθέσει όρια και εμπόδια στο σχεδιασμό πεδίου, κάνοντας τις λειτουργίες ευκολότερες από ποτέ για τους χρήστες. Το αεροσκάφος μπορεί να πραγματοποιήσει ψεκασμό μεταβλητού ρυθμού εισάγοντας χάρτες συνταγών στο τηλεχειριστήριο και εφαρμόζοντάς τους σε χωράφια.

Το σύστημα σφαιρικού ραντάρ αποτελείται από το Omnidirectional Digital Radar and Upward Radar, παρέχοντας ανίχνευση υψομέτρου και σταθεροποίηση σε εμπρός, πίσω και κάτω κατεύθυνση, καθώς και ανίχνευση εμποδίων σε όλες τις οριζόντιες κατευθύνσεις και προς τα πάνω, όταν βρίσκεστε σε λειτουργία Route, AB Route και Manual Plus λειτουργίες. Το ραντάρ μπορεί να ανιχνεύσει τη γωνία κλίσης και να προσαρμοστεί αυτόματα για να διατηρήσει την ίδια απόσταση με την επιφάνεια ακόμη και σε ορεινό έδαφος. Στις λειτουργίες Route και AB Route, το ραντάρ μπορεί να αντληφθεί αποτελεσματικά τα εμπόδια και να σχεδιάσει μια διαδρομή για την ενεργή παράκαμψη των εμποδίων. Η αποφυγή εμποδίων είναι απενεργοποιημένη από προεπιλογή και πρέπει να είναι ενεργοποιημένη στην εφαρμογή.

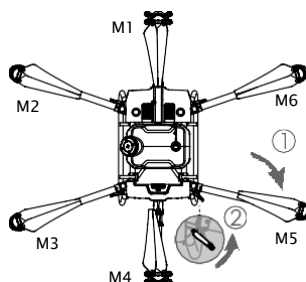
Το σύστημα ψεκασμού είναι εξοπλισμένο με αντλίες εμβόλου και μετρητή συνεχούς στάθμης υγρού για ομοιόμορφο και ακριβή ψεκασμό. Η DJI παρέχει ένα προαιρετικό πακέτο T30 Orchard Spray, το οποίο επιτρέπει στους χρήστες να αλλάξουν το T30 στη διαμόρφωση Orchard. Όταν χρησιμοποιείτε το πακέτο και τη μοναδική τεχνολογία στόχευσης κλάδων της DJI, το T30 μπορεί να διεισδύσει σε παχιά στέγαστρα για πιο ακριβείς και αποτελεσματικές διαδικασίες ψεκασμού.

Η λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών επιτρέπει στους χρήστες να συντονίζουν τη λειτουργία πολλαπλών αεροσκαφών ταυτόχρονα με ένα τηλεχειριστήριο. Οι χρήστες μπορούν να κάνουν εναλλαγή μεταξύ διαφορετικών αεροσκαφών στην εφαρμογή.

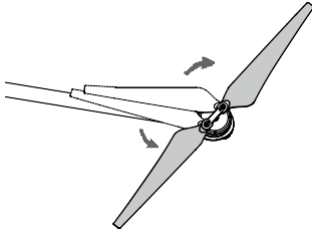
Προετοιμασία του αεροσκάφους



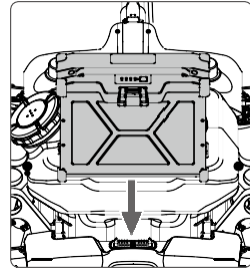
Ξεδιπλώστε τους βραχίονες M2 και M6 και στερεώστε τις δύο κλειδαριές βραχιόνων. Αποφύγετε το τσίμπημα των δακτύλων.



Ξεδιπλώστε τους βραχίονες M3 και M5 ακολουθούμενους από M1 και M4 και στερεώστε τα 4 κλιπ βραχιόνων. Αποφύγετε το τυχαίο τσίμπημα των δακτύλων σας.



Ξεδιπλώστε τις λεπίδες της έλικας.



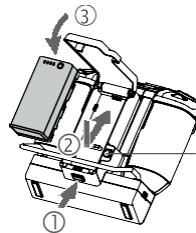
Τοποθετήστε την Έξυπνη μπαταρία πτήσης στο αεροσκάφος μέχρι να ακούσετε ένα κλικ.

- ⚠ • Βεβαιωθείτε ότι η μπαταρία είναι καλά τοποθετημένη στο αεροσκάφος. Τοποθετήστε ή αφαιρέστε την μπαταρία μόνο όταν το αεροσκάφος είναι απενεργοποιημένο.
- Για να αφαιρέσετε την μπαταρία, πατήστε παρατεταμένα το σφικκτήρα και σηκώστε την μπαταρία προς τα πάνω.
 - Διπλώστε τους βραχίονες M3 και M5 ακολουθούμενους από τους βραχίονες M2 και M6 και βεβαιωθείτε ότι οι βραχίονες έχουν εισαχθεί στους σφικκτρες αποθήκευσης και στις δύο πλευρές του αεροσκάφους. Διαφορετικά, τα χέρια μπορεί να υποστούν ζημιά. Σηκώστε και κατεβάστε απαλά τους βραχίονες M1 και M4 για να μειώσετε τη φθορά.

Προετοιμασία του τηλεχειριστηρίου

Τοποθέτηση της εξωτερικής μπαταρίας

- ① Πατήστε το κουμπί απελευθέρωσης καλύμματος μπαταρίας στο πίσω μέρος του τηλεχειριστηρίου προς τα κάτω για να ανοίξετε το κάλυμμα.
- ② Τοποθετήστε την έξυπνη μπαταρία στο διαμέρισμα και σπρώξτε το στην κορυφή.
- ③ Κλείστε το καπάκι.



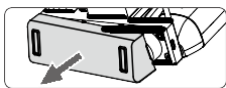
Κουμπί απελευθέρωσης μπαταρίας



Για να αφαιρέσετε την Έξυπνη μπαταρία, πατήστε παρατεταμένα το κουμπί απελευθέρωσης της μπαταρίας και πιέστε την μπαταρία προς τα κάτω.

Τοποθέτηση του 4G Dongle και της κάρτας SIM

- ⚠ Χρησιμοποιείτε μόνο ένα dongle εγκεκριμένο από DJI. Το dongle υποστηρίζει διάφορα πρότυπα δικτύου. Χρησιμοποιήστε μια κάρτα SIM που είναι συμβατή με τον επιλεγμένο πάροχο δικτύου κινητής τηλεφωνίας και επιλέξτε ένα πρόγραμμα δεδομένων κινητής τηλεφωνίας σύμφωνα με το προγραμματισμένο επίπεδο χρήσης.
- Το dongle και η κάρτα SIM επιτρέπουν στο τηλεχειριστήριο να έχει πρόσβαση σε συγκεκριμένα δίκτυα και πλατφόρμες, όπως η πλατφόρμα διαχείρισης DJI Agras. Βεβαιωθείτε ότι τα έχετε τοποθετήσει σωστά. Διαφορετικά, η πρόσβαση στο δίκτυο δεν θα είναι διαθέσιμη.




Αφαιρέστε το κάλυμμα του διαμερίσματος του dongle.



Βεβαιωθείτε ότι η κάρτα SIM είναι τοποθετημένη στο dongle. Τοποθετήστε το dongle στη θύρα USB και δοκιμάστε το dongle.*

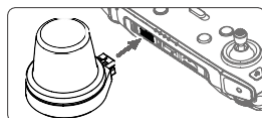


Τοποθετήστε ξανά το κάλυμμα σταθερά.

* Διαδικασία δοκιμής: πατήστε το κουμπί λειτουργίας του τηλεχειριστηρίου και πατήστε ξανά και κρατήστε πατημένο για να ενεργοποιήσετε το τηλεχειριστήριο. Στο DJI Agras, πατήστε  και επιλέξτε Διαγνωστικά δικτύου. Το dongle και η κάρτα SIM λειτουργούν σωστά εάν η κατάσταση όλων των συσκευών στην αλυσίδα δικτύου εμφανίζεται με πράσινο χρώμα.

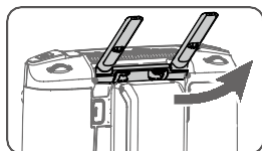
Τοποθέτηση του Dongle RTK

Όταν χρησιμοποιείτε τη μέθοδο προγραμματισμού RTK για να σχεδιάσετε την περιοχή εργασιών, συνδέστε το dongle RTK στη θύρα USB-A στο τηλεχειριστήριο.

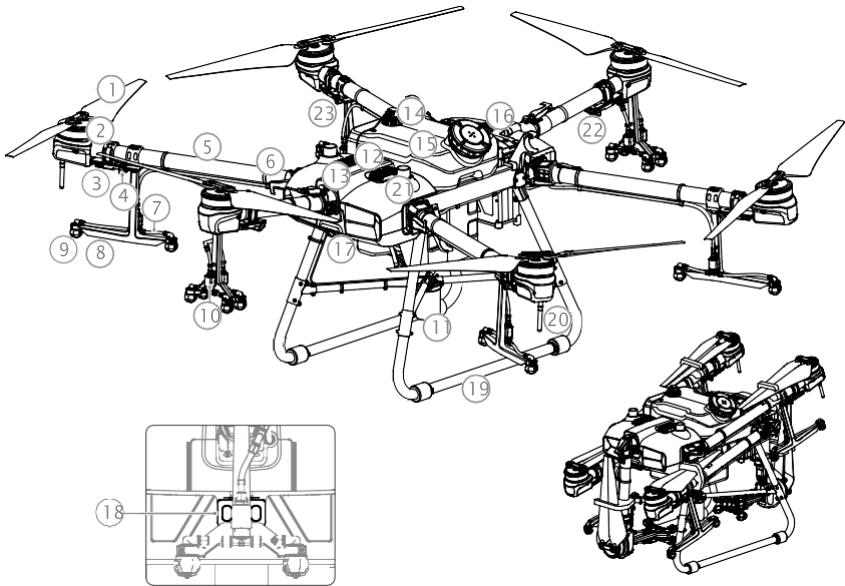


Προσαρμογή των κεραίων

Σηκώστε και ρυθμίστε τις κεραίες. Η ισχύς του σήματος του τηλεχειριστηρίου επηρεάζεται από τη θέση των κεραίων. Για βέλτιστη σύνδεση μεταξύ τηλεχειριστηρίου και αεροσκάφους, βεβαιωθείτε ότι η γωνία μεταξύ των κεραίων και του πίσω μέρους του τηλεχειριστηρίου είναι 80° ή 180°.



Επισκόπηση Αεροσκάφους

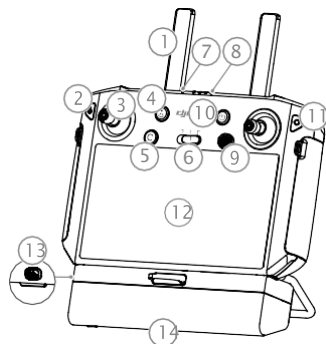


Πίσω όψη

Διπλωμένο

- | | |
|--|---|
| 1. Έλικες | 13. Νεροχύτες |
| 2. Κινητήρες | 14. Μετρητής επιπέδου υγρού |
| 3. ESCs | 15. Δεξαμενή ψεκασμού |
| 4. Εμπρός δείκτες αεροσκαφών (στους βραχίονες M2 και M6) | 16. Θήκη μπαταριών |
| 5. Βραχίονες | 17. Εμπρός κάμερα FPV |
| 6. Αναδιπλούμενοι αισθητήρες ανίχνευσης (ενσωματωμένοι) | 18. Πίσω κάμερα FPV |
| 7. Σωλήνες | 19. Σύστημα πέδησης |
| 8. Ψεκαστήρες | 20. Κεραίες OcuSync |
| 9. Ακροφύσια | 21. Ενσωματωμένες κεραίες D-RTK |
| 10. Ηλεκτρομαγνητικές βαλβίδες | 22. Δείκτες κατάστασης αεροσκαφών (στους βραχίονες M1 και M4) |
| 11. Ψηφιακό ραντάρ πολλαπλής κατεύθυνσης | 23. Πίσω δείκτες αεροσκαφών (στους βραχίονες M3 και M5) |
| 12. Upward Radar (ενσωματωμένο) | |

Επισκόπηση Τηλεχειριστηρίου



1. Κεραίες

Μεταδίδει σήμα ελέγχου και μετάδοσης εικόνας αεροσκαφών.

2. Πλήκτρο Πίσω / Κουμπί Λειτουργίας

Πατήστε μία φορά για να επιστρέψετε στην προηγούμενη σελίδα. Κρατήστε πατημένο για να δείτε έναν οδηγό για τη χρήση συνδυασμών κουμπιών. Ανατρέξτε στο [Συνδυασμοί κουμπιών \(σελ. 38\)](#) για περισσότερες πληροφορίες.

3. Control Sticks

Ελέγχει την κίνηση των αεροσκαφών. Η λειτουργία ελέγχου μπορεί να οριστεί στην εφαρμογή.

4. Κουμπί RTH

Πατήστε παρατεταμένα αυτό το κουμπί για να ξεκινήσει η RTH.

5. Κουμπί C3 (προσαρμόσιμο)

6. Διακόπτης λειτουργίας πτήσης

Οι τρεις θέσεις είναι P-mode (Positioning), A-mode (Attitude) και P-mode (Positioning).

7. LED κατάστασης

Υποδεικνύει εάν το τηλεχειριστήριο είναι συνδεδεμένο με το αεροσκάφος.

8. LED στάθμης μπαταρίας

Εμφανίζει το τρέχον επίπεδο μπαταρίας της εσωτερικής μπαταρίας.

9. Κουμπί 5D (προσαρμόσιμο)

10. Κουμπί λειτουργίας

Χρησιμοποιείται για ενεργοποίηση και απενεργοποίηση του τηλεχειριστηρίου. Όταν το τηλεχειριστήριο είναι ενεργοποιημένο, πατήστε το κουμπί για να μπει σε κατάσταση αναστολής λειτουργίας ή για να ξυπνήσετε το χειριστήριο.

11. Κουμπί επιβεβαίωσης

Πατήστε για επιβεβαίωση μιας επιλογής.

12. Οθόνη αφής

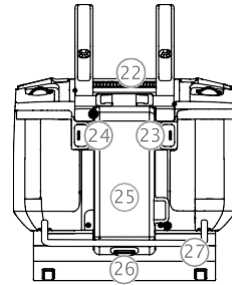
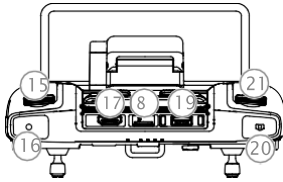
Πατήστε για επιλογή. Συσκευή που βασίζεται σε Android για εκτέλεση DJI Agras.

13. Θύρα φόρτισης USB-C

Χρησιμοποιήστε το για να φορτίσετε το τηλεχειριστήριο.

14. Κάλυμμα διαμερίσματος Dongle

Ανοίξτε το κάλυμμα για να τοποθετήσετε ή να αφαιρέσετε το dongle 4G.



15. Κουμπί ρύθμισης ψεκασμού

Γυρίστε για να ρυθμίσετε την ταχύτητα ψεκασμού στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας.

16. Κουμπί ψεκασμού

Πιέστε για να ξεκινήσετε ή να σταματήσετε τον ψεκασμό στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας.

17. Θύρα HDMI

Για έξοδο βίντεο.

18. Υποδοχή κάρτας microSD

Χρησιμοποιείται για την εισαγωγή κάρτας microSD.

19. Θύρα USB-A

Χρησιμοποιείται για τη σύνδεση συσκευών όπως ένα RTK Dongle ή για σύνδεση με έναν υπολογιστή για ενημέρωση υλικολογισμικού και εξαγωγή αρχείων καταγραφής μέσω του λογισμικού DJI Assistant 2.

20. Κουμπί FPV / Map Switch

Στην Προβολή λειτουργίας στο DJI Agras, πατήστε για εναλλαγή μεταξύ FPV και Προβολής χάρτη.

21. Κρατημένη κλήση

22. Έξοδος αέρα

Χρησιμοποιείται για τη διάχυση θερμότητας. ΜΗΝ σκεπάζετε τον αεραγωγό κατά τη χρήση.

23. Κουμπί C1 (προσαρμοσμένο)

Όταν σχεδιάζετε ένα πεδίο, πατήστε το κουμπί για εναλλαγή μεταξύ της λειτουργίας Εμπόδιο και της Λειτουργίας σημείων. Η λειτουργία του κουμπιού δεν μπορεί να προσαρμοστεί κατά τον προγραμματισμό ενός πεδίου.

Όταν δεν σχεδιάζετε ένα πεδίο, χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να προσαρμόσετε το κουμπί.

24. Κουμπί C2 (προσαρμοσμένο)

Όταν σχεδιάζετε ένα πεδίο, πατήστε το κουμπί για να σημειώσετε ένα σημείο ή εμπόδιο.

Η λειτουργία του κουμπιού δεν μπορεί να προσαρμοστεί κατά τον προγραμματισμό ενός πεδίου.

Όταν δεν σχεδιάζετε ένα πεδίο, χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να προσαρμόσετε το κουμπί.

25. Κάλυμμα μπαταρίας

Ανοίξτε το κάλυμμα για να τοποθετήσετε ή να αφαιρέσετε την Έξυπνη μπαταρία από τον τηλεχειριστήριο.

26. Κλειδώμα καλύμματος χώρου μπαταρίας

Πατήστε το κλειδώμα για να ανοίξετε το κάλυμμα.

27. Λαβή

Αεροσκάφος

Προφίλ αεροσκαφών

Το αεροσκάφος χρησιμοποιεί ειδικό βιομηχανικό χειριστήριο πτήσης DJI για να παρέχει πολλαπλούς τρόπους λειτουργίας για διάφορες εφαρμογές. Το Σύστημα Σφαιρικού Ραντάρ παρέχει παρακολούθηση εδάφους και παράκαμψη εμποδίων σε όλες τις οριζόντιες κατευθύνσεις, καθώς και ανίχνευση εμποδίων σε όλες τις οριζόντιες κατευθύνσεις και προς τα πάνω. Το αεροσκάφος έρχεται εξοπλισμένο με άλλες λειτουργίες όπως επανέναρξη λειτουργίας, προστασία δεδομένων συστήματος, προειδοποίηση άδειας δεξαμενής, έξυπνη υπενθύμιση τροφοδοσίας, προειδοποίηση χαμηλής στάθμης μπαταρίας και RTH.

Το αεροσκάφος θα πετάξει σε λειτουργία P από προεπιλογή. Οι χρήστες μπορούν να κάνουν εναλλαγή μεταξύ των τρόπων πτήσης εναλλάσσοντας το διακόπτη Flight Mode στο τηλεχειριστήριο όταν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία A στην εφαρμογή.

Λειτουργίες πτήσης

Λειτουργία P (Τοποθέτηση): Το αεροσκάφος χρησιμοποιεί GNSS ή μονάδα RTK για τοποθέτηση. Όταν το σήμα GNSS είναι ισχυρό, το αεροσκάφος χρησιμοποιεί το GNSS για τοποθέτηση. Όταν η μονάδα RTK είναι ενεργοποιημένη και η διαφορική μετάδοση δεδομένων είναι ισχυρή, παρέχει τοποθέτηση σε επίπεδο εκατοστού. Θα επανέλθει σε λειτουργία A όταν το σήμα GNSS είναι ασθενές ή όταν η πυξίδα παρουσιάζει παρεμβολές.

Λειτουργία A (Στάση): Το GNSS δεν χρησιμοποιείται για τοποθέτηση και το αεροσκάφος μπορεί να διατηρήσει υψόμετρο μόνο χρησιμοποιώντας το βαρόμετρο. Η ταχύτητα πτήσης σε λειτουργία A εξαρτάται από το περιβάλλον της, όπως η ταχύτητα του ανέμου.

Προειδοποίηση λειτουργίας στάσης

Σε λειτουργία A, το αεροσκάφος δεν μπορεί να τοποθετηθεί μόνο του και επηρεάζεται εύκολα από το περιβάλλον του, το οποίο μπορεί να οδηγήσει σε οριζόντια μετατόπιση. Χρησιμοποιήστε το τηλεχειριστήριο για να τοποθετήσετε το αεροσκάφος.

Ο χειρισμός του αεροσκάφους σε λειτουργία A μπορεί να είναι δύσκολος. Αποφύγετε να πετάτε σε περιορισμένους χώρους ή σε περιοχές όπου το σήμα GNSS είναι ασθενές. Διαφορετικά, το αεροσκάφος θα μπει σε λειτουργία A, οδηγώντας σε πιθανούς κινδύνους πτήσης. Προσεγγίστε το αεροσκάφος σε ασφαλές μέρος το συντομότερο δυνατό.

Τρόποι Λειτουργίας


Το T30 παρέχει λειτουργίες Route, AB Route, Manual και Manual Plus. Οι χρήστες μπορούν να χρησιμοποιήσουν το DJI Agras για εναλλαγή μεταξύ AB Route, Manual και Manual Plus.

Λειτουργία διαδρομής

Αφού μετρηθεί η περιοχή εργασιών και τα εμπόδια και διαμορφωθούν οι ρυθμίσεις, η εφαρμογή DJI Agras χρησιμοποιεί το ενσωματωμένο έξυπνο σύστημα προγραμματισμού λειτουργίας για να δημιουργήσει μια διαδρομή εργασιών με βάση την εισαγωγή του χρήστη. Οι χρήστες μπορούν να επικαλεστούν μια λειτουργία αφού προγραμματίσουν ένα πεδίο. Το αεροσκάφος θα ξεκινήσει τη λειτουργία του αυτόματα και θα ακολουθήσει την προγραμματισμένη διαδρομή εργασιών. Μόλις προστεθούν χάρτες συνταγών κατά τον προγραμματισμό ή την επεξεργασία πεδίου, το αεροσκάφος πραγματοποιεί λίπανση μεταβλητού ρυθμού σύμφωνα με τις πληροφορίες που περιλαμβάνονται στους χάρτες. Δρομολόγηση σύνδεσης, έξυπνη υπενθύμιση τροφοδοσίας, συνέχιση λειτουργίας, σταθεροποίηση υψομέτρου, αποφυγή εμποδίων και παράκαμψη εμποδίων είναι διαθέσιμα στη λειτουργία λειτουργίας διαδρομής. Χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να ρυθμίσετε την ποσότητα ψεκασμού και την ταχύτητα πτήσης. Συνιστάται η λειτουργία διαδρομής για μεγάλες περιοχές ψεκασμού.

Εισαγωγή συνταγών χαρτών

Εισαγάγετε πρώτα χάρτες συνταγών στο τηλεχειριστήριο προκειμένου να πραγματοποιήσετε γονιμοποίηση μεταβλητού ρυθμού.


1. Αποθηκεύστε τις συνταγογραφούμενες εργασίες που έχουν προγραμματιστεί στο DJI Terra σε κάρτα microSD.
2. Τοποθετήστε την κάρτα microSD στο τηλεχειριστήριο, μεταβείτε στην αρχική οθόνη του DJI Agras. Επιλέξτε τα αρχεία στο παράθυρο που σας ζητά και εισαγάγετε
3. Οι εισαγόμενοι χάρτες συνταγών θα εμφανίζονται στην ετικέτα  Prescription Map στην οθόνη διαχείρισης εργασιών

Χωροταξία

Το DJI Agras υποστηρίζει πολλαπλές μεθόδους σχεδιασμού για διάφορες εφαρμογές.

Περπατήστε με το RTK

Το περπάτημα με ένα dongle RTK χρησιμοποιεί το dongle RTK που είναι συνδεδεμένο στο τηλεχειριστήριο για την καταγραφή μετρήσεων. Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος απενεργοποιείται όταν σχεδιάζετε τη διαδρομή πτήσης σας.

1. Βεβαιωθείτε ότι το dongle RTK είναι τοποθετημένο στο τηλεχειριστήριο.
2. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο, σύρετε από το επάνω μέρος της οθόνης και βεβαιωθείτε ότι το USB είναι απενεργοποιημένο.
3. Μεταβείτε στην αρχική οθόνη της εφαρμογής, πατήστε Plan Field και επιλέξτε Walk with RTK.
4. Μεταβείτε στο , πατήστε RTK για να επιλέξετε την πηγή RTK και ολοκληρώστε τη διαμόρφωση. Περιμένετε έως ότου η γραμμή κατάστασης συστήματος στην επάνω αριστερή γωνία της οθόνης γίνει πράσινη, υποδεικνύοντας ότι χρησιμοποιείται η τοποθέτηση RTK.



Προγραμματίστε ένα πεδίο ακολουθώντας τις οδηγίες για περπάτημα με το τηλεχειριστήριο παρακάτω. Οι χρήστες μπορούν επίσης να εισέλθουν στην οθόνη Field Editing και να χρησιμοποιήσουν το Crosshair για να προσθέσουν οριακά σημεία και εμπόδια. Ανατρέξτε στην ενότητα Field Editing πεδίου για περισσότερες πληροφορίες.



5. Περπατήστε με το τηλεχειριστήριο παράλληλα με το όριο της περιοχής εργασιών και πατήστε Add Waypoint C2 ή πατήστε το κουμπί C2 στο τηλεχειριστήριο στα σημεία στροφής.
6. Σημειώστε τυχόν εμπόδια:
 - Χρησιμοποιήστε μία από τις δύο παρακάτω μεθόδους για να επισημάνετε τυχόν εμπόδια εντός ή εκτός πεδίου στόχου. Τα εμπόδια που επισημαίνονται εκτός της περιοχής εργασιών κατά τον προγραμματισμό πεδίου θα αποφευχθούν κατά τον προγραμματισμό μιας διαδρομής σύνδεσης ή δρομολόγηση σύνδεσης. Ανατρέξτε στην ενότητα Δρομολόγηση σύνδεσης για περισσότερες πληροφορίες.

① Πατήστε Obstacle Mode C1 στην οθόνη ή πατήστε το κουμπί C1 στο πίσω μέρος του τηλεχειριστηρίου.

Στη συνέχεια, περπατήστε με το τηλεχειριστήριο γύρω από το εμπόδιο και πατήστε Add Obstacle C2 στην οθόνη ή πατήστε το κουμπί C2 για να προσθέσετε πόντους για το εμπόδιο. Τέλος, πατήστε το Waypoints Mode C1 ή πατήστε το κουμπί C1 όταν τελειώσετε.

② Πατήστε Obstacle Mode C1 στην οθόνη ή πατήστε το κουμπί C1 στο πίσω μέρος του τηλεχειριστηρίου.

Στη συνέχεια, περπατήστε με το τηλεχειριστήριο στο εμπόδιο και, στη συνέχεια, πατήστε Round. Ένας κόκκινος κύκλος θα εμφανιστεί στο χάρτη. Πατήστε το κέντρο του κύκλου για να επιλέξετε το εμπόδιο και σύρετε για να προσαρμόσετε τη θέση. Επιλέξτε το κόκκινο σημείο στην περιφέρεια του εμποδίου και σύρετε για να ρυθμίσετε την ακτίνα. Τέλος, πατήστε το Waypoints Mode C1 ή πατήστε το κουμπί C1 όταν τελειώσετε.

7. Συνεχίστε να μετράτε το πεδίο περπατώντας με το τηλεχειριστήριο δίπλα στο όριο και προσθέτοντας σημεία διαδρομής σε κάθε γωνία του πεδίου. Πατήστε Done όταν έχει μετρηθεί το πεδίο και έχουν επισημανθεί όλα τα εμπόδια. Η εφαρμογή παράγει μια διαδρομή πτήσης σύμφωνα με την περίμετρο και τα εμπόδια του πεδίου.
8. Προσθήκη χάρτη συνταγών: πατήστε  στην οθόνη και επιλέξτε έναν χάρτη συνταγών από τη λίστα για προεπισκόπηση. Κάθε περιοχή του πεδίου στο χάρτη θα εμφανίζεται σε ένα χρώμα που αντιστοιχεί στην ποσότητα του υλικού. Πατήστε Yes για να εφαρμόσετε τον επιλεγμένο χάρτη συνταγών στο πεδίο που περιλαμβάνεται στο χάρτη. Οι χρήστες μπορούν επίσης να προσθέσουν έναν χάρτη συνταγών ενώ επεξεργάζονται ένα πεδίο ή πριν εκτελέσουν μια επέμβαση.
9. Τα σημεία βαθμονόμησης μπορούν να προστεθούν όταν το Rectify Offset είναι ενεργοποιημένο στο  στις ρεθμίσεις.

Προσθήκη σημείου βαθμονόμησης: Περπατήστε με το τηλεχειριστήριο στη θέση κάθε σημείου βαθμονόμησης. Παρακέντηση Σημείο βαθμονόμησης στην οθόνη.

Τα σημεία βαθμονόμησης χρησιμοποιούνται για να αντισταθμίσουν την προκατάληψη της διαδρομής πτήσης που προκαλείται από τη διαφορά θέσης. Επιλέξτε τουλάχιστον ένα υπάρχον ορόσημο ως σταθερό σημείο αναφοράς για τη βαθμονόμηση κατά την εκτέλεση της ίδιας λειτουργίας. Εάν κανένα δεν είναι διαθέσιμο, χρησιμοποιήστε ένα εύκολα αναγνωρίσιμο αντικείμενο, όπως ένα μεταλλικό πάσσαλο.

Περπατήστε με RC (Walk with RC)

Οι χρήστες πρέπει να περπατούν κατά μήκος του ορίου του πεδίου ή των εμποδίων με το τηλεχειριστήριο για μετρήσεις. Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος απενεργοποιείται όταν σχεδιάζετε τη διαδρομή πτήσης σας.

1. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο και μπειτε στο DJI Agras. Πατήστε Σχέδιο πεδίου και επιλέξτε Walk with RC.
2. Περιμένετε έως ότου το σήμα GNSS είναι ισχυρό. Η ακρίβεια τοποθέτησης μπορεί να διαφέρει κατά +/- 2 μέτρα. Ολοκληρώστε τα υπόλοιπα βήματα περπατώντας με το τηλεχειριστήριο ακολουθώντας τις ίδιες οδηγίες με την ενότητα Walk with RTK.

Πετάζτε με το αεροσκάφος

Οι χρήστες μπορούν να πετάξουν το αεροσκάφος στις επιθυμητές θέσεις και να χρησιμοποιήσουν την εφαρμογή ή το τηλεχειριστήριο για να προσθέσουν σημεία πορείας για την περιγραφή περιοχών και τη μέτρηση εμποδίων.

1. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο, μπειτε στο DJI Agras και, στη συνέχεια, ενεργοποιήστε το αεροσκάφος.
2. Πατήστε Plan Field πεδίου και επιλέξτε Fly the Aircraft. Ολοκληρώστε τα υπόλοιπα βήματα πετώντας με το αεροσκάφος ακολουθώντας τις ίδιες οδηγίες με το τμήμα Walk with RTK.


DJI Terra

1. Βεβαιωθείτε ότι έχετε διαβάσει το εγχειρίδιο χρήσης του DJI Terra για το σχεδιασμό πεδίου πριν μοιραστείτε τα προγραμματισμένα δεδομένα στην πλατφόρμα DJI AG ή αποθηκεύσετε τα δεδομένα στην κάρτα microSD στο τηλεχειριστήριο.

2. Χρήση των δεδομένων προγραμματισμού


α. Λήψη από την πλατφόρμα DJI AG:

Για να δείτε τα δεδομένα στην πλατφόρμα, μεταβείτε στην αρχική οθόνη του DJI Agras και πατήστε

 δεδομένα για συγχρονισμό. Επιλέξτε τα δεδομένα που θέλετε για επεξεργασία πεδίου.

β. Εισαγωγή από την κάρτα microSD:

Τοποθετήστε την κάρτα microSD με τα δεδομένα προγραμματισμού από το DJI Terra στην υποδοχή κάρτας microSD στο τηλεχειριστήριο. Στη συνέχεια, μεταβείτε στην αρχική οθόνη του DJI Agras.

Επιλέξτε τα δεδομένα στο παράθυρο που σας ζητά και εισαγάγετε τα. Για να δείτε τα δεδομένα, μεταβείτε στη  διαχείριση εργασιών στην αρχική οθόνη. Επιλέξτε τα επιθυμητά δεδομένα για επεξεργασία πεδίου.


Επεξεργασία πεδίου (Filed Editing)

Πατήστε Field Editing στον χάρτη στην οθόνη για να εισέλθετε στην κατάσταση επεξεργασίας (Edit).

1. Επεξεργασία σημείων (Waypoints)


Move: πατήστε μία φορά το σημείο και μετά σύρετε για να μετακινηθείτε.

Fine Tuning: πατήστε το σημείο διαδρομής. Στην ετικέτα Waypoints στο Field Editing πατήστε τα κουμπιά Fine Tuning. Πατήστε Προηγούμενο (Previous) ή Επόμενο (Next) για εναλλαγή μεταξύ διαφορετικών σημείων διαδρομής.

Delete: πατήστε το εικονίδιο  στην ετικέτα Waypoints ή πατήστε το σημείο δύο φορές για να διαγράψετε ένα επιλεγμένο σημείο.

2. Προσαρμογή διαδρομής

Οι ακόλουθες παράμετροι μπορούν να προσαρμοστούν στο χάρτη.

Κατεύθυνση διαδρομής: πατήστε και σύρετε το εικονίδιο  κοντά στη διαδρομή για να προσαρμόσετε την κατεύθυνση πτήσης του προγραμματισμένου Διαδρομή. πατήστε το εικονίδιο για να εμφανιστεί το μενού Fine Tuning και προσαρμόστε.

Οι ακόλουθες παράμετροι μπορούν να προσαρμοστούν κάτω από την ετικέτα διαδρομής (Route) στις ρυθμίσεις επεξεργασίας πεδίου.

Widen Overall Margin: ρυθμίστε το περιθώριο ασφαλείας μεταξύ της διαδρομής και της άκρης του γηπέδου.

Widen One Side: αγγίξτε οποιαδήποτε άκρη του πεδίου και, στη συνέχεια, ενεργοποιήστε αυτήν την ενοιαία και ρυθμίστε την ενιαία ασφάλεια περιθώριο για την αντίστοιχη ακμή. Πατήστε Προηγούμενο ή Επόμενο για εναλλαγή μεταξύ διαφορετικών άκρων.

Route Spacing: προσαρμόστε το διάστημα μεταξύ δύο γειτονικών γραμμών. Εάν η Αυτόματη Προσαρμογή Διαστήματος Διαδρομής είναι ενεργοποιημένη στις Ρυθμίσεις για προχωρημένους στις Ρυθμίσεις αεροσκαφών, εφαρμόζεται αυτόματα λεπτός συντονισμός αφού οι χρήστες προσαρμόσουν την τιμή της απόστασης. Αυτό θα καταστήσει τη διαδρομή πιο κατάλληλη για την περιοχή εργασιών. Η τιμή διαστήματος που εμφανίζεται ενδέχεται να διαφέρει ελαφρώς από αυτό που θα εισαγάγει ο χρήστης.

Obstacle Edge Safety Distance (Απόσταση ασφαλείας άκρου εμπόδιου): ρυθμίστε το περιθώριο ασφαλείας μεταξύ της διαδρομής και του άκρου του εμπόδιου.

Auto Boundary Route: μόλις ενεργοποιηθεί, το αεροσκάφος θα πετάξει και θα ψεκάσει γύρω από το όριο του πεδίου αφού ολοκληρωθεί η αρχική διαδρομή εργασίας. Στη συνέχεια, το αεροσκάφος θα εκτελέσει την προκαθορισμένη ενέργεια όταν ολοκληρωθεί η διαδρομή εργασίας. Η οριακή διαδρομή μπορεί να ρυθμιστεί δεξιόστροφα ή αριστερόστροφα.

Low Speed Ascend (Ανάβαση χαμηλής ταχύτητας): όταν είναι ενεργοποιημένο, το αεροσκάφος θα ανέβει κατά το προκαθορισμένο ύψος αν πετάξει με χαμηλή ταχύτητα για να διατηρήσει μια ασφαλή απόσταση από το έδαφος και να αποφύγει την καταστροφή της βλάστησης. Το αεροσκάφος κανονικά πετά με χαμηλή ταχύτητα όταν ανοίγει μια διαδρομή εργασίας. Το αεροσκάφος θα κατέβει αυτόματα μόλις η ταχύτητα πτήσης επιστρέψει στο φυσιολογικό.


3. Επεξεργασία εμποδίων

Για πολυγωνικά εμπόδια, ακολουθήστε τις οδηγίες Edit Waypoints για να επεξεργαστείτε τα πρόσθετα σημεία γύρω από το εμπόδιο. Για κυκλικά εμπόδια, πατήστε το κέντρο του κύκλου για να επιλέξετε το εμπόδιο και σύρετε για να προσαρμόσετε τη θέση. Επιλέξτε το κόκκινο σημείο στην περιφέρεια του εμπόδιου και σύρετε για να ρυθμίσετε την ακτίνα.

4. Προσθέστε περισσότερα οριακά σημεία ή εμπόδια


Στην οθόνη Field Editing, χρησιμοποιήστε το Crosshair, το τηλεχειριστήριο ή το αεροσκάφος για να προσθέσετε περισσότερα οριακά σημεία ή εμπόδια. Οι παρακάτω οδηγίες χρησιμοποιούν το Crosshair ως παράδειγμα.



Απαιτείται ένας πιο ακριβής χάρτης για να προσθέσετε σημεία χρησιμοποιώντας το Crosshair. Συνιστάται να επιλέξετε μια πηγή χάρτη στο HD Second-layer Map *** στο  για να βελτιώσετε την ακρίβεια του πρόσθετων σημείων.



- Επιλέξτε Crosshair στη λίστα Προσθήκη σημείου (Add Point) στα δεξιά της οθόνης. Ένας σταυρός θα εμφανιστεί στο κέντρο του χάρτη.
- Επιλέξτε Boundary Point, Obstacle ή Round από τη λίστα Type of Point. Σύρετε το χάρτη για να ευθυγραμμίσετε το στόχαστρο και πατήστε Add (Προσθήκη) για να προσθέσετε τον αντίστοιχο τύπο σημείου.
- Ακολουθήστε τις οδηγίες Επεξεργασία Σημείων και Επεξεργασία Εμποδίων για να επεξεργαστείτε αναλόγως τα πρόσθετα σημεία.

5. Προσθέστε Χάρτες Συνταγών

Πατήστε  στην οθόνη. Επιλέξτε έναν χάρτη συνταγών από τη λίστα για προεπισκόπηση. Σε κάθε περιοχή του πεδίου ο χάρτης θα εμφανιστεί με χρώματα που αντιστοιχούν στην ποσότητα υλικού. Πατήστε Yes για να εφαρμόσετε τον επιλεγμένο χάρτη συνταγών στο πεδίο.

- Πατήστε **Back**, μετά **Done**, ονομάστε τη λειτουργία, επιλέξτε περικοπή και διαμορφώστε άλλες παραμέτρους.

Εκτέλεση Λειτουργίας


- Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο και το αεροσκάφος.
- Μεταβείτε στην αρχική οθόνη του DJI Agras και πατήστε Εκτέλεση Λειτουργίας για να μπειτε στην Προβολή Λειτουργίας.
- Πατήστε  για να επιλέξετε ένα πεδίο στην ετικέτα Fields (Πεδία).
- Πατήστε  στο κέντρο του πεδίου για να προσθέσετε έναν χάρτη συνταγών.
- Πατήστε Edit (Επεξεργασία) για να επεξεργαστείτε τα σημεία και τη διαδρομή ξανά και προσθέστε περισσότερα οριακά σημεία ή εμπόδια.
- Πατήστε Invoke (Επίκληση).
- Πατήστε Move Flight Route (Μετακίνηση διαδρομής πτήσης) για να προσαρμόσετε τη θέση της διαδρομής χρησιμοποιώντας τα κουμπιά ρύθμισης λεπτομερειών, εάν το Rectify Offset είναι απενεργοποιημένο στις ... Ρυθμίσεις. Εάν το Rectify Offset είναι ενεργοποιημένο στις ... Ρυθμίσεις, τοποθετήστε το αεροσκάφος σε ένα από τα προηγούμενες καθορισμένα σημεία βαθμονόμησης, πατήστε Rectify Offset (Επανόρθωση μετατόπισης) και έπειτα Rectify Aircraft Position (Επεξεργασία θέσης αεροσκάφους) και πατήστε OK.
- Connection Routing (Δρομολόγηση σύνδεσης) επιτρέπει στο αεροσκάφος να επανενωθεί σε μια διαδρομή εργασίας αυτόματα και με ασφάλεια. Συνιστάται η επισήμανση όλων των εμποδίων εκτός της περιοχής εργασίας κατά τον προγραμματισμό πεδίου. Οι χρήστες μπορούν να προσθέσουν σημεία σύνδεσης όπου είναι απαραίτητο για να αλλάξουν τη διαδρομή σύνδεσης για να παρακάμψουν εμπόδια που δεν σημειώθηκαν κατά τον προγραμματισμό πεδίου. Ανατρέξτε στις παρακάτω περιγραφές για περισσότερες πληροφορίες.

9. Ορίστε τις παραμέτρους λειτουργίας, πατήστε OK και πατήστε Start (Έναρξη).
10. Ρυθμίστε το κατάλληλο ύψος και ταχύτητα αυτόματης απογείωσης ρυθμίζοντας το Connection Routing and RTH Altitude and Connection Routing and RTH Speed, μετακινήστε το ρυθμιστικό για απογείωση και ξεκινήστε τον ψεκασμό.



Το Connection Routing, το ύψος και η ταχύτητα RTH μπορούν να ρυθμιστούν από τον Pre-Task Auto Check (Αυτόματο έλεγχο) και τις ρυθμίσεις αεροσκαφών πριν από την εκτέλεση εργασιών. Εάν έχει προσαρμοστεί σε μία θέση, θα ενημερωθεί αυτόματα και στην άλλη τοποθεσία.



- Απογειώστε μόνο σε ανοιχτούς χώρους και ορίστε το κατάλληλο ύψος αυτόματης απογείωσης ανάλογα με το περιβάλλον λειτουργίας.
- Η λειτουργία ακυρώνεται αυτόματα εάν οι κινητήρες ξεκινήσουν πριν από την έναρξη της λειτουργίας. Θα χρειαστεί να ανακαλέσετε τη λειτουργία στη λίστα εργασιών.
- Μόλις ξεκινήσει, το αεροσκάφος πετά στο σημείο εκκίνησης της διαδρομής και κλειδώνει την κατευθυνσή του προς την κατεύθυνση του πρώτου σημείου καμής για όλη τη διάρκεια της διαδρομής πτήσης. Κατά τη λειτουργία, οι χρήστες δεν μπορούν να ελέγξουν το αεροσκάφος που κατευθύνεται μέσω του χειριστηρίου.
- Το αεροσκάφος δεν ψεκάζει ενώ πετά μεταξύ των γραμμών φύτευσης, ενώ ψεκάζει αυτόματα κατά μήκος της υπόλοιπης διαδρομής. Οι χρήστες μπορούν να προσαρμόσουν την ποσότητα ψεκασμού, την ταχύτητα πτήσης και το ύψος πάνω από τη βλάστηση στην εφαρμογή.
- Μια λειτουργία μπορεί να τεθεί σε παύση μετακινώντας ελαφρώς το ραβδί ελέγχου. Το αεροσκάφος θα αιωρείται και θα καταγράφει το σημείο διακοπής και στη συνέχεια το αεροσκάφος μπορεί να ελεγχθεί χειροκίνητα. Για να συνεχίσετε τη λειτουργία, επιλέξτε το ξανά από την ετικέτα  Εκτέλεση και το αεροσκάφος θα επιστρέψει αυτόματα στο σημείο διακοπής και θα συνεχίσει τη λειτουργία. Δώστε προσοχή στην ασφάλεια των αεροσκαφών όταν επιστρέψετε σε σημείο διακοπής.
- Οι χρήστες μπορούν να ορίσουν τη δράση που θα πραγματοποιήσει το αεροσκάφος μετά την ολοκλήρωση της λειτουργίας στην εφαρμογή.

Δρομολόγηση σύνδεσης



Connection Routing: αναφέρεται στη διαδικασία κατά την οποία το αεροσκάφος πετά από την τρέχουσα θέση στη διαδρομή εργασίας. Διατίθεται μόνο στη λειτουργία Route.

Η δρομολόγηση σύνδεσης επιτρέπει το αεροσκάφος από την τρέχουσα θέση του στη διαδρομή εργασιών και αποφεύγει αυτόματα τυχόν εμπόδια που σημειώθηκαν εκτός της περιοχής εργασίας κατά τον προγραμματισμό πεδίου. Οι χρήστες μπορούν να προσθέσουν σημεία σύνδεσης, τα οποία το αεροσκάφος πρέπει να πετάξει στη διαδρομή σύνδεσης για να παρακάμψει τα εμπόδια που δεν σημειώθηκαν κατά τον προγραμματισμό πεδίου. Η δρομολόγηση σύνδεσης είναι διαθέσιμη μόνο στη λειτουργία λειτουργίας διαδρομής.

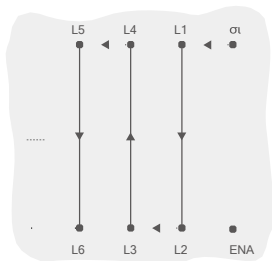
1. Συνιστάται η επισήμανση όλων των εμποδίων εντός ή εκτός της περιοχής εργασίας κατά τον προγραμματισμό πεδίου. Αφού εισαγάγετε ή συνεχίσετε μια λειτουργία διαδρομής, ή διαδρομή σύνδεσης που υπολογίζεται από τη δρομολόγηση σύνδεσης θα εμφανιστεί αυτόματα στο χάρτη.
2. Παρόμοια με τη λειτουργία του crosshair για επεξεργασία πεδίου, σύρετε το χάρτη για να ευθυγραμμίσετε το crosshair στην επιθυμητή θέση και πατήστε Add Connection Point (Προσθήκη σημείου σύνδεσης). Πατήστε δύο φορές ένα σημείο σύνδεσης για διαγραφή. Μπορούν να προστεθούν πολλά σημεία σύνδεσης. Το αεροσκάφος θα πετάξει σε όλα τα σημεία σύνδεσης με τη σειρά που προστέθηκαν.
3. Πατήστε OK και έπειτα Start (Έναρξη), ορίστε το Connection Routing and RTH Altitude and Connection Routing and RTH Speed in Pre-Task Auto Check και μετακινήστε το ρυθμιστικό για να ξεκινήσει η λειτουργία. Δρομολόγηση σύνδεσης και ψψόμετρο RTH και δρομολόγηση δρομολόγησης και ταχύτητα RTH μπορούν επίσης να ρυθμιστούν στις ρυθμίσεις Aircraft.
4. Το αεροσκάφος πετά κατά μήκος της διαδρομής σύνδεσης, συμπεριλαμβανομένων των σημείων σύνδεσης που έχουν επισημανθεί κατά τη διαδρομή.

Λειτουργία λειτουργίας διαδρομής A-B

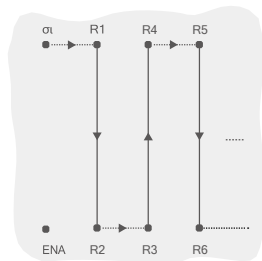
Στη λειτουργία λειτουργίας AB Route, το αεροσκάφος ταξιδεύει σε μια προκαθορισμένη διαδρομή. Η λειτουργία επανέναρξης λειτουργίας, προστασίας δεδομένων, σταθεροποίησης υψομέτρου, αποφυγής εμποδίων και αυτόματης καταστρατήγησης εμποδίων της μονάδας ραντάρ διατίθενται σε αυτήν τη λειτουργία. Χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να ρυθμίσετε την ταχύτητα πτήσης και την ποσότητα ψεκασμού. Η λειτουργία λειτουργίας AB Route συνιστάται για μεγάλες, τριγωνικές ή ορθογώνιες περιοχές ψεκασμού.

Διαδρομή Λειτουργίας

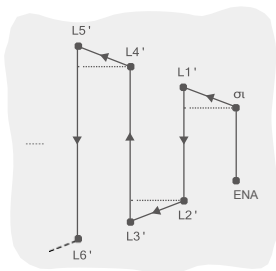
Το αεροσκάφος ταξιδεύει κατά μήκος μιας προγραμματισμένης τετραγωνικής διαδρομής ζιγκ-ζαγκ μετά την καταγραφή των σημείων στροφής A και B. Υπό βέλτιστες συνθήκες εργασίας, είναι διαθέσιμες οι λειτουργίες αποφυγής εμποδίων και το αεροσκάφος διατηρεί την ίδια απόσταση από τη βλάστηση. Το μήκος των διακεκομμένων γραμμών, που ονομάζεται απόσταση διαδρομών, μπορεί να προσαρμοστεί στην εφαρμογή. Εάν οι χρήστες προσαρμόσουν την επικεφαλίδα για τα σημεία A και B μετά την καταγραφή των σημείων, οι γωνίες στροφής για τα σημεία στροφής της διαδρομής λειτουργίας θα αλλάξουν σύμφωνα με την προκαθορισμένη επικεφαλίδα για τα σημεία A και B. Το σχήμα της διαδρομής λειτουργίας θα αλλάξει επίσης, για παράδειγμα, ως διαδρομή L 'και διαδρομή R' στο παρακάτω σχήμα.



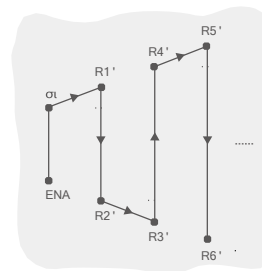
Διαδρομή Λ



Διαδρομή R



Διαδρομή Λ'



Διαδρομή R'

- - - - - Σημείο καμψής
- Σημείο στροφής

Διαδικασία Λειτουργίας



- Διατηρήστε το VLOS του αεροσκάφους ανά πάσα στιγμή.
- Βεβαιωθείτε ότι το σήμα GNSS είναι ισχυρό. Διαφορετικά, ο τρόπος λειτουργίας AB Route μπορεί να είναι αναξιόπιστος.



Βεβαιωθείτε ότι έχετε ελέγξει τα περιβάλλοντα λειτουργίας πριν πετάξετε.

Ρυθμίστε το κουμπί εναλλαγής τρόπου λειτουργίας σε M (Χειροκίνητη λειτουργία) όταν υπάρχει ισχυρό σήμα GNSS και η ένδειξη στην οθόνη είναι Χειροκίνητη διαδρομή (GNSS) ή Χειροκίνητη διαδρομή (RTK). Πετάξτε το αεροσκάφος σε ασφαλές ύψος.

1. Εισαγάγετε τη λειτουργία λειτουργίας A-B
Μεταβείτε στο Operation View (Προβολή λειτουργίας) στην εφαρμογή, πατήστε το κουμπί διακοπή τρόπου λειτουργίας στην επάνω αριστερή γωνία και επιλέξτε Λειτουργία A-B.
2. Καταγράψτε τα σημεία A και B με τη σειρά
Πετάξτε το αεροσκάφος στο σημείο εκκίνησης, που απεικονίζεται ως σημείο A ή B, τοποθετήστε το δεξί του ποντικίου και πατήστε το σημείο A ή B στην οθόνη ή πατήστε το προκαθορισμένο κουμπί προσαρμογής στο τηλεχειριστήριο. Το σημείο A ή B εμφανίζεται στο χάρτη μετά την καταγραφή των σημείων εκκίνησης. Εάν απαιτείται η προσαρμογή της επικεφαλίδας για το σημείο A ή B, η επικεφαλίδα για το σημείο A πρέπει να προσαρμοστεί μετά την εγγραφή του σημείου A και, στη συνέχεια, οι χρήστες μπορούν να καταγράψουν το σημείο B και να προσαρμόσουν την επικεφαλίδα για το σημείο B.



- Τα σημεία A και B δεν μπορούν να καταγραφούν εάν η δεξαμενή ψεκασμού είναι άδεια ή η ταχύτητα πτήσης του αεροσκάφους είναι μεγαλύτερη από 0,4 m/s.
- Βεβαιωθείτε ότι έχετε καταγράψει το σημείο A πριν από το σημείο B και ότι η απόσταση μεταξύ των σημείων A και B είναι μεγαλύτερη από 1m.
- Ενημερώστε το σημείο B πετώντας το αεροσκάφος σε νέα θέση για εγγραφή. Σημειώστε ότι εάν το σημείο A ενημερωθεί, το σημείο B πρέπει επίσης να ενημερωθεί.
- Για βέλτιστη απόδοση, συνιστάται να διατηρείτε την κατεύθυνση του σημείου A έως B παράλληλη προς τη μία πλευρά της περιοχής πολυγωνικού ψεκασμού.

3. Προσαρμόστε την επικεφαλίδα για τα σημεία A και B
Αφού καταγραφεί το σημείο A ή B, πατήστε Adjust (Προσαρμογή) κατεύθυνσης A ή B στην οθόνη και μετακινήστε το ραβδί περιστροφής στο τηλεχειριστήριο. Η κατεύθυνση του αεροσκάφους αναφέρεται στην κατεύθυνση για το σημείο A ή B που υποδεικνύεται με μια διακεκομμένη γραμμή στην οθόνη. Πατήστε Προσαρμογή κατεύθυνσης A ή B ξανά για να ορίσετε την τρέχουσα κατεύθυνση για το σημείο A ή B. Μετά τη ρύθμιση της κατεύθυνσης για το σημείο A, το σημείο B δεν μπορεί να καταγραφεί μέσα σε μια περιοχή 30° αριστερά ή δεξιά της διακεκομμένης γραμμής που υποδεικνύει την κατεύθυνση για το σημείο A. Κατά την προσαρμογή της κατεύθυνσης για το σημείο B, η διακεκομμένη γραμμή υποδεικνύει την κατεύθυνση για το σημείο B δεν μπορεί να βρίσκεται εντός μιας περιοχής 30° στα αριστερά ή τα δεξιά της γραμμής από το A έως το B. Λάβετε υπόψη τις προτροπές της εφαρμογής κατά τη λειτουργία.



Η κατεύθυνση για το σημείο A ή B δεν μπορεί να ρυθμιστεί όταν η ταχύτητα περιστροφής της κατεύθυνσης του αεροσκάφους είναι μεγαλύτερη από 15°/δευτ.

4. Επιλέξτε τη διαδρομή
Αφού καταγραφούν τα σημεία A και B, η εφαρμογή παράγει Route R ή Route R 'από προεπιλογή. Πατήστε Change Direction (Αλλαγή κατεύθυνσης) στην κάτω δεξιά γωνία της οθόνης για να μεταβείτε στη διαδρομή L ή τη διαδρομή L '.

5. Ρυθμίστε τις παραμέτρους λειτουργίας

Πατήστε **Parameter Configuration** στα αριστερά της οθόνης για να ρυθμίσετε την ποσότητα ψεκασμού, την ταχύτητα πτήσης, το διάστημα διαδρομής και το ύψος πάνω από τη βλάστηση. Υπό βέλτιστες συνθήκες εργασίας, η μονάδα ραντάρ αρχίζει να λειτουργεί αυτόματα και διατηρεί την απόσταση ψεκασμού μεταξύ αεροσκάφους και βλάστησης μετά την εκτέλεση της λειτουργίας.



Η απόσταση διαδρομής δεν μπορεί να ρυθμιστεί κατά τη λειτουργία. Μεταβείτε στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας (**Manual**) για να προσαρμόσετε την τιμή και, στη συνέχεια, επιστρέψτε στη λειτουργία λειτουργίας **A-B Route**.

6. Εκτέλεση μιας επέμβασης

Πατήστε **Start** (Έναρξη) στην κάτω δεξιά γωνία της οθόνης και μετακινήστε το ρυθμιστικό για να ξεκινήσει η λειτουργία.



- Εάν, μετά την εγγραφή των σημείων A και B, πετάξετε το αεροσκάφος σε απόσταση μεγαλύτερη των πέντε μέτρων από το σημείο B, το **Resume** εμφανίζεται στην κάτω δεξιά γωνία της οθόνης. Πατήστε **Resume** και το αεροσκάφος πετά αυτόματα στο σημείο B για να εκτελέσει τη λειτουργία.
- Εάν το σήμα **GNSS** είναι αδύναμο κατά τη λειτουργία, το αεροσκάφος μναινει στη λειτουργία **Attitude** και εξέρχεται από τη λειτουργία λειτουργίας **AB Route**. Λειτουργήστε το αεροσκάφος με προσοχή. Η λειτουργία μπορεί να συνεχιστεί μετά την ανάκτηση του σήματος **GNSS**.
- Εάν πατήσετε το κουμπί A ή B κατά τη λειτουργία ενώ η ταχύτητα πτήσης του αεροσκάφους είναι μικρότερη από 0,3 m/s, τα δεδομένα για τα σημεία A και B της τρέχουσας διαδρομής διαγράφονται και το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του.



- Οι χρήστες δεν μπορούν να ελέγξουν το αεροσκάφος που κατευθύνεται μέσω του χειριστηρίου κατά τη διάρκεια της λειτουργίας.
- Όταν χρησιμοποιείτε τα μπαστούνια ελέγχου για τον έλεγχο του αεροσκάφους στη λειτουργία λειτουργίας **A-B Route**, το αεροσκάφος μεταβαίνει αυτόματα στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, ολοκληρώνει την αντίστοιχη συμπεριφορά πτήσης και στη συνέχεια αιωρείται. Για να συνεχίσετε τη λειτουργία, πατήστε **Συνέχιση** στην οθόνη. Το αεροσκάφος συνεχίζει να πετά κατά μήκος της διαδρομής λειτουργίας. Ανατρέξτε στη **Συνέχιση λειτουργίας** (σελ. 22) για περισσότερες πληροφορίες.
- Παρόλο που η κατεύθυνση του αεροσκάφους δεν μπορεί να ρυθμιστεί, χρησιμοποιήστε τα μπαστούνια ελέγχου για να αποφύγετε εμπόδια εάν η λειτουργία αποφυγής εμποδίων της μονάδας ραντάρ είναι απενεργοποιημένη. Ανατρέξτε στο Εγχειρίδιο αποφυγής εμποδίων (σελ. 23) για περισσότερες πληροφορίες.
- Κατά τη διάρκεια της λειτουργίας, το αεροσκάφος δεν ψεκάζει υγρό ενώ πετά κατά μήκος της διαδρομής παράλληλα με τη γραμμή από το A έως το B, αλλά ψεκάζει αυτόματα υγρό ενώ πετά στα άλλα μέρη της διαδρομής.

Χειροκίνητη λειτουργία

Πατήστε το κουμπί διακοπή τρόπου λειτουργίας στην εφαρμογή και επιλέξτε **M** για να μπειτε στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας. Σε αυτήν τη λειτουργία, μπορείτε να ελέγξετε όλες τις κινήσεις του αεροσκάφους, να ψεκάσετε υγρό μέσω του κουμπιού ψεκασμού του τηλεχειριστηρίου και να ρυθμίσετε την ταχύτητα ψεκασμού μέσω του επιλογέα. Ανατρέξτε στην ενότητα **Έλεγχος του συστήματος ψεκασμού** (σελ. 36) για περισσότερες πληροφορίες. Η χειροκίνητη λειτουργία είναι ιδανική όταν η περιοχή λειτουργίας είναι μικρή.

Χειροκίνητη λειτουργία Plus

Πατήστε το κουμπί εναλλαγής τρόπου λειτουργίας στην εφαρμογή και επιλέξτε **M+** για να μπειτε στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας **Plus**. Σε αυτήν τη λειτουργία, η μέγιστη ταχύτητα πτήσης του αεροσκάφους είναι 7 m/s (προσαρμόζεται στην εφαρμογή), η κατεύθυνση είναι κλειδωμένη και όλες οι άλλες κινήσεις μπορούν να ελεγχθούν χειροκίνητα. Οι χρήστες μπορούν να απενεργοποιήσουν το κλειδωμα κατεύθυνσης **M+** στη διαμόρφωση παραμέτρων. Υπό βέλτιστες συνθήκες εργασίας, η μονάδα ραντάρ διατηρεί την απόσταση ψεκασμού μεταξύ αεροσκάφους και βλάστησης εάν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία σταθεροποίησης υψομέτρου.

Πατήστε τα αντίστοιχα κουμπιά στην οθόνη ή προσαρμόσιμα κουμπιά στο τηλεχειριστήριο (αν είναι προσαρμοσμένα) για να κατευθύνετε το αεροσκάφος αριστερά ή δεξιά. Το αεροσκάφος ψεκάζει αυτόματα όταν επιταχύνει προς τα εμπρός, προς τα πίσω ή διαγώνια, αλλά δεν ψεκάζεται όταν πετάει στο πλάι. Η χειροκίνητη λειτουργία Plus είναι ιδανική για περιοχές λειτουργίας με ακανόνιστο σχήμα.



- Η απόσταση διαδρομής δεν μπορεί να ρυθμιστεί κατά τη λειτουργία. Μεταβείτε στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας για να προσαρμόσετε την τιμή και, στη συνέχεια, επιστρέψτε στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας Plus.
- Ο ρυθμός ψεκασμού θα ρυθμιστεί αυτόματα ανάλογα με την ταχύτητα πτήσης.
- Στην εφαρμογή, οι χρήστες μπορούν να προσαρμόσουν την ποσότητα ψεκασμού, την ταχύτητα πτήσης και το ύψος πάνω από τη βλάστηση.

Επαναφορά Λειτουργίας

Κατά την έξοδο από τη λειτουργία Route ή AB Route, το αεροσκάφος καταγράφει ένα σημείο διακοπής. Η λειτουργία επανέναρξης λειτουργίας σας επιτρέπει να διακόψετε προσωρινά μια λειτουργία για να ξαναγεμίσετε τη δεξαμενή ψεκασμού, να αλλάξετε την μπαταρία ή να αποφύγετε τα εμπόδια χειροκίνητα. Στη συνέχεια, συνεχίστε τη λειτουργία από το σημείο διακοπής.

Καταγραφή σημείου διακοπής

Οι χρήστες μπορούν να καταγράψουν τη θέση ενός αεροσκάφους ως σημείο διακοπής. Εάν το σήμα GNSS είναι ισχυρό, καταγράφεται ένα σημείο διακοπής στα ακόλουθα σενάρια κατά τη διάρκεια λειτουργιών Route ή AB Route.

1. Πατήστε το κουμπί Pause (Παύση) ή End (Τερματισμός) στην κάτω δεξιά γωνία της οθόνης. Σημείωση: το πάτημα του κουμπιού Τέλος κατά τη διάρκεια μιας λειτουργίας AB Route δεν κάνει το αεροσκάφος να καταγράφει σημείο διακοπής. Η λειτουργία τελειώνει αμέσως και δεν μπορεί να επαναληφθεί.
2. Αρχικοποιήστε το RTH.
3. Εναλλαγή του διακόπτη παύσης.
4. Σπρώξτε το βήμα ή το ρολό προς οποιαδήποτε κατεύθυνση στο τηλεχειριστήριο.
5. Εντοπίστηκε εμπόδιο. Το αεροσκάφος φρενάρει και μπαίνει σε λειτουργία αποφυγής εμποδίων.
6. Σφάλμα μονάδας ραντάρ εντοπίστηκε όταν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία αποφυγής εμποδίων.
7. Το αεροσκάφος φτάνει στο όριο απόστασης ή υψομέτρου.
8. Κενή δεξαμενή.
9. Εάν το σήμα GNSS είναι αδύναμο, το αεροσκάφος μπαίνει στη λειτουργία Attitude και εξέρχεται από τη λειτουργία Route ή AB Route. Η τελευταία θέση όπου υπήρχε ισχυρό σήμα GNSS καταγράφεται ως σημείο διακοπής.



- Βεβαιωθείτε ότι το σήμα GNSS είναι ισχυρό όταν χρησιμοποιείτε τη λειτουργία επανάληψης λειτουργίας. Διαφορετικά, το αεροσκάφος δεν μπορεί να καταγράψει και να επιστρέψει στο σημείο διακοπής.
- Το σημείο διακοπής ενημερώνεται εφόσον πληροί μία από τις παραπάνω προϋποθέσεις.
- Εάν η λειτουργία διακοπεί για περισσότερο από 20 λεπτά κατά τη διάρκεια μιας λειτουργίας AB Route, το σύστημα μεταβαίνει αυτόματα στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας και διαγράφει το σημείο διακοπής.

Επανάληψη λειτουργίας

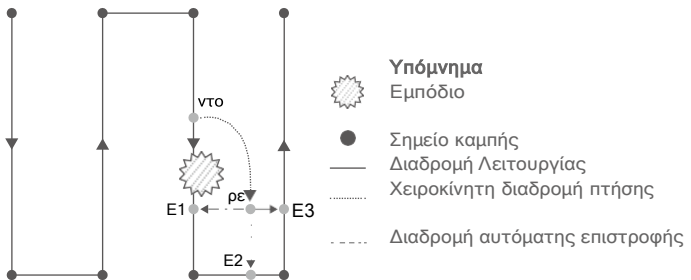
1. Βγείτε από μια λειτουργία Route ή A-B Route με μία από τις παραπάνω μεθόδους. Το αεροσκάφος καταγράφει την τρέχουσα τοποθεσία ως σημείο διακοπής.
2. Πετάξτε το αεροσκάφος σε ασφαλή θέση μετά τη λειτουργία του αεροσκάφους ή την αφαίρεση των προϋποθέσεων καταγραφής ενός σημείου διακοπής.

3. Διαδρομή επιστροφής. Η προεπιλεγμένη διαδρομή επιστροφής είναι η πτήση πίσω στο σημείο διακοπής. Οι χρήστες μπορούν επίσης να επιλέξουν ένα σημείο επιστροφής από τη λίστα σημείων επιστροφής στην οθόνη, που σημαίνει επιστροφή στη διαδρομή εργασιών ακολουθώντας μια κάθετη γραμμή. Για να συνεχίσετε τις λειτουργίες όταν πατήσετε το κουμπί τερματισμού για έξοδο από μια λειτουργία διαδρομής, επιλέξτε την ετικέτα Executing (Εκτέλεση) στη λίστα λειτουργιών για να χρησιμοποιήσετε ξανά τη λειτουργία και επιλέξτε τη διαδρομή επιστροφής.
4. Πατήστε Resume (Συνέχιση) στην κάτω δεξιά γωνία της οθόνης και το αεροσκάφος θα πετάξει στη διαδρομή εργασίας ακολουθώντας την επιλεγμένη διαδρομή επιστροφής και συνεχίζοντας τον ψεκασμό. Η δρομολόγηση σύνδεσης μπορεί να χρησιμοποιηθεί για επιστροφή στη διαδρομή εργασιών στη λειτουργία λειτουργίας διαδρομής.
5. Εάν απαιτείται αποφυγή εμποδίων κατά την επιστροφή στη διαδρομή, οι χρήστες μπορούν να επιτρέψουν στο αεροσκάφος να κινηθεί μπροστά, πίσω και πλάγια. Ανατρέξτε στο Εγχειρίδιο αποφυγής εμποδίων για περισσότερες πληροφορίες.

Τυπικές εφαρμογές

Στη λειτουργία λειτουργίας Route ή A-B Route, οι χρήστες μπορούν να ελέγχουν το αεροσκάφος προς τα εμπρός, προς τα πίσω και προς τα πλάγια, αποφεύγοντας εμπόδια κατά μήκος της διαδρομής λειτουργίας ή σε περίπτωση έκτακτης ανάγκης, όπως όταν το αεροσκάφος αντιμετωπίζει ανώμαλη συμπεριφορά. Οι παρακάτω οδηγίες περιγράφουν πώς να αποφύγετε τα εμπόδια με μη αυτόματο τρόπο:

Μη αυτόματη αποφυγή εμποδίων



1. Έξοδος από λειτουργία Route ή A-B Route
Και στις δύο λειτουργίες, όταν χρησιμοποιείτε τα μαστούνια ελέγχου για τον έλεγχο του αεροσκάφους προς τα εμπρός, προς τα πίσω ή προς τα πλάγια, το αεροσκάφος αλλάζει αυτόματα την τρέχουσα λειτουργία σε λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, διακόπτει τη λειτουργία, καταγράφει την τρέχουσα θέση ως σημείο διακοπής (Σημείο Γ), ολοκληρώνει το αντίστοιχο συμπεριφορά πτήσης και αιωρείται.

⚠ Όταν πιέζετε τα μαστούνια ελέγχου για έξοδο από τη λειτουργία, το αεροσκάφος απαιτεί απόσταση φρεναρίσματος.

Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει ασφαλής απόσταση μεταξύ του αεροσκάφους και τυχόν εμπόδια.

2. Αποφεύγοντας ένα εμπόδιο
Μετά τη μετάβαση στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, οι χρήστες μπορούν να ελέγξουν το αεροσκάφος για να αποφύγουν το εμπόδιο από το σημείο C έως το D.
3. Επανάληψη λειτουργίας
Επιλέξτε ένα από τα τρία σημεία επιστροφής που σημειώνονται ως E1, E2 ή E3. Πατήστε συνέχεια και το αεροσκάφος πετά από το σημείο με την ένδειξη D στο επιλεγμένο σημείο επιστροφής ακολουθώντας μια κάθετη γραμμή.



- Το ποσό των επιλέξιμων σημείων επιστροφής σχετίζεται με τη θέση του αεροσκάφους. Επιλέξτε σύμφωνα με την εμφάνιση της εφαρμογής.
- Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος έχει αποφυγή εντελώς το εμπόδιο πριν συνεχίσετε τη λειτουργία.
- Σε περίπτωση έκτακτης ανάγκης, βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος λειτουργεί κανονικά και πετάξετε το αεροσκάφος χειροκίνητα σε ασφαλή περιοχή για να συνεχίσετε τη λειτουργία.



Επαναλάβετε τις παραπάνω οδηγίες για έξοδο και συνέχιση της λειτουργίας σε περίπτωση έκτακτης ανάγκης κατά την επιστροφή στη διαδρομή, όπως κάθε φορά που απαιτείται αποφυγή εμποδίων.

Προστασία Δεδομένων Συστήματος (System Data Protection)

Στη λειτουργία Route ή A-B Route, η λειτουργία Προστασίας Δεδομένων Συστήματος επιτρέπει στο αεροσκάφος να διατηρεί ζωτικά δεδομένα συστήματος, όπως η πρόδος λειτουργίας και τα σημεία διακοπής μετά την απενεργοποίηση του αεροσκάφους για να αντικαταστήσει μια μπαταρία ή να ξαναγεμίσει τη δεξαμενή ψεκασμού. Ακολουθήστε τις οδηγίες στο Operation Resumption για να συνεχίσετε τη λειτουργία μετά την επανεκκίνηση του αεροσκάφους.

Κατά τη διάρκεια των λειτουργιών της διαδρομής, σε καταστάσεις όπως η κόλλημα της εφαρμογής ή η απουσία του τηλεχειριστηρίου από το αεροσκάφος, το σημείο διακοπής θα καταγραφεί από τον ελεγκτή πτήσης και θα ανακτηθεί αυτόματα στην εφαρμογή μόλις επανασυνδεθεί το αεροσκάφος. Εάν η ανάκτηση δεν πραγματοποιηθεί αυτόματα, οι χρήστες μπορούν να εκτελέσουν τη λειτουργία χειροκίνητα. Μεταβείτε στην Προβολή λειτουργίας, επιλέξτε και, στη συνέχεια, Συνέχιστε ρυθμίσεις, και πατήστε Continue Unifinished Task (Συνέχεια μη ολοκληρωμένη εργασία). Ανακαλέστε τη λειτουργία στην ετικέτα Executing (Εκτέλεση) στη λίστα λειτουργιών.

Σφαιρικό σύστημα ραντάρ

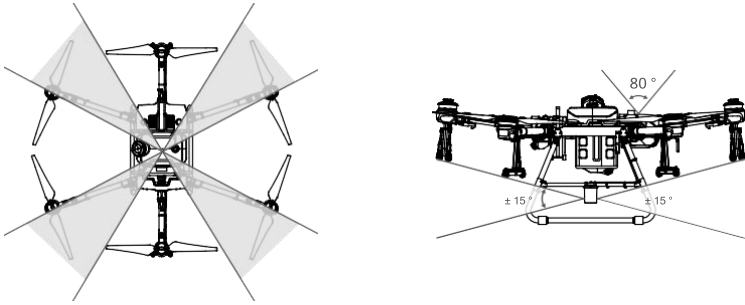
Προφίλ

Το Σύστημα Ραντάρ Σφαιρικής Αντίληψης, που αποτελείται από το Omnidirectional Digital Radar και Upward Radar, λειτουργεί κατά τη διάρκεια της ημέρας και της νύχτας και δεν επηρεάζεται από το φως ή τη σκόνη. Σε ένα βέλτιστο περιβάλλον λειτουργίας, το παντοκατευθυντικό ψηφιακό ραντάρ μπορεί να προβλέψει την απόσταση μεταξύ του αεροσκάφους και της βλάστησης ή άλλων επιφανειών προς τα εμπρός, προς τα πίσω και προς τα κάτω για να πετάξετε σε σταθερή απόσταση για να διασφαλίσετε ακόμη και ψεκασμό και έδαφος μετά την ικανότητα. Το σύστημα ραντάρ μπορεί να ανιχνεύσει εμπόδια σε όλες τις οριζόντιες κατευθύνσεις από 30 μέτρα μακριά και από 15 μέτρα πάνω προς τα πάνω. Αισθάνεται αποτελεσματικά το περιβάλλον και βοηθά στην παράκαμψη των εμποδίων τόσο στον τρόπο λειτουργίας Route όσο και στο A-B Route.

Επιπλέον, οι λειτουργίες σταθεροποίησης υψομέτρου και αποφυγής εμποδίων της μονάδας ραντάρ είναι ενεργοποιημένες από προεπιλογή και μπορούν να απενεργοποιηθούν στην εφαρμογή. Όταν είναι ενεργοποιημένο, το αεροσκάφος πετά πάνω από τη βλάστηση σε σταθερή απόσταση ψεκασμού στις λειτουργίες Route, A-B Route και Manual Plus. Στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, η μονάδα ραντάρ μπορεί να μετρήσει την απόσταση ψεκασμού πάνω από τη βλάστηση ή άλλες επιφάνειες, αλλά το αεροσκάφος δεν μπορεί να πετάξει σε σταθερή απόσταση ψεκασμού. Η αποφυγή εμποδίων μπορεί να χρησιμοποιηθεί σε οποιαδήποτε λειτουργία. Η αυτόματη αποφυγή εμποδίων είναι απενεργοποιημένη από προεπιλογή. Οι χρήστες μπορούν να το ενεργοποιήσουν στην εφαρμογή.

Εύρος ανίχνευσης

Η απόσταση ανίχνευσης εμποδίων του παντοκατευθυντικού ψηφιακού ραντάρ είναι 1,5-30 m ενώ το ραντάρ προς τα πάνω έχει απόσταση ανίχνευσης 1,5-15 m. Το FOV του συστήματος φαίνεται στο παρακάτω σχήμα. Το αεροσκάφος δεν μπορεί να αντιληφθεί εμπόδια που δεν βρίσκονται εντός του εύρους ανίχνευσης. Για τις τέσσερις γκριζές περιοχές στο σχήμα, η απόδοση ανίχνευσης της μονάδας ραντάρ μπορεί να μειωθεί λόγω της απόφραξης των βραχιόνων πλαισίου και του εξοπλισμού προσέγωσης. Πετάξτε με προσοχή.



- ⚠ Η αποτελεσματική απόσταση ανίχνευσης ποικίλλει ανάλογα με το μέγεθος και το υλικό του εμποδίου. Κατά την ανίχνευση αντικειμένων όπως κτιρίων που έχουν διατομή ραντάρ (RCS) μεγαλύτερη από -5 dBsm, η πραγματική απόσταση ανίχνευσης είναι 20 έως 30m. Κατά την ανίχνευση αντικειμένων όπως γραμμές ρεύματος που έχουν RCS -10 dBsm, η πραγματική απόσταση ανίχνευσης είναι περίπου 15m. Όταν ανιχνεύετε αντικείμενα όπως ξηρά κλαδιά δέντρων που έχουν RCS -15 dBsm, η αποτελεσματική απόσταση ανίχνευσης είναι περίπου 10m. Η ανίχνευση εμποδίων μπορεί να επηρεαστεί ή να μην είναι διαθέσιμη σε περιοχές εκτός της πραγματικής απόστασης ανίχνευσης.

Παντοκατευθυντική χρήση ψηφιακού ραντάρ

Λειτουργία αποφυγής εμποδίων Χρήση

Βεβαιωθείτε ότι η λειτουργία οριζόντιας αποφυγής εμποδίων της μονάδας ραντάρ είναι ενεργοποιημένη στην εφαρμογή. Η αποφυγή εμποδίων χρησιμοποιείται στα ακόλουθα δύο σενάρια:

1. Το αεροσκάφος αρχίζει να επιβραδύνει όταν εντοπίσει ένα εμπόδιο βρίσκεται 15 μέτρα μακριά και φρενάρει. Κατά το φρενάρισμα, οι χρήστες δεν μπορούν να επιταχύνουν προς την κατεύθυνση του εμποδίου αλλά μπορούν να πετάξουν σε κατεύθυνση μακριά από το εμπόδιο. Το αεροσκάφος θα αιωρείται στη θέση του εάν ο χρήστης δεν πραγματοποιήσει καμία ενέργεια. Πετάξτε προς μια κατεύθυνση μακριά από το εμπόδιο για να ανακτήσετε τον πλήρη έλεγχο του αεροσκάφους.
2. Το αεροσκάφος φρενάρει αμέσως και αιωρείται εάν εντοπίσει κάποιο εμπόδιο σε κοντινή απόσταση. Οι χρήστες δεν μπορούν να ελέγξουν το αεροσκάφος ενώ φρενάρει. Οι χρήστες μπορούν να πετάξουν σε κατεύθυνση μακριά από το εμπόδιο για να ανακτήσουν τον πλήρη έλεγχο του αεροσκάφους.

Χρήση συνάρτησης σταθεροποίησης υψομέτρου

1. Βεβαιωθείτε ότι έχετε ενεργοποιήσει τη λειτουργία σταθεροποίησης υψομέτρου της μονάδας ραντάρ στην εφαρμογή.
2. Εισαγάγετε τον επιθυμητό τρόπο λειτουργίας και διαμορφώστε την επιθυμητή απόσταση ψεκασμού.
3. Εάν το περιβάλλον λειτουργίας είναι ιδανικό, το αεροσκάφος πετά πάνω από τη βλάστηση στο προκαθορισμένο ύψος.

Χρήση συνάρτησης παρεμπόδισης

1. Βεβαιωθείτε ότι έχετε ενεργοποιήσει τη λειτουργία οριζόντιας αποφυγής εμποδίων της μονάδας ραντάρ στην εφαρμογή και ενεργοποιήστε την Αυτόματη αποφυγή εμποδίων. Σημειώστε ότι η αυτόματη αποφυγή εμποδίων είναι απενεργοποιημένη εάν είναι απενεργοποιημένη η οριζόντια αποφυγή εμποδίων.
2. Εκτελέστε μια λειτουργία Route ή A-B Route. Κατά τη διάρκεια της αυτόματης πτήσης, όταν εντοπίζονται εμπόδια, το αεροσκάφος σχεδιάζει μια διαδρομή πτήσης για να παρακάμψει τα εμπόδια.


3. Το αεροσκάφος πετά κατά μήκος της προγραμματισμένης διαδρομής πτήσης για να παρακάμψει τα εμπόδια. Μόλις παρακαμφθούν τα εμπόδια, το αεροσκάφος επιστρέφει στη διαδρομή λειτουργίας.
4. Το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του εάν λάβετε μια προτροπή στην εφαρμογή που υποδεικνύει ότι το αεροσκάφος απέτυχε να παρακάμψει το εμπόδιο. Οι χρήστες μπορούν να ελέγξουν χειροκίνητα το αεροσκάφος για να αποφύγουν τα εμπόδια. Ανατρέξτε στο [Εγχειρίδιο αποφυγής εμποδίων \(σελ. 23\)](#) για περισσότερες πληροφορίες.

Χρήση ραντάρ προς τα πάνω

Βεβαιωθείτε ότι η λειτουργία αποφυγής εμποδίων προς τα πάνω της μονάδας ραντάρ είναι ενεργοποιημένη στην εφαρμογή. Η αποφυγή εμποδίων χρησιμοποιείται στα ακόλουθα δύο σενάρια:

1. Το αεροσκάφος αρχίζει να επιβραδύνει όταν εντοπίσει ένα εμπόδιο βρίσκεται 3 μέτρα μακριά και φρενάρει και αιωρείται στη θέση του.
2. Το αεροσκάφος φρενάρει αμέσως αν εντοπίσει κάποιο εμπόδιο σε κοντινή απόσταση. Οι χρήστες δεν μπορούν να επιταχύνουν προς την κατεύθυνση του εμποδίου, αλλά μπορούν να πετάξουν σε κατεύθυνση μακριά από το εμπόδιο όταν το αεροσκάφος φρενάρει ή αιωρείται.

Ανακοίνωση χρήσης ραντάρ

-  • ΜΗΝ αγγίζετε και μην αφήνετε τα χέρια ή το σώμα σας να έρχονται σε επαφή με τα μεταλλικά μέρη της μονάδας ραντάρ κατά την ενεργοποίηση ή αμέσως μετά την πτήση, καθώς μπορεί να είναι ζεστά.
- Στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, οι χρήστες έχουν τον πλήρη έλεγχο του αεροσκάφους. Δώστε προσοχή στην ταχύτητα και την κατεύθυνση πτήσης κατά τη λειτουργία. Ενημερωθείτε για το περιβάλλον και αποφύγετε τα τυφλά σημεία της μονάδας ραντάρ.
 - Η αποφυγή εμποδίων απενεργοποιείται στη λειτουργία στάσης.
 - Η αποφυγή εμποδίων επηρεάζεται αρνητικά λόγω της απόφραξης του σώματος του αεροσκάφους όταν το βήμα του αεροσκάφους υπερβαίνει τους 15°. Σιγά και πετάξτε με προσοχή.
 - Κατά την ανίχνευση αντικειμένων που έχουν κατακόρυφη κλίση μεγαλύτερη από 5°, όπως κεκλιμένη γραμμή ή κεκλιμένος πόλος χρησιμότητας, η ευαισθησία της μονάδας ραντάρ μπορεί να μειωθεί. Πετάξτε με προσοχή.
 - Η μονάδα ραντάρ επιτρέπει στο αεροσκάφος να διατηρεί μια σταθερή απόσταση από τη βλάστηση μόνο εντός του εύρους εργασίας του. Παρατηρήστε την απόσταση του αεροσκάφους από τη βλάστηση ανά πάσα στιγμή.
 - Λειτουργείτε με ιδιαίτερη προσοχή όταν πετάτε πάνω από κεκλιμένες επιφάνειες. Συνιστώμενη μέγιστη κλίση σε διαφορετικές ταχύτητες αεροσκαφών: 10° στο 1 m/s, 6° στα 3 m/s και 3° στα 5 m/s.
 - Διατηρήστε τον πλήρη έλεγχο του αεροσκάφους ανά πάσα στιγμή και μην βασίζεστε στη μονάδα ραντάρ και την εφαρμογή DJI Agras. Διατηρείτε το αεροσκάφος πάντα μέσα στο VLOS. Χρησιμοποιήστε τη διακριτική σας ευχέρεια για να χειριστείτε το αεροσκάφος χειροκίνητα για να αποφύγετε εμπόδια.
 - Συμμορφωθείτε με τους τοπικούς νόμους και κανονισμούς ραδιοφωνικής μετάδοσης.
 - Η ευαισθησία της μονάδας ραντάρ μπορεί να μειωθεί κατά τη λειτουργία πολλών αεροσκαφών σε μικρή απόσταση. Λειτουργήστε με προσοχή.
 - Πριν από τη χρήση, βεβαιωθείτε ότι η μονάδα ραντάρ είναι καθαρή και ότι το εξωτερικό προστατευτικό κάλυμμα δεν έχει ραγίσει, σπάσει, βυθιστεί ή παραμορφωθεί.
 - ΜΗΝ επιχειρήσετε να αποσυναρμολογήσετε οποιοδήποτε μέρος της μονάδας ραντάρ που έχει ήδη τοποθετηθεί πριν από την αποστολή.
 - Η μονάδα ραντάρ είναι ένα όργανο ακριβείας. ΜΗΝ πιέζετε, πατάτε ή χτυπάτε τη μονάδα ραντάρ.
 - Προσγειώστε το αεροσκάφος σε επίπεδο έδαφος για να αποφύγετε ζημιά στη μονάδα ραντάρ από ανυψωμένα αντικείμενα.
 - ΜΗ μπλοκάρτε τη θέση στο κέλυφος του αεροσκάφους όπου βρίσκεται το ραντάρ προς τα κάτω. Διαφορετικά, μπορεί να επηρεαστεί η αποφυγή εμποδίων προς τα πάνω.



- Βεβαιωθείτε ότι η θέση στο κέλυφος του αεροσκάφους όπου βρίσκεται το ραντάρ προς τα κάτω δεν είναι ραγισμένη, σπασμένη ή λανθασμένη. Διαφορετικά, μπορεί να επηρεαστεί η αποφυγή εμποδίων προς τα πάνω.



- Εάν η μονάδα ραντάρ ανιχνεύει συχνά λάθος εμπόδια, ελέγξτε για να βεβαιωθείτε ότι η βάση στήριξης και τα εργαλεία προσαρμογής του αεροσκάφους είναι σωστά ασφαλισμένα. Εάν η μονάδα ραντάρ εξακολουθεί να μην λειτουργεί, επικοινωνήστε με την υποστήριξη DJI ή εξουσιοδοτημένο αντιπρόσωπο της DJI.
- Διατηρήστε το προστατευτικό κάλυμμα της μονάδας ραντάρ καθαρό. Καθαρίστε την επιφάνεια με ένα μαλακό υγρό πανί και στεγνώστε με αέρα πριν τη χρησιμοποιήσετε ξανά.

Προειδοποίηση Empty Tank και Υπενθύμιση Smart Supply

Προφίλ

Το T30 διαθέτει προειδοποιήσεις κενής δεξαμενής και εξυπνες λειτουργίες υπενθύμισης τροφοδοσίας. Το αεροσκάφος υπολογίζει την άδεια δεξαμενή και τα σημεία αναπλήρωσης σύμφωνα με το προκαθορισμένο όριο υπολειπόμενης στάθμης υγρού, την τρέχουσα εναπομένουσα στάθμη υγρού, την κατάσταση του αεροσκάφους και τις παραμέτρους λειτουργίας και εμφανίζει τα σημεία στο χάρτη. Στις λειτουργίες διαδρομής, οι χρήστες μπορούν να ορίσουν τη δράση που θα εκτελέσει το αεροσκάφος για κενά σημεία δεξαμενής και αναπλήρωσης. Για τις λειτουργίες A-B Route, Manual και Manual Plus, οι χρήστες μπορούν να ορίσουν μόνο την προειδοποίηση κενής δεξαμενής και τη δράση που θα πραγματοποιήσει το αεροσκάφος στο κενό σημείο δεξαμενής.



- Το κενό σημείο δεξαμενής δεν θα εμφανιστεί στο χάρτη εάν δεν υπολογίζεται ότι η δεξαμενή θα τελειώσει πριν από το τέλος της διαδρομής εργασίας.
- Για λειτουργίες διαδρομής, όταν προσθέτετε υγρό στη δεξαμενή ψεκασμού ή ρυθμίσετε τις παραμέτρους λειτουργίας, το κενό σημείο δεξαμενής θα ενημερώνεται δυναμικά στη διαδρομή λειτουργίας ανάλογα με την ποσότητα του προστιθέμενου υγρού και τις προσαρμοσμένες ρυθμίσεις.

Χρήση

1. Στο Aircraft Settings (Ρυθμίσεις Αεροσκάφους), ορίστε την κενή δεξαμενή και ενεργοποιήστε επίσης αυτήν την ενέργεια όταν φτάσετε στο σημείο αναπλήρωσης. Στις ρυθμίσεις του συστήματος ψεκασμού, ενεργοποιήστε την εμφάνιση άδειας δεξαμενής και σημείων αναπλήρωσης.
2. Όταν εμφανιστεί μια προειδοποίηση κενής δεξαμενής στην εφαρμογή, οι ψεκαστήρες απενεργοποιούνται αυτόματα και το αεροσκάφος εκτελεί την προκαθορισμένη ενέργεια κενής δεξαμενής.
2. Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος βρίσκεται σε κατάσταση χειροκίνητης λειτουργίας. Προσγειώστε το αεροσκάφος και σταματήστε τους κινητήρες. Γεμίστε ξανά τη δεξαμενή ψεκασμού και ασφαλίστε καλά το κάλυμμα.
3. Απογειώστε σε λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας και πετάξτε το αεροσκάφος σε ασφαλή θέση. Επιλέξτε έναν τρόπο λειτουργίας.


Διαμόρφωση Οπωρώνων

Το T30 υποστηρίζει την τεχνολογία στόχευσης κλάδων της DJI που έχει σχεδιαστεί για ψεκασμό οπωρώνων. Οι χρήστες μπορούν να αγοράσουν το προαιρετικό πακέτο T30 Orchard Spray Package. Τοποθετήστε το στο αεροσκάφος για να μετατρέψετε το αεροσκάφος σε ψεκαστικό οπωρώνων. Ανατρέξτε στις Πληροφορίες προϊόντος της συσκευασίας T30 Orchard Spray Package για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με την εγκατάσταση. Μετά τη μετατροπή του αεροσκάφους στη διαμόρφωση Orchard, οι ρυθμίσεις πρέπει επίσης να αλλάξουν στις σύνθετες ρυθμίσεις στην ενότητα Aircraft Settings στην εφαρμογή σε Orchard.

Χρησιμοποιώντας το Phantom 4 RTK και το DJI Terra, οι χρήστες μπορούν να δημιουργήσουν μια διαδρομή εργασιών για μια περιοχή οπωρώνων στη σελίδα Fruit Tree στο Agriculture Application. Αυτή η διαδρομή εργασιών μπορεί να χρησιμοποιηθεί στο DJI Agras για πιο ακριβή και αποδοτικό ψεκασμό οπωρώνων.

Επιστροφή στο σπίτι (RTH)



Home Point: Το προεπιλεγμένο αρχικό σημείο είναι η πρώτη τοποθεσία όπου το αεροσκάφος σας έλαβε ισχυρά σήματα GNSS . Σημειώστε ότι το λευκό εικονίδιο GNSS απαιτεί τουλάχιστον τέσσερις γραμμές πριν από το σήμα ισχυρός.

RTH: Το RTH επαναφέρει το αεροσκάφος στο τελευταίο καταγεγραμμένο αρχικό σημείο.

Υπάρχουν τρεις τύποι RTH: Smart RTH, Low Battery RTH και Failsafe RTH.

Smart RTH

Πατήστε παρατεταμένα το κουμπί RTH στο τηλεχειριστήριο όταν είναι διαθέσιμο το GNSS για να ενεργοποιήσετε το Smart RTH. Τόσο το Smart όσο και το Failsafe RTH χρησιμοποιούν την ίδια διαδικασία. Με το Smart RTH, μπορείτε να ελέγχετε το υψόμετρο του αεροσκάφους για να αποφύγετε συγκρούσεις όταν επιστρέψετε στο αρχικό σημείο. Πατήστε το κουμπί RTH μία φορά ή πιέστε το μοχλό για έξοδο από το Smart RTH και να ανακτήσετε τον έλεγχο του αεροσκάφους.


Το Low Battery RTH είναι διαθέσιμο μόνο σε λειτουργίες Route και A-B Route. Εάν η Ενέργεια Χαμηλής Μπαταρίας έχει οριστεί σε RTH στις ρυθμίσεις Μπαταρίας αεροσκάφους στην εφαρμογή, το αεροσκάφος θα διακόψει τη λειτουργία και θα εισέλθει αυτόματα σε RTH όταν η στάθμη της μπαταρίας του αεροσκάφους φτάσει στο χαμηλό όριο μπαταρίας. Κατά τη διάρκεια της RTH, οι χρήστες μπορούν να ελέγξουν το ύψος του αεροσκάφους για να αποφύγουν τις συγκρούσεις κατά την επιστροφή στο αρχικό σημείο. Πατήστε το κουμπί RTH μία φορά ή πιέστε το μοχλό για να βγείτε από το RTH και να ανακτήσετε τον έλεγχο του αεροσκάφους.

Το αεροσκάφος δεν θα εισέλθει σε RTH εάν η ενέργεια χαμηλής μπαταρίας έχει οριστεί σε προειδοποίηση στις ρυθμίσεις μπαταρίας αεροσκαφών στην εφαρμογή.

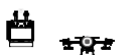




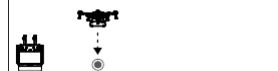
Failsafe RTH



Το αεροσκάφος θα κάνει RTH ή θα αιωρείται εάν χαθεί το σήμα του τηλεχειριστηρίου. Η ενέργεια μπορεί να οριστεί στην εφαρμογή. Το Failsafe RTH θα είναι διαθέσιμο μόνο εάν έχει οριστεί RTH.

Το Failsafe RTH ενεργοποιείται αυτόματα εάν το σήμα του τηλεχειριστηρίου χαθεί για περισσότερα από τρία δευτερόλεπτα, με την προϋπόθεση ότι το αρχικό σημείο έχει καταγραφεί με επιτυχία, το σήμα  GNSS είναι ισχυρό και η μονάδα RTK είναι σε θέση να μετρήσει την κατεύθυνση του αεροσκάφους. Το RTH συνεχίζει αν ανακάτται το σήμα του τηλεχειριστηρίου και οι χρήστες μπορούν να ελέγξουν το αεροσκάφος χρησιμοποιώντας το τηλεχειριστήριο. Πατήστε το κουμπί RTH μία φορά για να ακυρώσει το RTH και να ανακτήσει τον έλεγχο του αεροσκάφους.

Εικονογράφηση RTH

<p>1. Εγγραφή Home Point (HP)</p> 	<p>2. Επιβεβαιώστε το Home Point</p> 	<p>3. Χάνεται το σήμα του τηλεχειριστηρίου</p> 
<p>4. Έναρξη RTH εάν χάσει σήμα > 3</p> 	<p>5. Έναρξη RTH (ύψος 15 m (προσαρμόσιμο))</p> 	<p>6. Προσγειώνεται αφού αιωρείται για 5</p> 



Εάν το RTH ενεργοποιηθεί κατά τη διάρκεια των εργασιών της διαδρομής, το αεροσκάφος μπορεί να σχεδιάσει μια διαδρομή πτήσης για RTH για να παρακάμψει τα εμπόδια που προστίθενται κατά τον προγραμματισμό ενός πεδίου.

Ενημέρωση του Αρχικού σημείου (Home Point)







Μπορείτε να ενημερώσετε το αρχικό σημείο στο DJI Agras κατά τη διάρκεια της πτήσης. Υπάρχουν δύο τρόποι για να ορίσετε ένα αρχικό σημείο:

1. Ορίστε τις τρέχουσες συντεταγμένες του αεροσκάφους ως το αρχικό σημείο.
2. Ορίστε τις τρέχουσες συντεταγμένες του τηλεχειριστηρίου ως το αρχικό σημείο.



Βεβαιωθείτε ότι ο χώρος πάνω από τη μονάδα GNSS του τηλεχειριστηρίου (που βρίσκεται μέσα στη θέση πάνω από τη λειτουργία διακοπή πτήσης) δεν εμποδίζεται και ότι δεν υπάρχουν ψηλά κτίρια γύρω από την ενημέρωση του αρχικού σημείου.

Ακολουθήστε τις παρακάτω οδηγίες για να ενημερώσετε το αρχικό σημείο:

1. Μεταβείτε στο DJI Agras και εισαγάγετε την Προβολή λειτουργίας (Operation View).
2. Πατήστε  , στη συνέχεια  , και επιλέξτε  ως αρχικό σημείο στις ρυθμίσεις τοποθεσίας Home Point για να ορίσετε τις τρέχουσες συντεταγμένες του αεροσκάφους.
3. Πατήστε  και, στη συνέχεια  , επιλέξτε  στις ρυθμίσεις τοποθεσίας Home Point για να ορίσετε τις τρέχουσες συντεταγμένες του τηλεχειριστηρίου ως το αρχικό σημείο.
4. Οι δείκτες κατάστασης του αεροσκάφους αναβοσβήνουν με πράσινο χρώμα για να υποδείξουν ότι το νέο αρχικό σημείο έχει ρυθμιστεί με επιτυχία.

Ειδοποιήσεις ασφαλείας RTH



Το αεροσκάφος δεν θα εισέλθει σε RTH εάν το RTH ενεργοποιηθεί όταν το αεροσκάφος βρίσκεται σε ακτίνα 2m του Home Point, αλλά το τηλεχειριστήριο εξακολουθεί να ηχεί ειδοποίηση. Έξοδος από RTH για ακύρωση της ειδοποίησης.



Το αεροσκάφος δεν μπορεί να επιστρέψει στο αρχικό σημείο όταν το σήμα GNSS είναι ασθενές (το εικονίδιο GNSS εμφανίζεται κόκκινο) ή δεν είναι διαθέσιμο.

Αποφυγή Εμποδίων κατά τη διάρκεια του RTH

Σε βέλτιστο περιβάλλον λειτουργίας, υπάρχει δυνατότητα αποφυγής εμποδίων κατά τη διάρκεια της RTH. Εάν υπάρχει εμπόδιο σε απόσταση 20m από το αεροσκάφος, το αεροσκάφος επιβραδύνει και στη συνέχεια σταματά και αιωρείται. Το αεροσκάφος θα εξέλθει από τη διαδικασία RTH και θα περιμένει περαιτέρω εντολές.

Λειτουργία προστασίας προσγείωσης

Η προστασία προσγείωσης ενεργοποιείται κατά την αυτόματη προσγείωση. Η διαδικασία έχει ως εξής:

1. Αφού φτάσει στο σημείο προέλευσης, το αεροσκάφος κατεβαίνει σε θέση 3 m πάνω από το έδαφος και αιωρείται.
2. Ελέγξτε τη ράβδο βήματος και ρολού για να ρυθμίσετε τη θέση του αεροσκάφους και βεβαιωθείτε ότι το έδαφος είναι κατάλληλο για προσγείωση.
3. Τραβήξτε προς τα κάτω το μπαστούνι γκαζιού ή ακολουθήστε τις οδηγίες στην οθόνη της εφαρμογής για να προσγειώσετε το αεροσκάφος.



Όταν χρησιμοποιείτε σταθερή τοποθέτηση RTK, το αεροσκάφος θα προσγειωθεί απευθείας αντί να εισέλθει στην προστασία προσγείωσης. Η προστασία προσγείωσης εξακολουθεί να είναι διαθέσιμη εάν το αεροσκάφος εκτελεί μια διαδρομή διαδρομής οπωροφόρων δέντρων που έχει προγραμματιστεί χρησιμοποιώντας το DJI Terra.

Προειδοποιήσεις για χαμηλή μπαταρία και χαμηλή τάση

Το αεροσκάφος διαθέτει προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας, κρίσιμη προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας και κρίσιμη προειδοποίηση χαμηλής τάσης.

- Όταν εμφανιστεί η προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας στην εφαρμογή, οδηγήστε το αεροσκάφος σε ασφαλή περιοχή και προσγειωθείτε το συντομότερο δυνατό. Σταματήστε τους κινητήρες και αντικαταστήστε την μπαταρία. Το αεροσκάφος θα εισέλθει αυτόματα σε RTH αφού εμφανιστεί η προειδοποιητική προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας στην εφαρμογή, εάν η ενέργεια χαμηλής μπαταρίας έχει οριστεί σε RTH στις ρυθμίσεις μπαταρίας αεροσκάφους.
- Το αεροσκάφος θα κατέβει αυτόματα και θα προσγειωθεί όταν εμφανιστεί στην εφαρμογή η προειδοποίηση κρίσιμης χαμηλής μπαταρίας ή προειδοποίησης κρίσιμης τάσης (τάση μπαταρίας χαμηλότερη από 47,6V). Η προσγείωση δεν μπορεί να ακυρωθεί.




Οι χρήστες μπορούν να ορίσουν το όριο των προειδοποιήσεων χαμηλής μπαταρίας στην εφαρμογή.

Λειτουργίες RTK


Το T30 διαθέτει ενσωματωμένο D-RTK. Η αναφορά κατεύθυνσης του αεροσκάφους από τις διπλές κεραίες του ενσωματωμένου D-RTK είναι πιο ακριβής από έναν τυπικό αισθητήρα πυξίδας και μπορεί να αντέξει μαγνητικές παρεμβολές από μεταλλικές κατασκευές και καλώδια υψηλής τάσης. Όταν υπάρχει ισχυρό σήμα GNSS, οι διπλές κεραίες ενεργοποιούνται αυτόματα για να μετρήσουν την κατεύθυνση του αεροσκάφους. Το T30 υποστηρίζει τοποθέτηση σε επίπεδο εκατοστού για τη βελτίωση της γεωργικής λειτουργίας όταν χρησιμοποιείται με τον κινητό σταθμό DJI D-RTK 2. Ακολουθήστε τις παρακάτω οδηγίες για να χρησιμοποιήσετε τις λειτουργίες RTK.

Ενεργοποίηση/Απενεργοποίηση RTK

Πριν από κάθε χρήση, βεβαιωθείτε ότι η λειτουργία τοποθέτησης του αεροσκάφους RTK είναι ενεργοποιημένη και ότι η πηγή σήματος RTK έχει ρυθμιστεί σωστά είτε σε κινητό σταθμό D-RTK 2 είτε σε δίκτυο RTK. Διαφορετικά, το RTK δεν μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τοποθέτηση. Μεταβείτε στην Προβολή λειτουργίας (Operation View) στην εφαρμογή, πατήστε  και επιλέξτε RTK για προβολή και ρύθμιση.



Βεβαιωθείτε ότι έχετε απενεργοποιήσει τη λειτουργία τοποθέτησης του αεροσκάφους RTK εάν δεν χρησιμοποιείται. Διαφορετικά, το αεροσκάφος δεν είναι σε θέση να απογειωθεί όταν δεν υπάρχουν διαφορικά δεδομένα.

Χρήση με τον κινητό σταθμό DJI D-RTK 2

- Ανατρέξτε στον Οδηγό χρήσης του D-RTK2 Mobile Station για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με την ολοκλήρωση της σύνδεσης μεταξύ του αεροσκάφους και του κινητού σταθμού και τη ρύθμιση του κινητού σταθμού.
- Ενεργοποιήστε τον κινητό σταθμό και περιμένετε το σύστημα να ξεκινήσει την αναζήτηση για δορυφόρους. Η κατάσταση RTK στο εικονίδιο στο πάνω μέρος της Προβολής λειτουργίας (Operation View) δείχνει  για να δηλώσει ότι το αεροσκάφος έλαβε δεδομένα από τον σταθμό D-RTK2.

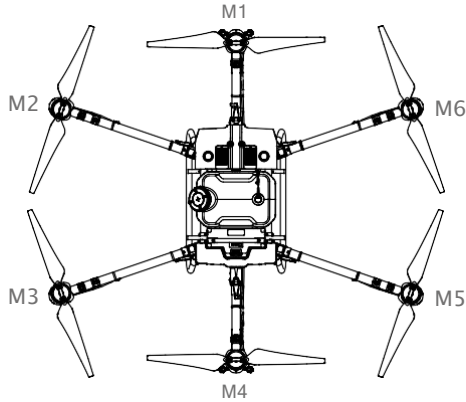
Χρήση με την υπηρεσία δικτύου RTK

Η υπηρεσία δικτύου RTK χρησιμοποιεί το τηλεχειριστήριο αντί του σταθμού βάσης για σύνδεση σε εγκεκριμένο διακομιστή δικτύου RTK για διαφορικά δεδομένα. Κρατήστε το τηλεχειριστήριο ενεργοποιημένο και συνδεδεμένο στο διαδίκτυο όταν χρησιμοποιείτε αυτήν τη λειτουργία.

- Βεβαιωθείτε ότι το τηλεχειριστήριο είναι συνδεδεμένο στο αεροσκάφος και έχει πρόσβαση στο διαδίκτυο.
- Μεταβείτε στην Προβολή λειτουργίας (Operation View) στην εφαρμογή, πατήστε  και, στη συνέχεια, RTK. Ορίστε την πηγή σήματος RTK σε Custom Network RTK και εισαγάγετε τις πληροφορίες δικτύου.
- Περιμένετε να συνδεθεί το τηλεχειριστήριο με το διακομιστή δικτύου RTK. Το εικονίδιο κατάστασης RTK πάνω από την Προβολή λειτουργίας στην εφαρμογή δείχνει  ότι το αεροσκάφος έχει αποκτήσει και χρησιμοποιήσει δεδομένα RTK από το διακομιστή.

LED Αεροσκάφους

Υπάρχουν λυχνίες LED στους βραχίονες πλαισίου με την ένδειξη M1 έως M6. Οι λυχνίες LED στα M2 και M6 είναι μπροστινές λυχνίες LED και ανάβουν κόκκινες κατά την πτήση για να δείξουν το μπροστινό μέρος του αεροσκάφους. Οι λυχνίες LED στα M3 και M5 είναι πίσω LED και ανάβουν με πράσινο χρώμα κατά την πτήση για να δείξουν το πίσω μέρος του αεροσκάφους. Τα LED στα M1 και M4 είναι LED κατάστασης αεροσκάφους. Απενεργοποιούνται όταν το αεροσκάφος βρίσκεται σε πτήση και υποδεικνύουν την κατάσταση του αεροσκάφους όταν το αεροσκάφος είναι προσγειωμένο. Ανατρέξτε στο Παράρτημα για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με την κατάσταση του αεροσκάφους.



Τηλεχειριστήριο

Προφίλ

Το τηλεχειριστήριο χρησιμοποιεί το σύστημα μετάδοσης εικόνας DJI OcuSync Enterprise, το οποίο έχει μέγιστη απόσταση ελέγχου έως και 7 χιλιόμετρα (4,35 μίλια). Περιλαμβάνει μια αποκλειστική οθόνη με βάση το Android που εκτελεί το DJI Agras ανεξάρτητα για τον προγραμματισμό λειτουργίας και την εμφάνιση της κατάστασης του αεροσκάφους. Η λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών (υποστηρίζεται αργότερα) μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τον συντονισμό της λειτουργίας έως και πέντε αεροσκαφών ταυτόχρονα για τη βελτίωση της απόδοσης λειτουργίας.

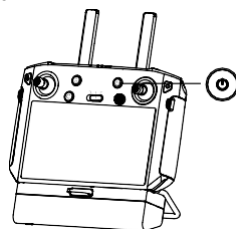
Χρήση του Τηλεχειριστηρίου


Ενεργοποίηση και απενεργοποίηση του τηλεχειριστηρίου

Τόσο η εσωτερική όσο και η εξωτερική μπαταρία μπορούν να χρησιμοποιηθούν για την παροχή ρεύματος στο τηλεχειριστήριο. Η στάθμη της μπαταρίας υποδεικνύεται μέσω των λυχνιών LED στάθμης μπαταρίας στο τηλεχειριστήριο ή στην εξωτερική μπαταρία.

Ακολουθήστε τα παρακάτω βήματα για να ενεργοποιήσετε το τηλεχειριστήριο:

1. Όταν το τηλεχειριστήριο είναι απενεργοποιημένο, πατήστε το κουμπί λειτουργίας μία φορά για να ελέγξετε το τρέχον επίπεδο μπαταρίας της εσωτερικής μπαταρίας. Πατήστε το κουμπί στάθμης μπαταρίας στην εξωτερική μπαταρία για να ελέγξετε το τρέχον επίπεδο μπαταρίας της εξωτερικής μπαταρίας. Εάν η στάθμη της μπαταρίας είναι πολύ χαμηλή, επαναφορτίστε πριν από τη χρήση.
2. Πατήστε το κουμπί λειτουργίας μία φορά και, στη συνέχεια, πατήστε παρατεταμένα για να ενεργοποιήσετε το τηλεχειριστήριο.
3. Το τηλεχειριστήριο κάνει μπιπ όταν είναι ενεργοποιημένο. Η λυχνία LED κατάστασης ανάβει σταθερά πράσινη όταν ολοκληρωθεί η σύνδεση.
4. Επαναλάβετε το Βήμα 2 για να απενεργοποιήσετε το τηλεχειριστήριο.

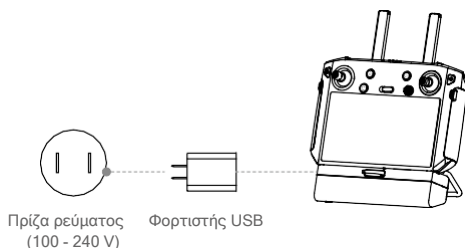


 Όταν χρησιμοποιείτε εξωτερική έξυπνη μπαταρία, είναι απαραίτητο να βεβαιωθείτε ότι η εσωτερική μπαταρία έχει κάποια ισχύ. Διαφορετικά, το τηλεχειριστήριο δεν μπορεί να ενεργοποιηθεί.

Φόρτιση των μπαταριών

Εσωτερική μπαταρία

Φορτίστε την εσωτερική μπαταρία του τηλεχειριστηρίου χρησιμοποιώντας το φορτιστή USB και το καλώδιο USB-C.



- Χρησιμοποιήστε έναν επίσημο φορτιστή USB DJI για να φορτίσετε το τηλεχειριστήριο. Εάν όχι, συνιστάται ένας φορτιστής USB με πιστοποίηση FCC/CE με ονομαστική τιμή 12 V/2 A.
- Η μπαταρία θα εξαντληθεί όταν αποθηκευτεί για μεγάλο χρονικό διάστημα. Φορτίζετε την μπαταρία τουλάχιστον μία φορά κάθε τρεις μήνες για να αποφύγετε την υπερβολική αποφόρτιση.

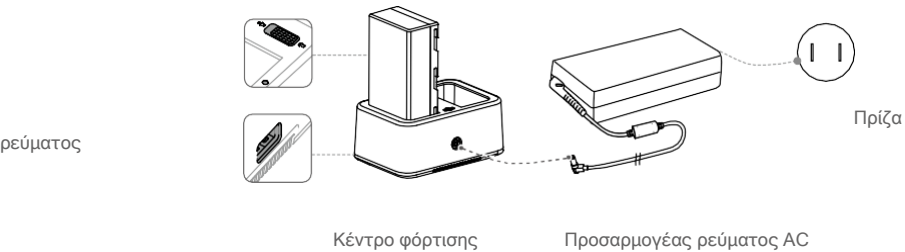
Οι λυχνίες LED στάθμης μπαταρίας στο τηλεχειριστήριο υποδεικνύουν την κατάσταση κατά τη φόρτιση. Δείτε τον παρακάτω πίνακα για λεπτομέρειες.

LED	Περιγραφή
Blink διαδοχικά γρήγορα	Η μπαταρία φορτίζεται με φορτιστή γρήγορης φόρτισης.
Blink διαδοχικά αργά	Η μπαταρία φορτίζεται χρησιμοποιώντας έναν κανονικό φορτιστή.
Solid H	μπαταρία είναι πλήρως φορτισμένη.

Εξωτερική μπαταρία

Φορτίστε την εξωτερική έξυπνη μπαταρία χρησιμοποιώντας τον ενσωματωμένο μετασχηματιστή εναλλασσόμενου ρεύματος και τον διανομέα φόρτισης.

1. Τοποθετήστε την μπαταρία στο διανομέα φόρτισης, συνδέστε τον μετασχηματιστή εναλλασσόμενου ρεύματος στον διανομέα φόρτισης και συνδέστε τον φορτιστή σε πρίζα (100-240 V, 50/60 Hz).
2. Ο διανομέας φόρτισης φορτίζει αυτόματα τις μπαταρίες σύμφωνα με τα επίπεδα ισχύος της μπαταρίας από υψηλή σε χαμηλή.
3. Η λυχνία LED κατάστασης αναβοσβήνει πράσινη κατά τη φόρτιση και γίνεται σταθερή πράσινη όταν φορτιστεί πλήρως. Ο διανομέας φόρτισης ηχεί όταν ολοκληρωθεί η φόρτιση. Για να σταματήσετε το ηχητικό σήμα, αφαιρέστε την μπαταρία ή απενεργοποιήστε το κουμπί στο διανομέα φόρτισης.



Φορτίστε και αποφορτίστε πλήρως την μπαταρία τουλάχιστον μία φορά κάθε τρεις μήνες.



Η θύρα τροφοδοσίας USB μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τη φόρτιση της φορητής συσκευής 5V/2A.

LED κατάστασης	Περιγραφή
Αναβοσβήνει πράσινο	Φόρτιση
Στερεό πράσινο	Πλήρως φορτισμένο
Αναβοσβήνει κόκκινο	Σφάλμα φορτιστή μπαταρίας. Δοκιμάστε ξανά με επίσημο φορτιστή μπαταρίας
Στερεό Κόκκινο	Σφάλμα μπαταρίας
Αναβοσβήνει κίτρινο	Η θερμοκρασία της μπαταρίας είναι πολύ υψηλή/χαμηλή. Η θερμοκρασία πρέπει να είναι εντός του εύρους λειτουργίας (5° έως 40° C (41° έως 104° F))
Στερεό κίτρινο	Έτοιμο για φόρτιση
Αναβοσβήνει Εναλλακτικά Πράσινο	Η ευφυής μπαταρία δεν εντοπίστηκε

Λειτουργία αεροσκαφούς

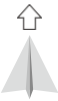
Αυτή η ενότητα εξηγεί τον τρόπο ελέγχου του προσανατολισμού του αεροσκάφους μέσω του τηλεχειριστηρίου. Ο έλεγχος μπορεί να ρυθμιστεί σε Λειτουργία 1, Λειτουργία 2 ή Λειτουργία 3.

Λειτουργία 1

Αριστερό ραβδί



ΕΜΠΡΟΣ



ΠΙΣΩ



ΣΤΡΟΦΗ ΣΤΡΟΦΗ
ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ

Δεξί Ραβδί



ΠΑΝΩ



ΚΑΤΩ



ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ

Λειτουργία 2



ΠΑΝΩ



ΚΑΤΩ



ΣΤΡΟΦΗ ΣΤΡΟΦΗ
ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ



ΕΜΠΡΟΣ



ΠΙΣΩ

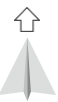


ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ

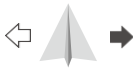
Λειτουργία 3



ΕΜΠΡΟΣ



ΠΙΣΩ



ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ

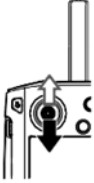
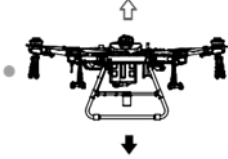








ΚΑΤΩ



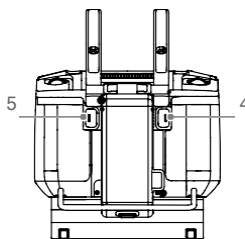
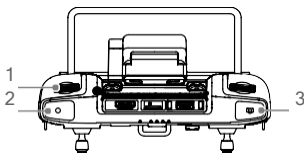
ΣΤΡΟΦΗ ΣΤΡΟΦΗ
ΑΡΙΣΤΕΡΑ ΔΕΞΙΑ

Για παράδειγμα, η ακόλουθη περιγραφή χρησιμοποιεί τη λειτουργία 2:

Τηλεχειριστήριο (Λειτουργία 2)	Αεροσκάφος (● Υποδεικνύει τη κατεύθυνση)	Παρατηρήσεις
		<p>Throttle Stick: Μετακινήστε το αριστερό ραβδί κάθετα για να ελέγξετε την ανύψωση του αεροσκάφους.</p> <p>Σπρώξτε προς τα πάνω για να ανέβετε και σπρώξτε προς τα κάτω για να κατεβείτε. Χρησιμοποιήστε το αριστερό ραβδί για να απογειωθείτε όταν οι κινητήρες περιστρέφονται με ρελαντί. Το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του εάν το ραβδί βρίσκεται στην κεντρική θέση. Όσο πιο μακριά απομακρύνεται το ραβδί από την κεντρική θέση, τόσο πιο γρήγορα αλλάζει το ύψος του αεροσκάφους.</p>
		<p>Yaw Stick: Μετακινήστε το αριστερό ραβδί οριζόντια για να ελέγξετε την κατεύθυνση του αεροσκάφους.</p> <p>Πιέστε αριστερά για περιστροφή του αεροσκάφους αριστερόστροφα και πιέστε δεξιά για περιστροφή δεξιόστροφα. Το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του εάν το ραβδί βρίσκεται στην κεντρική θέση. Όσο πιο μακριά απομακρύνεται το ραβδί από την κεντρική θέση, τόσο πιο γρήγορα περιστρέφεται το αεροσκάφος.</p>
		<p>Pitch Stick: Μετακινήστε το δεξί ραβδί κάθετα για να ελέγξετε το βήμα του αεροσκάφους.</p> <p>Πιέστε προς τα πάνω για να πετάξετε προς τα εμπρός και πιέστε προς τα κάτω για να πετάξετε προς τα πίσω. Το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του εάν το ραβδί βρίσκεται στην κεντρική θέση. Σπρώξτε το ραβδί πιο μακριά για μεγαλύτερη γωνία κλίσης και ταχύτερη πτήση.</p>
		<p>Roll Stick: Μετακινήστε το δεξί χειριστήριο οριζόντια για να στρίψετε το αεροσκάφος.</p> <p>Σπρώξτε το ραβδί αριστερά για να πετάξετε αριστερά και δεξιά για να πετάξετε δεξιά. Το αεροσκάφος αιωρείται στη θέση του εάν το ραβδί βρίσκεται στην κεντρική θέση. Σπρώξτε το ραβδί πιο μακριά για μεγαλύτερη γωνία κύλισης και ταχύτερη πτήση.</p>

Έλεγχος του συστήματος ψεκασμού

Ολοκληρώστε μια λειτουργία από απόσταση μέσω του επιλογέα ταχύτητας ψεκασμού ή των κουμπιών ψεκασμού και C1 ή C2.



1. Κλήση επιτοκίου ψεκασμού

Στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, στρίψτε αριστερά για να μειώσετε και δεξιά για να αυξήσετε τον ρυθμό ψεκασμού.* Η εφαρμογή υποδεικνύει την τρέχουσα ταχύτητα ψεκασμού.

2. Κουμπί ψεκασμού

Στη λειτουργία χειροκίνητης λειτουργίας, πατήστε για να ξεκινήσετε ή να σταματήσετε τον ψεκασμό.

3. Κουμπί FPV / Map Switch

Στην Προβολή λειτουργίας στο DJI Agras, πατήστε για εναλλαγή μεταξύ FPV και Προβολής χάρτη.

4. Κουμπί C1

Όταν σχεδιάζετε ένα πεδίο, πατήστε το κουμπί για εναλλαγή μεταξύ της λειτουργίας Obstacle (Εμπόδιο) και της λειτουργίας Waypoints (Σημείων). Η λειτουργία του κουμπιού δεν μπορεί να προσαρμοστεί κατά τον προγραμματισμό ενός πεδίου.

Όταν δεν σχεδιάζετε ένα πεδίο, χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να προσαρμόσετε το κουμπί. Για παράδειγμα, εάν το κουμπί έχει προσαρμοστεί για την εγγραφή του σημείου A, στις λειτουργίες A-B Route, πατήστε το κουμπί για να καταγράψετε το σημείο A της διαδρομής λειτουργίας.

5. Κουμπί C2

Όταν σχεδιάζετε ένα πεδίο, πατήστε το κουμπί για να προσθέσετε ένα σημείο ή ένα εμπόδιο. Η λειτουργία του κουμπιού δεν μπορεί να προσαρμοστεί κατά τον προγραμματισμό ενός πεδίου.

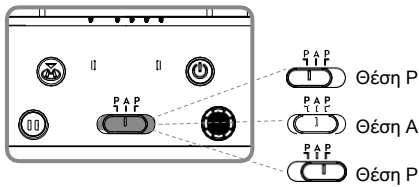
Όταν δεν σχεδιάζετε ένα πεδίο, χρησιμοποιήστε την εφαρμογή για να προσαρμόσετε το κουμπί. Για παράδειγμα, εάν το κουμπί είναι προσαρμοσμένο για την εγγραφή του σημείου B, στις λειτουργίες A-B Route, πατήστε το κουμπί για να καταγράψετε το σημείο B της διαδρομής λειτουργίας.

* Ο ρυθμός ψεκασμού μπορεί να διαφέρει ανάλογα με το μοντέλο του ακροφυσίου και το ιξώδες του υγρού.

Ο παρακάτω πίνακας είναι μια περίληψη για τον τρόπο ελέγχου του συστήματος ψεκασμού σε διαφορετικές λειτουργίες χρησιμοποιώντας το τηλεχειριστήριο.

Λειτουργίες	Κλήση επιποκίου ψεκασμού	Κουμπί ψεκασμού	Κουμπί FPV / Map Switch	Κουμπί C1	Κουμπί C2
Λειτουργία διαδρομής	/	/	Αλλάξτε την οθόνη	Προσαρμόσιμο	Προσαρμόσιμο
ΑΒ Λειτουργία διαδρομής	/	/	Αλλάξτε την οθόνη	Προσαρμόσιμο	Προσαρμόσιμο
Χειροκίνητος τρόπος λειτουργίας	Ρυθμίστε το ρυθμό ψεκασμού	Ξεκινήστε ή σταματήστε ψεκασμό	Αλλάξτε την οθόνη	Προσαρμόσιμο	Προσαρμόσιμο
Χειροκίνητη λειτουργία Plus	Ρυθμίστε το ρυθμό ψεκασμού	/	Αλλάξτε την οθόνη	Προσαρμόσιμο	Προσαρμόσιμο
Χωροταξία	/	/	/	Λειτουργία εμπόδιων/ Λειτουργία σημείου	Προσθήκη σημείου διαδρομής/ σημείο εμπόδιου

Διακόπτης λειτουργίας πτήσης



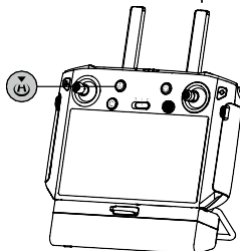
Θέση	Λειτουργία πτήσης	
P	Λειτουργία (Τοποθέτηση)	P
A	Λειτουργία (Συμπεριφορά)	A
P	Λειτουργία (Τοποθέτηση)	P

Ανεξάρτητα από τη θέση που βρίσκεται ο διακόπτης στο τηλεχειριστήριο, το αεροσκάφος ξεκινά από το P από προεπιλογή. Για να αλλάξετε τρόπους πτήσης, μεταβείτε πρώτα στην Προβολή λειτουργίας (Operation View) στο DJI Agras, πατήστε μετά και ενεργοποιήστε το Enable Altitude Mode στα Advanced Settings. Αφού ενεργοποιήσετε τη λειτουργία συμπεριφοράς, αλλάξτε το διακόπτη στο P και, στη συνέχεια, στο A για να μεταβείτε στη λειτουργία Τοποθέτησης.

Το αεροσκάφος εξακολουθεί να ξεκινά σε λειτουργία P από προεπιλογή μετά την ενεργοποίηση, παρόλο που η λειτουργία A ήταν ενεργοποιημένη στην εφαρμογή εκ των προτέρων. Όταν απαιτείται λειτουργία A, ενεργοποιήστε το διακόπτη Flight Mode, όπως αναφέρθηκε παραπάνω, μετά την ενεργοποίηση του τηλεχειριστηρίου και του αεροσκάφους.

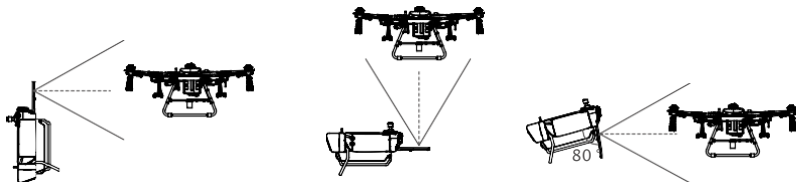
Κουμπί RTH

Πατήστε παρατεταμένα το κουμπί RTH για να επαναφέρετε το αεροσκάφος στο τελευταίο αρχικό σημείο εγγραφής. Η λυχνία LED γύρω από το κουμπί RTH αναβοσβήνει λευκή κατά τη διάρκεια της RTH. Οι χρήστες μπορούν να ελέγχουν το υψόμετρο του αεροσκάφους ενώ αυτό πετά στο αρχικό σημείο. Πατήστε ξανά αυτό το κουμπί για να ακυρώσετε το RTH και να ανακτήσετε τον έλεγχο του αεροσκάφους.



Βέλτιστη Ζώνη Μετάδοσης

Όταν η γωνία μεταξύ των κεραίων και του πίσω μέρους του τηλεχειριστηρίου είναι 80° ή 180°, η σύνδεση μεταξύ του τηλεχειριστηρίου και του αεροσκάφους μπορεί να φτάσει στη βέλτιστη απόδοσή του.



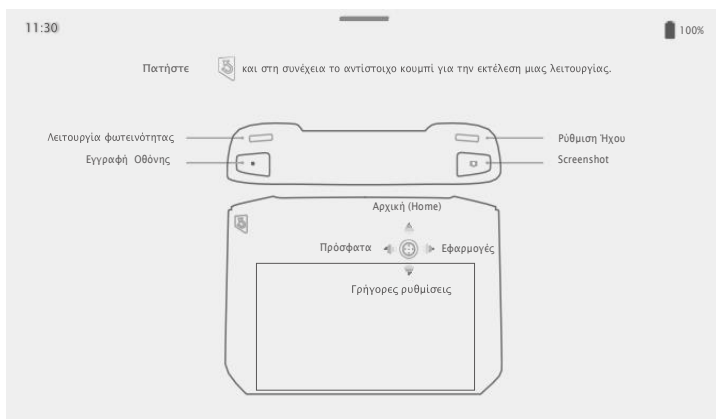
Προσπαθήστε να κρατήσετε το αεροσκάφος μέσα στη βέλτιστη ζώνη μετάδοσης. Εάν το σήμα είναι ασθενές, ρυθμίστε τις κεραίες ή πετάξτε το αεροσκάφος πιο κοντά.

Συνδυασμοί κουμπιών

Ορισμένες συχνά χρησιμοποιούμενες λειτουργίες μπορούν να ενεργοποιηθούν χρησιμοποιώντας συνδυασμούς κουμπιών. Για να χρησιμοποιήσετε συνδυασμούς κουμπιών, κρατήστε πατημένο το κουμπί Back και, στη συνέχεια, πατήστε το άλλο κουμπί.

Έλεγχος των διαθέσιμων συνδυασμών κουμπιών

Κρατήστε πατημένο το κουμπί Back έως ότου δονείται το χειριστήριο για να ελέγξετε τους συνδυασμούς κουμπιών:



Συνδυασμοί κουμπιών


Χρήση συνδυασμών κουμπιών

Οι λειτουργίες των συνδυασμών κουμπιών δεν μπορούν να αλλάξουν. Ο παρακάτω πίνακας εμφανίζει τη λειτουργία κάθε συνδυασμού κουμπιών.


Συνδυασμοί κουμπιών	Περιγραφή
Κουμπι λειτουργίας + Reserved Dial (Δεξιά)	Προσαρμογή της έντασης του συστήματος
Κουμπι λειτουργίας + Dial παροχής ψεκαστικού υγρού (Αριστερό)	Ρύθμιση της φωτεινότητας της οθόνης
Κουμπι λειτουργίας + Κουμπι ψεκασμού	Εγγραφή της οθόνης
Κουμπι λειτουργίας + κουμπι FPV / κουμπι εναλλαγής χάρτη	Στιγμιότυπο οθόνης
Κουμπι λειτουργίας + κουμπι 5D (επάνω)	Επιστροφή στην αρχική σελίδα
Κουμπι λειτουργίας + κουμπι 5D (κάτω)	Ανοίξτε τις Γρήγορες ρυθμίσεις
Κουμπι λειτουργίας + κουμπι 5D (αριστερά)	Ελέγξτε τις εφαρμογές που ανοίξατε πρόσφατα
Κουμπι λειτουργίας + κουμπι 5D (δεξιά)	Ανοίξτε το Κέντρο εφαρμογών

Βαθμονόμηση της πυξίδα

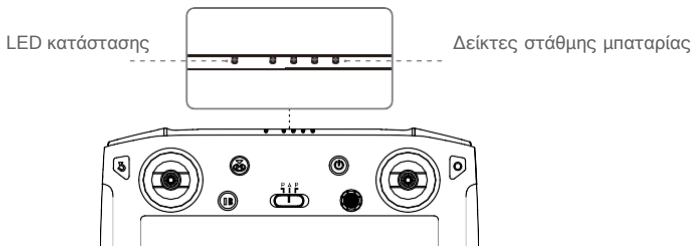
Αφού χρησιμοποιηθεί το τηλεχειριστήριο σε μέρη με ηλεκτρομαγνητικές παρεμβολές, η πυξίδα μπορεί να χρειαστεί να βαθμονομηθεί. Θα εμφανιστεί μια προειδοποιητική προτροπή εάν η πυξίδα του τηλεχειριστηρίου απαιτεί βαθμονόμηση. Πατήστε το μήνυμα προειδοποίησης για να ξεκινήσετε τη βαθμονόμηση. Σε άλλες περιπτώσεις, ακολουθήστε τα παρακάτω βήματα για να βαθμονομήσετε το δικό σας τηλεχειριστήριο.

1. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο.
2. Σύρετε προς τα κάτω από το επάνω μέρος της οθόνης, πατήστε  και κάντε κύλιση προς τα κάτω και πατήστε Πυξίδα.
3. Ακολουθήστε το διάγραμμα στην οθόνη για να βαθμονομήσετε το τηλεχειριστήριό σας.
4. Ο χρήστης θα λάβει μια προτροπή όταν η βαθμονόμηση είναι επιτυχής.

Αποκλεισμός ειδοώσεων τρίτου μέρους

















Για να διασφαλιστεί η ασφαλής πτήση, συνιστάται να απενεργοποιείτε τις ειδοώσεις τρίτων πριν από κάθε πτήση. Ακολουθήστε τα παρακάτω βήματα για να απενεργοποιήσετε τις ειδοώσεις τρίτων. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο. Σύρετε προς τα κάτω από το επάνω μέρος της οθόνης, πατήστε  κατόπιν Notifications και ενεργοποιήστε το Do not Disturb. Μετά από αυτό, όλες οι ειδοώσεις τρίτων θα εμφανίζονται στη γραμμή ειδοώσεων μόνο όταν χρησιμοποιείται η εφαρμογή Agrab.

LED Τηλεχειριστηρίου



Οι ενδείξεις στάθμης μπαταρίας εμφανίζουν τη στάθμη της μπαταρίας του ελεγκτή. Η λυχνία LED κατάστασης εμφανίζει την κατάσταση σύνδεσης και τις προειδοποιήσεις για το μπλοκ ελέγχου, χαμηλό επίπεδο μπαταρίας και υψηλή θερμοκρασία.

LED κατάσταση	Περιγραφή
Στερεό Κόκκινο	Το τηλεχειριστήριο δεν είναι συνδεδεμένο με αεροσκάφος
Στερεό πράσινο	Το τηλεχειριστήριο είναι συνδεδεμένο με αεροσκάφος
Αναβοσβήνει μπλε	Το τηλεχειριστήριο συνδέεται με αεροσκάφος.
Αναβοσβήνει κόκκινο	Η θερμοκρασία του τηλεχειριστηρίου είναι πολύ υψηλή ή η μπαταρία ή το ύψος του αεροσκάφους είναι χαμηλό
Αναβοσβήνει κίτρινο	Η στάθμη της μπαταρίας του τηλεχειριστηρίου είναι χαμηλή
Αναβοσβήνει κυανό	Τα ραβδιά ελέγχου δεν είναι κεντραρισμένα



Δείκτες στάθμης μπαταρίας				Επίπεδο μπαταρίας
				75% ~ 100%
				50% ~ 75%
				25% ~ 50%
				0% ~ 25%

Ήχοι προειδοποίησης τηλεχειριστηρίου

Σε σενάρια όπου υπάρχει προειδοποίηση, το τηλεχειριστήριο θα το κάνει με δόνηση και/ή μπιπ. Όταν ο ελεγκτής κάνει μπιπ και το LED κατάστασης είναι σταθερό πράσινο, αυτό το σφάλμα μπορεί να σχετίζεται με την κατάσταση του αεροσκάφους ή της πτήσης και θα εμφανιστεί μια προειδοποίηση στο DJI Agras. Εάν αυτό το σφάλμα σχετίζεται με το τηλεχειριστήριο, μια προειδοποίηση θα εμφανιστεί στην οθόνη του τηλεχειριστηρίου. Για να απενεργοποιήσετε το ηχητικό σήμα, ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο, σύρετε από το επάνω μέρος της οθόνης, πατήστε και ρυθμίστε την ένταση της ειδοποίησης.

Σύνδεση του τηλεχειριστηρίου

Το τηλεχειριστήριο συνδέεται από προεπιλογή με το αεροσκάφος. Η σύνδεση απαιτείται μόνο όταν χρησιμοποιείτε νέο τηλεχειριστήριο για πρώτη φορά. Όταν χρησιμοποιείτε τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών, απαιτείται η σύνδεση όλων των αεροσκαφών στο ίδιο τηλεχειριστήριο.

- Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο και ανοίξτε το DJI Agras. Ενεργοποιήστε το αεροσκάφος.
- Πατήστε Execute operation (Εκτέλεση λειτουργίας) για να εισέλθετε στο Operation View (Προβολή λειτουργίας) πατήστε , και στη συνέχεια  Πατήστε Single Linking (Μονή σύνδεση) ή Multi Linking (Πολλαπλή Σύνδεση), εάν χρησιμοποιείται έλεγχος πολλαπλών αεροσκαφών και, στη συνέχεια, πατήστε Start Linking (Έναρξη σύνδεσης). Η λυχνία LED κατάστασης αναβοσβήνει μπλε και το τηλεχειριστήριο ηχεί δύο φορές επαναληπμένα, υποδεικνύοντας ότι το τηλεχειριστήριο είναι έτοιμο για σύνδεση.
- Πατήστε και κρατήστε πατημένο το κουμπί τροφοδοσίας στην μπαταρία πτήσης για πέντε δευτερόλεπτα. Οι λυχνίες LED της μπαταρίας πτήσης αναβοσβήνουν με τη σειρά, υποδεικνύοντας ότι η σύνδεση βρίσκεται σε εξέλιξη.
- Η λυχνία Status LED στο τηλεχειριστήριο ανάβει με πράσινο χρώμα εάν η σύνδεση είναι επιτυχής. Εάν η σύνδεση αποτύχει, εισαγάγετε ξανά την κατάσταση σύνδεσης και προσπαθήστε ξανά.
- Επαναλάβετε τα Βήματα 3 και 4 για να ολοκληρώσετε τη σύνδεση μεταξύ όλων των συσκευών και του τηλεχειριστηρίου, εάν έχει επιλεγεί Multi Linking (Πολλαπλή σύνδεση). Όταν τελειώσετε, πατήστε End Linking (Τέλος σύνδεσης).

Λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών

Το τηλεχειριστήριο διαθέτει μια λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών, η οποία μπορεί να χρησιμοποιηθεί για τον συντονισμό της λειτουργίας έως και τριών αεροσκαφών ταυτόχρονα για μεγαλύτερη απόδοση. Συνιστάται για μεγάλες περιοχές ψεκασμού. Οι χρήστες μπορούν να αλλάξουν τον έλεγχο μεταξύ διαφορετικών αεροσκαφών στην εφαρμογή για τον έλεγχο μεμονωμένων αεροσκαφών.



- Η λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών μπορεί να χρησιμοποιηθεί μόνο σε λειτουργία Route. Βεβαιωθείτε ότι έχετε ολοκληρώσει τον προγραμματισμό πεδίου και τις σχετικές διαμορφώσεις πριν από την είσοδο στη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών, δεδομένου ότι δεν είναι δυνατή η επεξεργασία των πεδίων μέσα από τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών.
- Για να αποφύγετε παρεμβολές μεταξύ λειτουργιών, μην χρησιμοποιείτε περισσότερες από τρεις ομάδες σε ακτίνα 50μ όταν χρησιμοποιείτε τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών.


Εισαγωγή στη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών

1. Συνδέστε έως και τρία αεροσκάφη στο ίδιο τηλεχειριστήριο σύμφωνα με τα βήματα στη Σύνδεση του τηλεχειριστηρίου.
2. Κλείστε τις ρυθμίσεις μετά τη σύνδεση. Τα συνδεδεμένα αεροσκάφη αναφέρονται στα αριστερά της οθόνης και ταξινομούνται κατά αριθμό.

Διακόπτης ελέγχου

Πατήστε το πλαίσιο κατάστασης του αντίστοιχου αριθμού στην εφαρμογή. Η επάνω δεξιά γωνία του κουτιού του γίνεται κόκκινη για να δείξει ότι έχει επιλεγεί το αντίστοιχο αεροσκάφος. Τα αεροσκάφη που δεν είναι επιλεγμένα θα έχουν ένα μπλε τρίγωνο στην επάνω δεξιά γωνία του κουτιού του.

Επιχειρήσεις πολλαπλών αεροσκαφών

1. Πατήστε , επιλέξτε πολλαπλά πεδία στην ετικέτα Fields (Πεδία) και σύρετε το εικονίδιο για κάθε αεροσκάφος με έναν αριθμό σε ένα πεδίο για να συνδέσετε το πεδίο και το αεροσκάφος. Ορίστε διαμορφώσεις παραμέτρων, προσθέστε σημεία σύνδεσης εάν είναι απαραίτητο και ξεκινήστε τις λειτουργίες.
2. Πατήστε Start (Έναρξη) μετά την κλήση των λειτουργιών για όλα τα αεροσκάφη. Για να εκτοξεύσετε το αεροσκάφος ξεχωριστά, μετακινήστε τα ρυθμιστικά για κάθε αεροσκάφος στην προτροπή. Μετακινήστε το ρυθμιστικό στο κάτω μέρος της οθόνης για να κάνετε όλα τα αεροσκάφη να απογειωθούν ταυτόχρονα.
3. Οι χρήστες μπορούν επίσης να επιλέξουν διαδοχικά κάθε αεροσκάφος για να επιλέξουν πεδίο και λειτουργία.
4. Σε περίπτωση έκτακτης ανάγκης κατά τη λειτουργία, πατήστε Pause (Παύση) για παύση όλων των λειτουργιών της διαδρομής. Όλα τα αεροσκάφη θα αιωρούνται στη θέση τους και μπορούν να ελεγχθούν χειροκίνητα. Πατήστε Resume (Συνέχιση) για να συνεχίσετε τις λειτουργίες. Οι χρήστες μπορούν να σπρώξουν το λεβιέ για να διακόψουν τη λειτουργία του επιλεγμένου αεροσκάφους χωρίς να επηρεάσουν τις λειτουργίες του άλλου αεροσκάφους.
5. Εάν κάποιο από τα αεροσκάφη ολοκληρώσει τη λειτουργία του πριν από τα άλλα, οι χρήστες μπορούν να πατήσουν "+" στο πλαίσιο κατάστασης του αεροσκάφους για να προσθέσουν μια νέα λειτουργία για το αεροσκάφος. Επανάλβετε το Βήμα 1 για να ξεκινήσετε μια νέα επιχειρήση εάν όλα τα αεροσκάφη έχουν ολοκληρώσει τις λειτουργίες τους.

Ανακοίνωση χρήσης πολλαπλών αεροσκαφών



- Βεβαιωθείτε ότι η αποφυγή εμποδίων είναι ενεργοποιημένη για να βοηθήσει το αεροσκάφος να αποφύγει το ένα το άλλο κατά τη διάρκεια των επιχειρήσεων.
- Κατά τη χρήση της δρομολόγησης σύνδεσης, η προγραμματισμένη διαδρομή σύνδεσης κάθε αεροσκάφους θα παρακάμψει μόνο τα εμπόδια που περιλαμβάνονται στον τομέα αυτού του αεροσκάφους.
- Οι λειτουργίες διαμόρφωσης Orchard, συνταγογραφούμενοι χάρτες και επεκτάσεις δεν υποστηρίζονται στη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών.

- ⚠
- Στη λειτουργία πολλαπλής σύνδεσης, οι ενημερώσεις υλικολογισμικού και τα αρχεία καταγραφής δεν είναι διαθέσιμα για αεροσκάφη και άλλες συσκευές εκτός από το τηλεχειριστήριο.
 - Υπάρχει μια μικρή καθυστέρηση κατά την εναλλαγή μεταξύ Μονής και Πολλαπλής σύνδεσης. Οι πληροφορίες συσκευής στη λίστα Συνδεδεμένων αεροσκαφών θα διαγραφούν αυτόματα μετά την αλλαγή.
-

Έξοδος από τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών

Οι χρήστες μπορούν να βγούν από τη λειτουργία χρησιμοποιώντας μία από τις ακόλουθες τρεις μεθόδους.

Μέθοδος 1: Συνδέστε το τηλεχειριστήριο με ένα μόνο αεροσκάφος. Ανατρέξτε στην ενότητα Σύνδεση του τηλεχειριστηρίου και ακολουθήστε τις οδηγίες για μεμονωμένη σύνδεση.

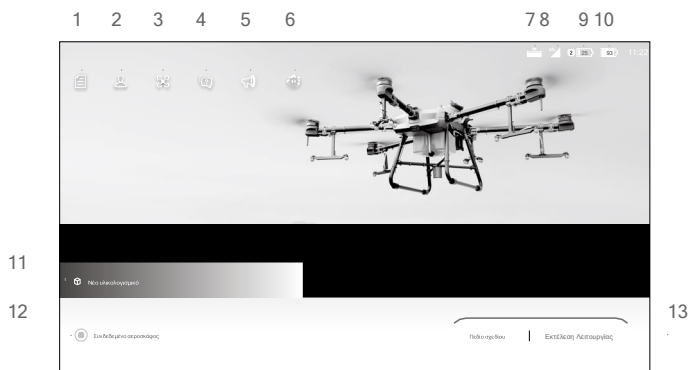
Μέθοδος 2: Στη λίστα Συνδεδεμένων αεροσκαφών, διαγράψτε άλλα αεροσκάφη και αφήστε ένα μόνο αεροσκάφος. Το τηλεχειριστήριο θα ελέγχει μόνο αυτό το αεροσκάφος και μπορεί να λειτουργεί χρησιμοποιώντας τους άλλους τρόπους λειτουργίας.

Μέθοδος 3: Απενεργοποιήστε το αεροσκάφος που δεν απαιτείται αφήνοντας ένα μόνο αεροσκάφος ενεργοποιημένο. Το τηλεχειριστήριο θα ελέγχει μόνο αυτό το αεροσκάφος και μπορεί να λειτουργεί χρησιμοποιώντας τους άλλους τρόπους λειτουργίας. Σημειώσεις: Εάν το άλλο αεροσκάφος ενεργοποιηθεί ξανά, το τηλεχειριστήριο και το συνδεδεμένο αεροσκάφος θα μπουν αυτόματα στη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών. Χρησιμοποιήστε τη μέθοδο 1 ή 2 για έξοδο εντελώς από τη λειτουργία ελέγχου πολλαπλών αεροσκαφών.


Εφαρμογή DJI Agras

Το DJI Agras έχει σχεδιαστεί για γεωργικές εφαρμογές. Η εφαρμογή έχει μια σαφή και συνοπτική διεπαφή και εμφανίζει την κατάσταση του αεροσκάφους, του συστήματος ψεκασμού και άλλων συσκευών που είναι συνδεδεμένες στο τηλεχειριστήριο και επιτρέπει στους χρήστες να διαμορφώνουν διάφορες ρυθμίσεις. Αφού προγραμματίσετε ένα πεδίο μέσω του ευφυούς συστήματος προγραμματισμού λειτουργίας της εφαρμογής, το αεροσκάφος μπορεί να ακολουθήσει αυτόματα την προσχεδιασμένη διαδρομή πτήσης.


Αρχική Οθόνη




1. Διαχείριση εργασιών

: προβολή προγραμματισμένων πεδίων, προόδου λειτουργίας και πόρων όπως συνταγογραφούμενα χάρτες. Μπορείτε να συγχρονίσετε τα τοπικά δεδομένα με τα δεδομένα στην πλατφόρμα DJI AG.


2. Πληροφορίες χρήστη

: δείτε πληροφορίες λογαριασμού.


3. Πληροφορίες αεροσκαφών

: δείτε τις πληροφορίες των συνδεδεμένων αεροσκαφών, όπως την έκδοση υλικολογισμικού.


4. Αντιμετώπιση προβλημάτων

: δείτε λύσεις για σφάλματα κάθε μονάδας και ανεβάστε αρχεία καταγραφής σφαλμάτων.


5. Κέντρο ειδοποιήσεων

: ελέγξτε τις ειδοποιήσεις για τυχόν αλλαγές στο αεροσκάφος, τους χρήστες ή τις λειτουργίες.


6. Γενικές ρυθμίσεις

: πατήστε για ρυθμίσεις όπως μονάδες μέτρησης, διάγνωση δικτύου και ρυθμίσεις συστήματος Android.


7. Κατάσταση σύνδεσης μονάδας επέκτασης

: δείχνει εάν είναι συνδεδεμένη η μονάδα επέκτασης του τηλεχειριστηρίου (που χρησιμοποιείται για την τοποθέτηση του dongle 4G).


8. Ισχύς σήματος 4G Dongle

: το εικονίδιο εμφανίζεται εάν είναι τοποθετημένο ένα dongle 4G. Δείχνει την τρέχουσα ισχύ σήματος του dongle 4G.


9. Επίπεδο εξωτερικής μπαταρίας

- 2  το εικονίδιο εμφανίζεται εάν έχει τοποθετηθεί εξωτερική μπαταρία. Εμφανίζει το τρέχον επίπεδο μπαταρίας της εξωτερικής μπαταρίας.


10. Επίπεδο εσωτερικής μπαταρίας

-  δείχνει το τρέχον επίπεδο μπαταρίας της εσωτερικής μπαταρίας.

11. Ειδοποιήσεις υλικολογισμικού

-  : εμφανίζει τις ειδοποιήσεις ενημέρωσης υλικολογισμικού. Πατήστε για να μείπετε στη σελίδα του υλικολογισμικού.

12. Κατάσταση σύνδεσης αεροσκαφών

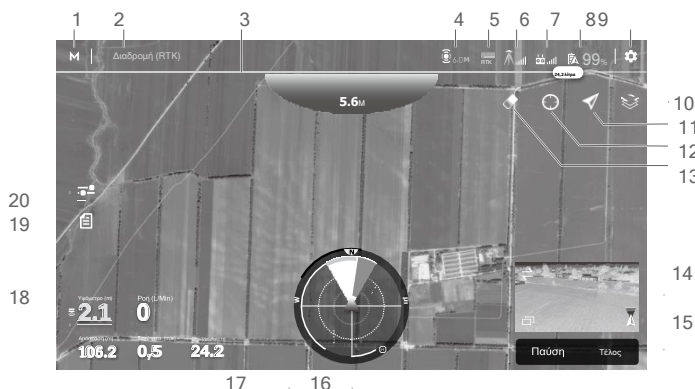
-  : δείχνει εάν το αεροσκάφος είναι συνδεδεμένο στο τηλεχειριστήριο.

13. Πεδίο σχεδίου | Εκτέλεση Λειτουργίας

Πεδίο σχεδίου: πατήστε το κουμπί και επιλέξτε τη μέθοδο προγραμματισμού για να σχεδιάσετε ένα πεδίο.

Εκτέλεση Λειτουργίας: πατήστε για είσοδο στην Προβολή λειτουργίας για προβολή της κατάστασης του αεροσκάφους, διαμόρφωση ρυθμίσεων και εναλλαγή μεταξύ διαφορετικών τρόπων λειτουργίας.


Προβολή λειτουργίας



1. Κουμπί αλλαγής τρόπου λειτουργίας

Λειτουργίες: **M / M+ / AB** πατήστε για εναλλαγή μεταξύ λειτουργίας Manual (M), Manual Plus (M+) και A-B Route (AB)


2. Κατάσταση συστήματος

 Διαδρομή (GNSS) : Υποδεικνύει τους τρέχοντες τρόπους πτήσης, τρόπους λειτουργίας και προειδοποιητικά μηνύματα. Πατήστε για είσοδο στο Aircraft Health System για προβολή και διάγνωση κάθε μονάδας και μεταφόρτωση αρχείων καταγραφής.


3. Ειδοποίηση υγρού επιπέδου


Εμφανίζει την ποσότητα υγρού που απομένει στο δοχείο ψεκασμού. Εμφανίζει μια πλήρη πράσινη μπάρα προόδου όταν η υπόλοιπη ποσότητα υγρού στη δεξαμενή ψεκασμού είναι επαρκής. Το πράσινο μέρος της μπάρας προόδου θα μειωθεί σταδιακά καθώς τα αεροσκάφη ψεκάζουν. Θα γίνει κόκκινο όταν το υπόλοιπο επίπεδο υγρού πλησιάσει το όριο της προειδοποίησης άδειας δεξαμενής.

4. Κατάσταση παντοκατευθυντικού ψηφιακού ραντάρ

 : δείχνει την κατάσταση του παντοκατευθυντικού ψηφιακού ραντάρ και την απόσταση ανίχνευσης πλευρικών εμποδίων. Πατήστε για να ενεργοποιηθείτε ή να απενεργοποιηθείτε το ραντάρ και να ορίσετε την απόσταση ανίχνευσης πλευρικών εμποδίων στο αναδυόμενο μενού. Όταν το ραντάρ είναι απενεργοποιημένο, απενεργοποιείται μόνο η οριζόντια αποφυγή εμποδίων. Η σταθεροποίηση υψομέτρου δεν απενεργοποιείται.

5. Ισχύς σήματος RTK/GNSS


 : αυτό το εικονίδιο εμφανίζεται όταν είναι ενεργοποιημένο το RTK και λειτουργεί κανονικά. Στην επάνω δεξιά γωνία είναι ο αριθμός των συνδεδεμένων δορυφόρων. Μία από τις ακόλουθες τρεις καταστάσεις εμφανίζεται πάνω από το RTK εικονίδιο: Το FIX υποδεικνύει ότι ο υπολογισμός των διαφορικών δεδομένων έχει ολοκληρωθεί και το αεροσκάφος μπορεί να χρησιμοποιήσει το RTK για τοποθέτηση. Το αεροσκάφος μπορεί να απογειωθεί μόνο σε αυτήν την κατάσταση. Το FLOAT υποδεικνύει ότι το σύστημα υπολογίζει τα διαφορικά δεδομένα. Περιμένετε να εμφανιστεί το FIX. SINGLE υποδεικνύει ότι τα διαφορικά δεδομένα δεν λαμβάνονται. Περιμένετε να εμφανιστεί το FIX.



 : αυτό το εικονίδιο εμφανίζεται όταν το RTK δεν χρησιμοποιείται. Εμφανίζει την τρέχουσα ισχύ σήματος GNSS και τον αριθμό των συνδεδεμένων δορυφόρων.

6. Κατάσταση σύνδεσης RTK

Εικονίδια που εμφανίζονται κατά τη χρήση δεδομένων RTK. Η οθόνη ποικίλλει όταν χρησιμοποιείτε την υπηρεσία D-RTK 2 ή την υπηρεσία RTK δικτύου.

 : εμφανίζει την ισχύ σήματος RTK όταν χρησιμοποιείτε το D-RTK 2.

 : υποδεικνύει ότι η σύνδεση με το D-RTK 2 είναι ανώμαλη. Ανατρέξτε στις προτροπές στην εφαρμογή.

 : εμφανίζει την ισχύ του σήματος RTK όταν χρησιμοποιείτε την Υπηρεσία δικτύου RTK  : υποδεικνύει ότι η σύνδεση με τον διακομιστή RTK δικτύου είναι ανώμαλη. Ανατρέξτε στις προτροπές στην εφαρμογή.


7. Έλεγχος ισχύος σήματος


 : δείχνει την ισχύ σήματος της σύνδεσης μεταξύ του αεροσκάφους και του τηλεχειριστηρίου.


8. Ρυθμίσεις μπαταρίας


 99% : δείχνει το τρέχον επίπεδο μπαταρίας.

9. Περισσότερες ρυθμίσεις

Πατήστε  για είσοδο στο εκτεταμένο μενού για προβολή και προσαρμογή των παραμέτρων όλων των άλλων ρυθμίσεων.

 Ρυθμίσεις αεροσκαφών: περιλαμβάνει τη ρύθμιση του μέγιστου υψομέτρου, της μέγιστης απόστασης πτήσης, της διαδρομής σύνδεσης και της ταχύτητας και του υψομέτρου RTH, δράση όταν η δεξαμενή είναι άδεια και οι εργασίες ολοκληρώνονται, εάν θα εκτελεστεί η ενέργεια όταν η δεξαμενή είναι άδεια στο σημείο επαναπλήρωσης, η συμπεριφορά του αεροσκάφους και αν θα διακοπεί η λειτουργία όταν χάνεται το σήμα του τηλεχειριστηρίου, η θέση του αρχικού σημείου, η φωτεινότητα της λάμπας και επίσης οι προηγμένες ρυθμίσεις.


 Ρυθμίσεις συστήματος ψεκασμού: περιλαμβάνει τον διακόπτη του συστήματος ψεκασμού καθώς και τη ρύθμιση της στάθμης της δεξαμενής ψεκασμού και το όριο προειδοποίησης άδειας δεξαμενής, βαθμονόμηση της ροής της αντλίας, του μετρητή ροής, του μετρητή στάθμης υγρού και του μοντέλου ακροφυσίου, επαναφορά του μετρητή ροής στις εργοστασιακές ρυθμίσεις και εάν εμφανίσει δεδομένα συστήματος ψεκασμού, άδειας δεξαμενής και σημείων αναπλήρωσης και ειδοποιήσεων σφάλματος μετρητή ροής.

 Ρυθμίσεις RC: περιλαμβάνει σύνδεση και βαθμονόμηση τηλεχειριστηρίων, ρύθμιση της λειτουργίας χειριστηρίου και προσαρμόσιμων κουμπιών και έλεγχο πληροφοριών συνδεδεμένων αεροσκαφών.

•) Ρυθμίσεις ραντάρ: περιλαμβάνει ρύθμιση σταθεροποίησης υψομέτρου, οριζόντια αποφυγή εμποδίων, προς τα άνω αποφυγή εμποδίων, αυτόματη αποφυγή εμποδίων, απόσταση ανίχνευσης πλευρικών εμποδίων, οθόνη απόστασης εμποδίων, απόσταση προειδοποίησης, διαφάνεια δείκτη στάσης, μέγεθος δείκτη στάσης, έδαφος εργασίας και βαθμονόμηση της γωνίας ανίχνευσης.


- RTK Ρυθμίσεις RTK: περιλαμβάνει τοποθέτηση RTK αεροσκαφών, πηγή σήματος RTK και τις αντίστοιχες ρυθμίσεις.
- HD Ρυθμίσεις μεταφοράς εικόνας: περιλαμβάνει λειτουργία καναλιού και επιλογή γραφήματος συχνότητας σάρωσης.
- Μπαταρία αεροσκαφών: περιλαμβάνει χαμηλό όριο προειδοποίησης μπαταρίας, χαμηλή ενέργεια μπαταρίας και πληροφορίες μπαταρίας.
- *** Γενικές ρυθμίσεις: περιλαμβάνει ρυθμίσεις χάρτη, εμφάνιση διαδρομής πτήσης και ρυθμίσεις FPV.


10. Λειτουργία χάρτη

 : πατήστε για εναλλαγή μεταξύ των τυπικών, δορυφορικών ή νυχτερινών λειτουργιών.


11. Τοποθεσία Ακολουθήστε

Πατήστε για να επιλέξετε αν η απεικόνιση του χάρτη ακολουθεί τη θέση του αεροσκάφους.

 : για να κρατήσει το αεροσκάφος στο κέντρο του χάρτη.

 : για να διατηρήσετε σταθερή την εμφάνιση του χάρτη ανεξάρτητα από τη θέση του αεροσκάφους.

12. Τοποθεσία

 : πατήστε για να κεντράρετε τον χάρτη γύρω από τη θέση του αεροσκάφους ή το τελευταίο καταγεγραμμένο αρχικό σημείο.

13. Εκκαθάριση οθόνης

 : πατήστε για να διαγράψετε τη διαδρομή πτήσης που εμφανίζεται αυτήν τη στιγμή στο χάρτη.

14. Προβολή κάμερας FPV

Εμφανίζει τη ζωντανή προβολή από την κάμερα FPV. Πατήστε για εναλλαγή μεταξύ της Προβολής χάρτη και της Προβολής κάμερας. Η μνημονική προβολή κάμερας FPV εμφανίζεται από προεπιλογή. Οι χρήστες μπορούν να αλλάξουν την οθόνη χρησιμοποιώντας τα εικονίδια παρακάτω.

Εναλλαγή μεταξύ εμπρός και πίσω FPV



Διπλή οθόνη FPV

Εμπρός/πίσω FPV

15. Κομπιά ελέγχου λειτουργίας

Χρησιμοποιείται για τον έλεγχο του αεροσκάφους κατά τη διάρκεια διαφορετικών τύπων λειτουργίας, συμπεριλαμβανομένης της μέτρησης μιας περιοχής εργασιών και της επίκλησης, της έναρξης, της παύσης ή του τερματισμού μιας επιχείρησης.

16. Ένδειξη ραντάρ

Εμφανίζει πληροφορίες όπως ο προσανατολισμός του αεροσκάφους και το Home Point. Εμφανίζει πληροφορίες για τα εμπόδια που εντοπίστηκαν όταν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία οριζόντιας αποφυγής εμποδίων. Οι κόκκινες, κίτρινες και πράσινες ζώνες υποδεικνύουν τη σχετική απόσταση των εμποδίων που κυμαίνονται από κοντά έως μακριά. Η τιμή υποδεικνύει την απόσταση σε μέτρα ή πόδια ανάλογα με τις ρυθμίσεις.

17. Δείκτης Εμπόδιο προς τα πάνω

Εάν είναι ενεργοποιημένη η αποφυγή εμποδίων προς τα πάνω, μια κόκκινη ζώνη θα εμφανιστεί στο επάνω μέρος της οθόνης όταν εντοπιστεί ένα εμπόδιο συμπεριλαμβανομένης της απόστασης από το εμπόδιο.

18. Τηλεμετρία πτήσης και κατάσταση λειτουργίας

Ύψος: όταν είναι ενεργοποιημένη η λειτουργία σταθεροποίησης υψομέτρου της μονάδας ραντάρ, δείχνει το ύψος μεταξύ του αεροσκάφους και του πλησιέστερου αντικειμένου ή εδάφους κάτω από το αεροσκάφος. Πατήστε την τιμή για προσαρμογή. Εάν η λειτουργία σταθεροποίησης υψομέτρου είναι απενεργοποιημένη, εμφανίζει το υψόμετρο μεταξύ του αεροσκάφους και του σημείου απογείωσης.

Ροή: εμφανίζει την παροχή υγρού.


Απόσταση: εμφανίζει την οριζόντια απόσταση από το αεροσκάφος στο Home Point.

Ταχύτητα: εμφανίζει την ταχύτητα πτήσης του αεροσκάφους.

Περιοχή: εμφανίζει τα δεδομένα της περιοχής που σχετίζονται με την περιοχή εργασιών, συμπεριλαμβανομένων των ακόλουθων τιμών.

- Field Area (Περιοχή πεδίου): Εμφανίζει τα δεδομένα της συνολικής περιοχής σχεδιασμού κατά τον προγραμματισμό πεδίων για λειτουργίες διαδρομής.
- Task Area (Περιοχή εργασιών): εμφανίζει τα δεδομένα της πραγματικής περιοχής της προγραμματισμένης διαδρομής εργασιών μετά τον προγραμματισμό του πεδίου. Η περιοχή σχεδιάζεται χρησιμοποιώντας τον ακόλουθο τύπο: Περιοχή εργασιών = Περιοχή πεδίου - Περιοχή εμποδίων - Περιοχή ζώνης περιθωρίου ασφαλείας
- Obstacle Area (Περιοχή εμποδίων): εμφανίζει τα δεδομένα της περιοχής των εμποδίων που μετρήθηκαν κατά τον προγραμματισμό πεδίων για λειτουργίες διαδρομής.
- Safety Margin Zone Area (Περιοχή ζώνης περιθωρίου ασφαλείας): εμφανίζει τα δεδομένα της περιοχής της ζώνης περιθωρίου ασφαλείας εάν το περιθώριο ασφαλείας έχει διαμορφωθεί κατά τον προγραμματισμό πεδίων για λειτουργίες διαδρομής.
- Sprayed Area (Περιοχή ψεκασμού): εμφανίζει τα δεδομένα της περιοχής που έχει ήδη ψεκαστεί.

19. Λίστα λειτουργιών

 Εμφανίζεται σε κατάσταση λειτουργίας M. Πατήστε για να δείτε τα προγραμματισμένα πεδία και λειτουργίες σε εξέλιξη και να καλέσετε λειτουργίες.

20. Διαμόρφωση παραμέτρων

Πατήστε για να προσαρμόσετε τις παραμέτρους λειτουργίας μετά την είσοδο σε οποιονδήποτε τρόπο λειτουργίας. Οι ρυθμιζόμενες παράμετροι περιλαμβάνουν την ποσότητα ψεκασμού, την ταχύτητα πτήσης, την απόσταση διαδρομής και το ύψος του αεροσκάφους πάνω από τη βλάστηση. Οι πραγματικές παράμετροι που μπορούν να προσαρμοστούν ποικίλλουν ανάλογα με τον τρόπο λειτουργίας.

Πτήση

Περιβάλλον Λειτουργίας

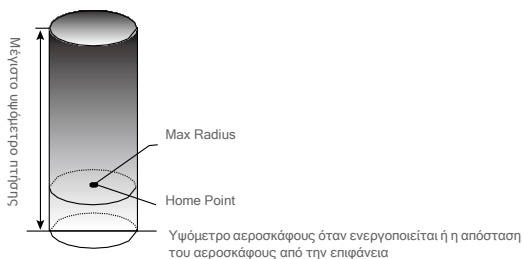
1. ΜΗΝ χρησιμοποιείτε το αεροσκάφος για ψεκασμό σε ανέμους που υπερβαίνουν τα 18 χλμ./ώρα (11 μίλια/ώρα).
2. ΜΗΝ χρησιμοποιείτε το αεροσκάφος σε αντίξοες καιρικές συνθήκες όπως χιόνι, ομίχλη, άνεμοι που ξεπερνούν τα 28χλμ./ώρα (17 μίλια/ώρα) και ισχυρή βροχή (ρυθμός βροχόπτωσης άνω των 25mm (0,98 ίντσες) σε 12 ώρες).
3. Πετάξτε μόνο σε ανοιχτούς χώρους. Ψηλά κτίρια και μεταλλικές κατασκευές μπορεί να επηρεάσουν την ακρίβεια της πυξίδας και του σήματος GNSS.
4. Δώστε προσοχή στις κολώνες εταιρειών κοινής ωφελείας, τα καλώδια ρεύματος και άλλα εμπόδια. ΜΗΝ πετάτε κοντά ή πάνω από νερό, ανθρώπους ή ζώα.
5. Διατηρείτε το VLOS του αεροσκάφους ανά πάσα στιγμή και αποφεύγετε να πετάτε κοντά σε εμπόδια, πλήθη, ζώα και υδάτινα σώματα.
6. Αποφύγετε να πετάτε σε περιοχές με υψηλά επίπεδα ηλεκτρομαγνητισμού, συμπεριλαμβανομένων των σταθμών βάσης κινητών τηλεφώνων και των πύργων ραδιοφωνικής μετάδοσης.
7. ΜΗΝ πετάτε πάνω από 4,5 χιλιόμετρα (14,763 πόδια) πάνω από την επιφάνεια της θάλασσας.
8. Η εφαρμογή DJI Agras θα συστήσει έξυπνα το όριο βάρους ωφέλιμου φορτίου για τη δεξαμενή σύμφωνα με την τρέχουσα κατάσταση και το περιβάλλον του αεροσκάφους. Μην υπερβαίνετε το συνιστώμενο όριο βάρους ωφέλιμου φορτίου όταν προσθέτετε υλικό στη δεξαμενή. Διαφορετικά, μπορεί να επηρεαστεί η ασφάλεια της πτήσης.
9. Βεβαιωθείτε ότι υπάρχει ισχυρό σήμα GNSS και ότι οι κεραιές D-RTK δεν εμποδίζονται κατά τη λειτουργία.
10. ΜΗΝ χειρίζεστε το αεροσκάφος σε εσωτερικούς χώρους.

Όρια πτήσης και ζώνες GEO

Οι χειριστές μη επανδρωμένων αεροσκαφών (UAV) θα πρέπει να συμμορφώνονται με τους κανονισμούς από οργανισμούς αυτορρύθμισης όπως ο Διεθνής Οργανισμός Πολιτικής Αεροπορίας, η Ομοσπονδιακή Υπηρεσία Αεροπορίας και οι τοπικές αρχές αεροπορίας τους. Για λόγους ασφαλείας, τα όρια πτήσεων είναι ενεργοποιημένα από προεπιλογή για να βοηθήσουν τους χρήστες να χειριστούν αυτό το αεροσκάφος με ασφάλεια και νόμιμα. Οι χρήστες μπορούν να θέσουν όρια πτήσης σε ύψος και απόσταση. Όταν λειτουργείτε με ισχυρό σήμα GNSS, τα όρια ύψους και απόστασης και οι ζώνες GEO συνεργάζονται για την παρακολούθηση της πτήσης. Με αδύναμο σήμα GNSS, μόνο το όριο ύψους εμποδίζει το αεροσκάφος να πάει πάνω από 100 μέτρα.

Μέγιστο όριο ύψους και ακτίνας

Οι χρήστες μπορούν να αλλάξουν το μέγιστο όριο ύψους και ακτίνας στην εφαρμογή. Μόλις ολοκληρωθεί, η πτήση του αεροσκάφους περιορίζεται σε μια κυλινδρική περιοχή που καθορίζεται από αυτές τις ρυθμίσεις. Οι παρακάτω πίνακες δείχνουν τις λεπτομέρειες αυτών των ορίων.



Με ισχυρό σήμα GNSS

Όρια πτήσης

Μέγιστο ύψος Το υψόμετρο πτήσης πρέπει να είναι κάτω από το προκαθορισμένο ύψος

Max Radius Η απόσταση πτήσης πρέπει να είναι εντός της μέγιστης ακτίνας.

Με αδύναμο σήμα GNSS

Όρια πτήσης

Μέγιστο ύψος Το υψόμετρο πτήσης πρέπει να είναι κάτω από το προκαθορισμένο ύψος.

Max Radius Κανένα όριο.

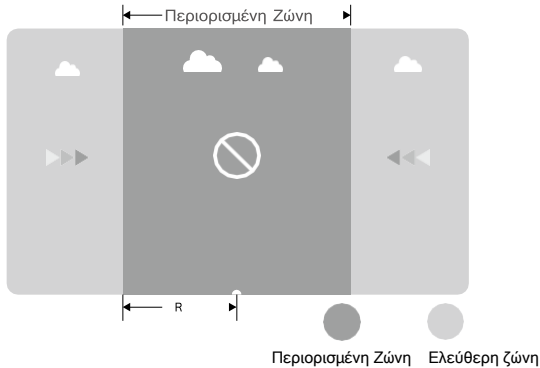
- ⚠ Εάν το αεροσκάφος πετάξει σε Restricted Zone (Ζώνη Ελέγχου), μπορεί μεν να ελεγχθεί, αλλά το αεροσκάφος μπορεί να πετάξει μόνο προς τα πίσω.
- Εάν το αεροσκάφος χάσει το σήμα GNSS και πετάξει έξω από τη μέγιστη ακτίνα αλλά ανακτήσει το σήμα GNSS αργότερα, θα πετάξει πίσω εντός εμβέλειας αυτόματα.

Ζώνες GEO



Οι ζώνες GEO χωρίζονται σε διαφορετικές κατηγορίες. Όλες οι ζώνες GEO παρατίθενται στον επίσημο ιστότοπο της DJI στη διεύθυνση [http:// www.dji.com/flysafe](http://www.dji.com/flysafe).


Οι ζώνες GEO εξηγούνται παρακάτω (απαιτείται GNSS):


Ανάλογα με τον τοπικό κανονισμό, μια ορισμένη ακτίνα γύρω από έναν δείκτη σχηματίζει μια Περιορισμένη Ζώνη, στο εσωτερικό της που απαγορεύονται η απογείωση και η πτήση.



Με ισχυρό σήμα GNSS

Περιοχή	Περιορισμός
Περιορισμένη Ζώνη 	Τα μοτέρ δεν ξεκινούν. Εάν το αεροσκάφος χάσει το σήμα GNSS και εισέλθει σε μια Περιορισμένη Ζώνη αλλά επανακτήσει το σήμα GNSS αργότερα, το αεροσκάφος θα εισέλθει σε ημιαυτόματη κάθοδο μετά από αντίστροφη μέτρηση και προσγείωση.
Χωρίς περιορισμούς πτήσεων 	Οι χρήστες μπορούν να πετούν ελεύθερα με το αεροσκάφος τους.

 Ημιαυτόματη κάθοδος: Όλες οι εντολές μέσω λεβιέδων εκτός από την εντολή του γκαζιού είναι διαθέσιμες κατά την κάθοδο και την προσγείωση. Οι κινητήρες σταματούν αυτόματα μετά την προσγείωση.



 ΜΗΝ πετάτε κοντά σε αεροδρόμια, αυτοκινητόδρομους, σιδηροδρομικούς σταθμούς, σιδηροδρομικές γραμμές, κέντρα πόλεων ή άλλες πολυσύχναστες περιοχές. Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος είναι ορατό ανά πάσα στιγμή.

Λίστα ελέγχου πριν από την πτήση

1. Βεβαιωθείτε ότι το τηλεχειριστήριο και η μπαταρία του αεροσκάφους είναι πλήρως φορτισμένα. Τα φυτοφάρμακα που απαιτούνται είναι επαρκή.
2. Βεβαιωθείτε ότι το δοχείο ψεκασμού και η Έξυπνη μπαταρία πτήσης είναι σταθερά στη θέση τους.
3. Βεβαιωθείτε ότι όλα τα μέρη είναι στερεωμένα με ασφάλεια.
4. Βεβαιωθείτε ότι όλα τα καλώδια είναι σωστά και σταθερά συνδεδεμένα.
5. Βεβαιωθείτε ότι οι έλικες είναι καλά στερεωμένες, ότι δεν υπάρχουν ξένα αντικείμενα μέσα ή πάνω στους κινητήρες και τις έλικες, ότι οι λεπίδες και οι βραχίονες της έλικας ξεδιπλώνονται και ότι οι ασφάλειες των βραχιόνων σφίγγονται σταθερά.
6. Βεβαιωθείτε ότι το σύστημα ψεκασμού δεν έχει μπλοκαριστεί με κανέναν τρόπο.
7. Βεβαιωθείτε ότι οι εύκαμπτοι σωλήνες του ψεκαστήρα είναι καθαροί από φυσαλίδες. Αδειάστε τυχόν φυσαλίδες καθώς μπορεί να επηρεάσουν την απόδοση του ψεκαστήρα. Πατήστε και κρατήστε πατημένο το κουμπί ψεκασμού για δύο δευτερόλεπτα για να ξεκινήσει η λειτουργία αυτόματης εκκένωσης φυσαλίδων για να ψεκάσετε τις φυσαλίδες.

Εκκένωση παγιδευμένου αέρα στους εύκαμπτους σωλήνες

Το T30 διαθέτει αυτόματη λειτουργία εκκένωσης παγιδευμένου αέρα. Όταν είναι απαραίτητο να αποβάλλετε τον εγκλωβισμένο αέρα, ξεκινήστε τη λειτουργία με μία από τις δύο παρακάτω μεθόδους. Το αεροσκάφος θα εκφορτιστεί αυτόματα μέχρι να αποφορτιστεί πλήρως ο παγιδευμένος αέρας.

1. Πατήστε και κρατήστε πατημένο το κουμπί ψεκασμού για δύο δευτερόλεπτα.
2. Εισαγάγετε την Προβολή λειτουργίας, πατήστε , στη συνέχεια , και πατήστε Έναρξη στα δεξιά της ενότητας Διαγραφή παγιδευμένου αέρα.



Βαθμονόμηση του μετρητή ροής

Βεβαιωθείτε ότι έχετε βαθμονομήσει τον μετρητή ροής πριν τον χρησιμοποιήσετε για πρώτη φορά. Διαφορετικά, η απόδοση του ψεκασμού μπορεί να επηρεαστεί αρνητικά.



1. Προετοιμασία

- ① Γεμίστε τη δεξαμενή ψεκασμού με περίπου 2 λίτρα νερό.
- ② Χρησιμοποιήστε τη λειτουργία αυτόματης εκκένωσης αέρα για την εκκένωση του παγιδευμένου αέρα. Οι χρήστες μπορούν επίσης χειροκίνητη απαγωγή του παγιδευμένου αέρα. Πατήστε το κουμπί ψεκασμού για να ψεκάσετε τον εγκλωβισμένο αέρα και πατήστε το κουμπί ξανά μόλις αποφορτιστεί όλος ο εγκλωβισμένος αέρας.


2. Βαθμονόμηση

- ① Στην εφαρμογή, πατήστε Execute Task (Εκτέλεση εργασιών) για να μπείτε στο Operation View (Προβολή λειτουργίας), πατήστε , μετά  σύρετε προς τα πάνω και πατήστε Calibration (Βαθμονόμηση) στα δεξιά του τμήματος βαθμονόμησης του μετρητή ροής.
- ② Πατήστε Start Calibration (Έναρξη βαθμονόμησης) για να ξεκινήσετε. Η βαθμονόμηση θα ολοκληρωθεί μετά από 25 δευτερόλεπτα και τα αποτελέσματα είναι εμφανίζονται στην εφαρμογή.
 - Οι χρήστες μπορούν να προχωρήσουν μόλις ολοκληρωθεί η βαθμονόμηση με επιτυχία.
 - Εάν η βαθμονόμηση αποτύχει, πατήστε "?" για να δείτε και να επιλύσετε το πρόβλημα. Επαναβαθμονομήστε μόλις επιλυθεί το πρόβλημα.



Κατά τη βαθμονόμηση, πατήστε και  στη συνέχεια  να ακυρώσετε. Εάν ακυρωθεί η βαθμονόμηση, η ακρίβεια του μετρητή ροής βασίζεται στα δεδομένα πριν από την έναρξη της βαθμονόμησης.



Πότε να επαναβαθμονομήσετε

1. Εγκατάσταση διαφορετικού μοντέλου ακροφυσίων. Σημείωση: Επιλέξτε το αντίστοιχο μοντέλο στην εφαρμογή μετά την αντικατάσταση ακροφυσίων. Μεταβείτε στην Προβολή λειτουργίας, πατήστε και , για διαμόρφωση.
2. Χρήση υγρού διαφορετικού ιξώδους.
3. Το σφάλμα μεταξύ της πραγματικής τιμής και της θεωρητικής τιμής της ολοκληρωμένης περιοχής υπερβαίνει το 15%.

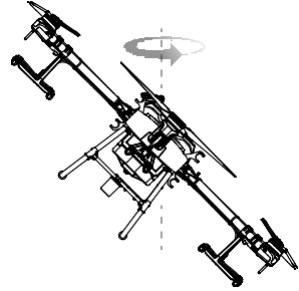
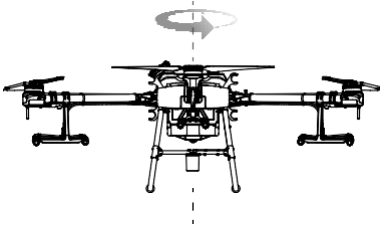
Βαθμονόμηση της πυξίδας

- ⚠ Είναι σημαντικό να βαθμονομήσετε την πυξίδα. Το αποτέλεσμα βαθμονόμησης επηρεάζει την ασφάλεια της πτήσης. Το αεροσκάφος ενδέχεται να δυσλειτουργήσει εάν η πυξίδα δεν έχει βαθμονομηθεί.
 - ΜΗΝ βαθμονομείτε την πυξίδα όπου υπάρχει πιθανότητα ισχυρής μαγνητικής παρεμβολής. Αυτό περιλαμβάνει περιοχές όπου υπάρχουν πυλώνες υψηλής τάσης ή τοίχοι με χαλύβδινες ενισχύσεις.
 - ΜΗΝ μεταφέρετε σιδηρομαγνητικά υλικά μαζί σας κατά τη βαθμονόμηση, όπως κλειδιά ή κινητά τηλέφωνα. Εάν οι δείκτες κατάστασης του αεροσκάφους δείχνουν κόκκινο φως που αναβοσβήνει, η βαθμονόμηση της πυξίδας απέτυχε. Παρακαλούμε επαναβαθμονομήστε.
 - Μετά την επιτυχή βαθμονόμηση, η πυξίδα μπορεί να είναι ανώμαλη όταν τοποθετείτε το αεροσκάφος στο έδαφος. Αυτό μπορεί να οφείλεται σε υπόγεια μαγνητική παρεμβολή υπόγεια. Μετακινήστε το αεροσκάφος σε άλλη τοποθεσία και δοκιμάστε ξανά.

Βαθμονομήστε την πυξίδα όταν σας ζητηθεί από την εφαρμογή. Συνιστάται η βαθμονόμηση της πυξίδας με άδειο δοχείο.

1. Πατήστε , στη συνέχεια  μετακινήστε το ρυθμιστικό στο κάτω μέρος και επιλέξτε Σύνθετες ρυθμίσεις, στη συνέχεια IMU και Βαθμονόμηση πυξίδας. Πατήστε Βαθμονόμηση στην ενότητα βαθμονόμηση πυξίδας.

2. Κρατήστε το αεροσκάφος οριζόντια και περιστρέψτε το 360° γύρω από έναν κατακόρυφο άξονα με το αεροσκάφος περίπου 1,2m πάνω από το έδαφος. Η βαθμονόμηση ολοκληρώνεται όταν η εφαρμογή εμφανίσει ότι η βαθμονόμηση ήταν επιτυχής.
3. Εάν η εφαρμογή εμφανίζει κεκλιμένο αεροσκάφος, υποδεικνύει ότι η οριζόντια βαθμονόμηση απέτυχε. Οι χρήστες πρέπει να γέρνουν το αεροσκάφος και να το περιστρέφουν οριζόντια. Η βαθμονόμηση ολοκληρώνεται όταν η εφαρμογή εμφανίσει ότι η βαθμονόμηση ήταν επιτυχής. Για να μειωθεί ο αριθμός περιστροφών που απαιτούνται, το αεροσκάφος πρέπει να έχει κλίση τουλάχιστον 45°.



4. Εάν η βαθμονόμηση συνεχίζει να αποτυγχάνει, επαναβαθμονομήστε την πυξίδα από το βήμα 1.

Εκκίνηση και διακοπή των κινητήρων

Εκκίνηση των Κινητήρων (Motors)

Η εντολή Combination Stick (CSC) που παρατίθεται παρακάτω χρησιμοποιείται για την εκκίνηση και τη διακοπή λειτουργίας των κινητήρων. Βεβαιωθείτε ότι εκτελείτε το CSC με μία συνεχή κίνηση. Οι κινητήρες αρχίζουν να επιταχύνουν με μια ταχύτητα ρελαντί. Απελευθερώστε και τα δύο μπαστούνια ταυτόχρονα. Απογειώστε αμέσως μόλις αρχίσουν να περιστρέφονται οι κινητήρες, διαφορετικά το αεροσκάφος μπορεί να χάσει την ισορροπία, να παρασυρθεί ή ακόμη και να απογειωθεί από μόνο του και να προκαλέσει ζημιά ή τραυματισμό.



Σταματώντας τους κινητήρες

Υπάρχουν δύο μέθοδοι για να σταματήσετε τους κινητήρες.

1. Όταν το αεροσκάφος έχει προσγειωθεί, πιέστε και κρατήστε το γκάζι προς τα κάτω. Οι κινητήρες θα σταματήσουν μετά από τρία δευτερόλεπτα.
- 2.



Strottle Stick (αριστερό ραβδί στη λειτουργία 2)

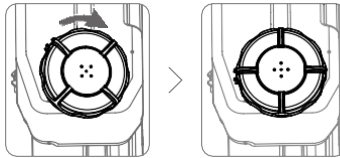
- Όταν το αεροσκάφος έχει προσγειωθεί, σπρώξτε το γκάτζι προς τα κάτω και εκτελέστε το ίδιο CSC που χρησιμοποιήθηκε για την εκκίνηση των κινητήρων. Αφήστε και τα δύο μπαστούνια μόλις σταματήσουν οι κινητήρες.



- ⚠
- Οι έλικες μπορεί να είναι επικίνδυνες. Μείνετε μακριά από περιστρεφόμενες έλικες και κινητήρες. ΜΗΝ εκκινείτε τους κινητήρες σε περιορισμένους χώρους ή όταν υπάρχουν άτομα κοντά.
 - Κρατήστε τα χέρια σας στο τηλεχειριστήριο όταν οι κινητήρες περιστρέφονται.
 - ΜΗΝ σταματάτε τους κινητήρες κατά τη διάρκεια της πτήσης, εκτός εάν σε κατάσταση έκτακτης ανάγκης, όπου αυτό θα μειώσει τον κίνδυνο ζημιάς ή τραυματισμού.
 - Η μέθοδος 1 είναι η συνιστώμενη μέθοδος για τη διακοπή λειτουργίας των κινητήρων. Όταν χρησιμοποιείτε τη Μέθοδο 2 για να σταματήσετε τους κινητήρες, το αεροσκάφος μπορεί να ανατραπεί εάν δεν είναι πλήρως προσγειωμένο. Χρησιμοποιήστε τη Μέθοδο 2 με προσοχή.
 - Μετά την προσγείωση, απενεργοποιήστε το αεροσκάφος πριν απενεργοποιήσετε το τηλεχειριστήριο.

Δοκιμή πτήσης

- Τοποθετήστε το αεροσκάφος σε ανοιχτό, επίπεδο έδαφος με τους δείκτες κατάστασης του αεροσκάφους στραμμένους προς το μέρος σας.
- Ρίξτε υγρό στη δεξαμενή ψεκασμού και σφίξτε το κάλυμμα. Βεβαιωθείτε ότι οι τέσσερις γραμμές στο κάλυμμα είναι ευθυγραμμισμένες με την οριζόντια ή κάθετη κατεύθυνση.



- Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο, βεβαιωθείτε ότι το DJI Agras είναι ανοιχτό και, στη συνέχεια, ενεργοποιήστε το αεροσκάφος.
- Βεβαιωθείτε ότι το αεροσκάφος είναι συνδεδεμένο στο τηλεχειριστήριο.
- Εάν χρησιμοποιείτε RTK για τοποθέτηση, βεβαιωθείτε ότι η λειτουργία τοποθέτησης RTK του αεροσκάφους είναι ενεργοποιημένη και RTK η πηγή σήματος έχει ρυθμιστεί σωστά (D-RTK 2 Mobile Station ή Network RTK service). Μεταβείτε στην Προβολή λειτουργίας στην εφαρμογή, πατήστε και επιλέξτε RTK για προβολή και ρύθμιση. Βεβαιωθείτε ότι έχετε απενεργοποιήσει τη λειτουργία τοποθέτησης του αεροσκάφους RTK εάν δεν χρησιμοποιείται. Διαφορετικά, το αεροσκάφος δεν μπορεί να απογειωθεί όταν δεν υπάρχουν διαφορικά δεδομένα.
- Περιμένετε να αναζητηθούν δορυφόροι, βεβαιωθείτε ότι υπάρχει ισχυρό σήμα GNSS και βεβαιωθείτε ότι η μέτρηση της κατεύθυνσης του αεροσκάφους χρησιμοποιώντας τις διπλές κεραίες είναι έτοιμη. Εκτελέστε το CSC για να ξεκινήσετε τους κινητήρες. (Εάν οι διπλές κεραίες δεν είναι έτοιμες μετά από αναμονή για μεγάλο χρονικό διάστημα, μετακινήστε το αεροσκάφος σε ανοιχτή περιοχή με ισχυρό σήμα GNSS.)
- Σπρώξτε το γκάτζι προς τα πάνω για να απογειωθεί.

8. Επιλέξτε την επιθυμητή λειτουργία ή λειτουργία πτήσης και ξεκινήστε τη λειτουργία.
9. Βγείτε από τη λειτουργία χειροκίνητου ελέγχου του αεροσκάφους για προσγείωση. Τοποθετήστε το δείκτη του ποντικιού πάνω σε μια επίπεδη επιφάνεια και τραβήξτε απαλά προς τα κάτω το ραβδί γκαζιού για να κατεβείτε αργά.
10. Μετά την προσγείωση, πιέστε το γκάζι προς τα κάτω και κρατήστε το. Οι κινητήρες σταματούν μετά από τρία δευτερόλεπτα.
11. Απενεργοποιήστε το αεροσκάφος και, στη συνέχεια, απενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο.



Όταν εμφανιστεί η προειδοποίηση χαμηλής μπαταρίας στην εφαρμογή, πετάξτε το αεροσκάφος σε ασφαλή περιοχή και προσγειωθείτε το συντομότερο δυνατό. Σταματήστε τους κινητήρες και αντικαταστήστε την μπαταρία. Το αεροσκάφος θα κατέβει αυτόματα και θα προσγειωθεί όταν εμφανιστεί στην εφαρμογή το κρίσιμο μήνυμα προειδοποίησης χαμηλής μπαταρίας.

DJI Assistant 2 για MG

Διαμορφώστε τις ρυθμίσεις των βασικών παραμέτρων, αντιγράψτε τα αρχεία πτήσεων και ενημερώστε το υλικολογισμικό αεροσκαφών και τηλεχειριστηρίου στο DJI Assistant 2 για MG.

Εγκατάσταση και εκκίνηση

1. Κατεβάστε το αρχείο εγκατάστασης του DJI Assistant 2 for MG από τη σελίδα λήψης T30: <https://www.dji.com/t30/downloads>
2. Εγκαταστήστε το λογισμικό.
3. Εκκινήστε το DJI Assistant 2 για MG.

Χρήση DJI Assistant 2 για MG

Σύνδεση του αεροσκάφους

Συνδέστε τη θύρα USB-C στο κάτω μέρος του αεροσκάφους με έναν υπολογιστή με καλώδιο USB-C και, στη συνέχεια, ενεργοποιήστε το αεροσκάφος.



Βεβαιωθείτε ότι έχετε αφαιρέσει τις έλικες πριν χρησιμοποιήσετε το DJI Assistant 2 για MG.



Αφαιρέστε το αδιάβροχο κάλυμμα στη θύρα USB-C πριν από τη χρήση. Συνδέστε το αδιάβροχο κάλυμμα στη θύρα μετά τη χρήση. Διαφορετικά, μπορεί να εισέλθει νερό στη θύρα, προκαλώντας βραχυκύκλωμα.

Ενημέρωση υλικολογισμικού

Απαιτείται λογαριασμός DJI για ενημερώσεις υλικολογισμικού. Συνδεθείτε ή καταχωρίστε λογαριασμό.

Αρχείο καταγραφής εξαγωγής

Δείτε όλα τα αρχεία καταγραφής του αεροσκάφους και επιλέξτε αρχεία καταγραφής για εξαγωγή.

Προσομοιωτής

Πατήστε Click Open να εισέλθετε στην προβολή προσομοίωσης πτήσης. Εισαγάγετε τις παραμέτρους τοποθεσίας και περιβάλλοντος και κάντε κλικ στην επιλογή Διαμόρφωση για αποθήκευση. Κάντε κλικ στο κουμπι Έναρξη προσομοίωσης για να μπειτε στην πρακτική προσομοίωσης πτήσης.

Βασικές ρυθμίσεις

Διαμορφώστε την ταχύτητα ρελαντί και δοκιμάστε τον κινητήρα.

Σύνδεση του τηλεχειριστηρίου

1. Συνδέστε τη θύρα USB-C του τηλεχειριστηρίου σε έναν υπολογιστή με καλώδιο USB A σε A και, στη συνέχεια, ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο.
2. Σύρετε από το επάνω μέρος της οθόνης και βεβαιωθείτε ότι είναι ενεργοποιημένη η επιλογή USB.

Ενημέρωση υλικολογισμικού

Απαιτείται λογαριασμός DJI για ενημερώσεις υλικολογισμικού. Συνδεθείτε ή καταχωρίστε λογαριασμό.

Αρχείο καταγραφής εξαγωγής

Δείτε όλα τα αρχεία καταγραφής του τηλεχειριστηρίου και επιλέξτε τα αρχεία καταγραφής για εξαγωγή.



- ΜΗΝ απενεργοποιείτε το τηλεχειριστήριο κατά την ενημέρωση.
- ΜΗΝ εκτελείτε την ενημέρωση υλικολογισμικού ενώ το αεροσκάφος βρίσκεται στον αέρα. Εκτελέστε την ενημέρωση υλικολογισμικού μόνο όταν το αεροσκάφος βρίσκεται στο έδαφος.
- Το τηλεχειριστήριο ενδέχεται να αποσυνδεθεί από το αεροσκάφος μετά την ενημέρωση του υλικολογισμικού. Συνδέστε ξανά το τηλεχειριστήριο και το αεροσκάφος εάν είναι απαραίτητο.

Παράρτημα

Προδιαγραφές

Μοντέλο προϊόντος	3WWDZ-30A
Airframe	
Max Diagonal Wheelbase	2145 χλστ
Διαστάσεις	2858 × 2685 × 790 mm (ξεδιπλωμένοι βραχίονες και έλικες) 2030 × 1866 × 790 mm (ξεδιπλωμένοι βραχίονες και διπλωμένοι έλικες) 1170 × 670 × 857 mm (διπλωμένοι βραχίονες και έλικες)
Σύστημα πρόωσης	
Κινητήρες	
Μέγιστη ισχύς	3600 W/ρότορα
ESCs	
Μέγιστο ρεύμα εργασίας (συνεχές)	60 A
Πτυσσόμενες προπέλες (R3820)	
Διάμετρος itch Πίσσα	38 × 20 ίντσες
Σύστημα ψεκασμού	
Δεξαμενή ψεκασμού	
Χωρητικότητα	Πλήρως φορτωμένο: 30 L
Λειτουργικό ωφέλιμο φορτίο	Πλήρως φορτωμένο: 30 kg
Ακροφύσια	
Μοντέλο	XR11001VS (στάνταρ), XR110015VS (προαιρετικά, αγοράστε ξεχωριστά), TX-VK4/ ZX-VK4 (προαιρετικά για διαμόρφωση οπωρώνα, αγοράστε ξεχωριστά)
Ποσότητα	16
Μέγιστο ποσοστό ψεκασμού	XR11001VS: 7,2 L/min, XR110015VS: 8 L/min
Πλάτος ψεκασμού	4-9 m (12 ακροφύσια, σε ύψος 1,5-3 m πάνω από τις καλλιέργειες)
Μέγεθος σταγονιδίων	XR11001VS: 130-250 μm, XR110015VS: 170-265 μm (ανάλογα με το περιβάλλον λειτουργίας και την ταχύτητα ψεκασμού)
Μετρητής ροής	
Εύρος μέτρησης	0,25-20 L/min
Λάθος	<± 2%
Μετρήσιμο υγρό	Αγωγιμότητα > 50 μS/cm (υγρά όπως νερό βρύσης ή φυτοφάρμακα που περιέχουν νερό)
Ψηφιακό ραντάρ πολλαπλής κατεύθυνσης	
Μοντέλο	RD2424R
Συχνότητα λειτουργίας	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Κατανάλωση ενέργειας	12W
Ενέργεια μετάδοσης (EIRP) Altitude	SRRC: ≤13 dBm, NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤20 dBm
Detection & Terrain Follow ⁽¹⁾	Εύρος ανίχνευσης υψομέτρου: 1-30 m Εύρος εργασίας σταθεροποίησης: 1,5-15 m Μέγιστη κλίση σε λειτουργία βουνού: 35°

Αποφυγή εμποδίων ^[1]	Εύρος ανίχνευσης εμποδίων: 1,5-30 m FOV: Οριζόντια: 360 °, Κάθετα: ± 15 ° Συνθήκες εργασίας: πετούν πάνω από 1,5 m πάνω από το εμπόδιο με ταχύτητα μικρότερη από 7 m/s Απόσταση ορίου ασφαλείας: 2,5 m (απόσταση μεταξύ της πρόσωσης των προπέλων και του εμποδίου μετά το φρενάριασμα) Κατεύθυνση αποφυγής εμποδίων: αποφυγή εμποδίων παντοκατεύθυνσης στην οριζόντια κατεύθυνση
Αξιολόγηση IP	IP67
Ραντάρ προς τα πάνω	
Μοντέλο	RD2414U
Συχνότητα λειτουργίας	SRRC/NCC/FCC/MIC/KCC/CE: 24.05-24.25 GHz
Κατανάλωση ενέργειας	4 W
EIRP ισχύος μετάδοσης	SRRC: ≤13 dBm, NCC/MIC/KCC/CE/FCC: ≤20 dBm
Αποφυγή εμποδίων ^[1]	Εύρος ανίχνευσης εμποδίων: 1,5-15 mFOV: 80 ° Συνθήκες εργασίας: διατίθενται κατά την απογείωση, την προσγείωση και την άνοδο όταν ένα εμπόδιο βρίσκεται πάνω από 1,5 m πάνω από το αεροσκάφος. Απόσταση ορίου ασφαλείας: 2 m (απόσταση μεταξύ του υψηλότερου σημείου του αεροσκάφους και του χαμηλότερου σημείου του εμποδίου μετά το φρενάριασμα) Κατεύθυνση αποφυγής εμποδίων: προς τα πάνω
Αξιολόγηση IP	IP67
Κάμερες FPV	
FOV	Οριζόντια: 129 °, Κάθετα: 82 °
Ανάλυση	1280 × 720 15-30fps
FPV Spotlights	FOV: 120 °, Μέγιστη φωτεινότητα: 13,2 lux σε 5 m άμεσου φωτός
Παράμετροι πτήσης	
Συχνότητα λειτουργίας	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz ^[2]
Ισχύς μετάδοσης (EIRP)	2,4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm, FCC/NCC: .531,5 dBm5,8 GHz FCC/SRRC/NCC: .529,5 dBm, CE: ≤ 14 dBm
Συνολικό βάρος (χωρίς μπαταρία)	26,3 κιλά
Μέγιστο βάρος απογείωσης	Μέγιστο βάρος απογείωσης για ψεκασμό: 66,5 kg (σε επίπεδο θάλασσας) Μέγιστο βάρος απογείωσης για εξάπλωση: 78 kg (σε επίπεδο θάλασσας)
Περιορισμένο εύρος ακρίβειας (με ισχυρό σήμα GNSS)	Ενεργοποιημένο το D-RTK: Οριζόντιο: ± 10 cm, Κάθετο: ± 10 cm D-RTK απενεργοποιημένο: Οριζόντιο: ± 0,6 m, Κάθετα: ± 0,3 m (Ενεργοποιημένη μονάδα ραντάρ: ± 0, 1 m)
Συχνότητα λειτουργίας RTK/GNSS	RTK: GPS L1/L2, GLONASS F1/F2, BeiDou B1/B2, Galileo E1/E5 GNSS: GPS L1, GLONASS F1, Galileo E1
Μπαταρία	Μπαταρία πτήσης εγκεκριμένη από DJI (BAX501-29000mAh-51.8V)
Μέγιστη κατανάλωση ισχύος	13000 W
Χρόνος αιώρησης ^[3]	20,5 λεπτά (βάρος απογείωσης 36,5 κιλά με μπαταρία 29000 mAh)7,8 λεπτά (βάρος απογείωσης 66,5 κιλά με μπαταρία 29000 mAh)
Max Tilt Angle	15 °

Μέγιστη ταχύτητα λειτουργίας	7 m/s
Μέγιστη ταχύτητα πτήσης	10 m/s (με ισχυρό σήμα GNSS)
Μέγιστη αντίσταση ανέμου	8m/s
Max Service πάνω από το επίπεδο της θάλασσας	4500m
Συμπίπτουσα υγρασία λειτουργίας	<93%
Συμπίπτουσα θερμοκρασία λειτουργίας	0 ° έως 45 ° C (32 ° έως 113 ° F)

Τηλεχειριστήριο

Μοντέλο	RM500-ENT
Οθόνη	Οθόνη 5,5 ιντσών, 1920 × 1080, 1000 cd/m2, Σύστημα Android
ΕΜΒΟΛΟ	4GB
Ενσωματωμένη μπαταρία	18650 Li-ion (5000 mAh @ 7,2 V)
GNSS	GPS+GLONASS
Κατανάλωση ενέργειας	18 W
Θερμοκρασία λειτουργίας	0 ° έως 45 ° C (32 ° έως 113 ° F) 5 °
Περιβάλλον φόρτισης Θερμοκρασία	έως 40 ° C (41 ° έως 104 ° F)
Θερμοκρασία αποθήκευσης	<1 μήνας: -30° έως 60° C (-22° έως 140° F) 1-3 μήνες: -30° έως 45° C (-22° έως 113° F) 3 -6 μήνες: -30° έως 35° C (-22° έως 95° F) > 6 μήνες: -30° έως 25° C (-22° έως 77° F) (Ενσωματωμένη ισχύς μπαταρίας 40% -60%)

OcuSync Enterprise

Συχνότητα λειτουργίας	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 2.4000-2.4835 GHz SRRC/NCC/FCC/CE: 5.725-5.850 GHz ^[2]
Μέγιστη απόσταση μετάδοσης (χωρίς εμπόδια, χωρίς παρεμβολές)	FCC/NCC: 7 km, SRRC: 5 km, MIC/KCC/CE: 4 km
Ισχύς μετάδοσης (EIRP)	2,4 GHz SRRC/CE/MIC/KCC: ≤20 dBm, FCC/NCC: ≤30,5 dBm 5,8 GHz SRRC: :5 21,5 dBm, FCC/NCC: :5 29,5 dBm, CE: ≤ 14 dBm

Wi-Fi

Πρωτόκολλο	Wi-Fi Direct, Οθόνη Wi-Fi, 802.11a/g/n/ac Wi-Fi με 2 × 2 MIMO
Συχνότητα λειτουργίας	2,4000-2,4835 GHz, 5,150-5,250 GHz ^[2] , 5,725-5,850 GHz ^[2]
Ισχύς μετάδοσης (EIRP)	2,4 GHz SRRC/CE: 18,5 dBm, NCC/FCC/MIC/KCC: 20,5 dBm 5,2 GHz SRRC/NCC/FCC/CE/MIC: 14 dBm, KCC: 10 dBm 5,8 GHz SRRC/NCC/FCC: 18 dBm, CE/KCC: 12 dBm

Bluetooth

Πρωτόκολλο	Bluetooth 4.2
Συχνότητα λειτουργίας	2,4000-2,4835 GHz
Ισχύς μετάδοσης (EIRP)	SRRC/NCC/FCC/CE/MIC/KCC: 6,5 dBm

Έξυπνη μπαταρία τηλεχειριστηρίου

Μοντέλο	WB37-4920mAh-7.6V
Τύπος Μπαταρίας	2S LiPo
Χωρητικότητα	4920 mAh
Τάση	7,6 V
Ενέργεια	37,39 Wh
Θερμοκρασία περιβάλλοντος φόρτισης	5 ° έως 40 ° C (41 ° έως 104 ° F)

Έξυπνος κόμβος φόρτισης μπαταρίας

Μοντέλο	WCH2
Τάση εισόδου	17.3-26.2 V
Τάση εξόδου και τρέχουσα	8,7 V, 6 A
Θερμοκρασία λειτουργίας	5 ° έως 40 ° C (41 ° έως 104 ° F)

Προσαρμογέας ρεύματος AC











Μοντέλο	A14-057N1A
Τάση εισόδου	100-240 V, 50/60 Hz
Τάση εξόδου	17,4 V
Ονομαστική ισχύς	57 W

[1] Η πραγματική εμβέλεια ραντάρ ποικίλλει ανάλογα με το υλικό, τη θέση, το σχήμα και άλλες ιδιότητες του εμποδίου.

[2] Οι τοπικοί κανονισμοί σε ορισμένες χώρες απαγορεύουν τη χρήση των συχνοτήτων των 5,8 και 5,2 GHz. Σε ορισμένες χώρες, η ζώνη συχνοτήτων 5,2 GHz επιτρέπεται μόνο για εσωτερική χρήση.

[3] Χρόνος αιώρησης που αποκτήθηκε στο επίπεδο της θάλασσας με ταχύτητες ανέμου μικρότερες από 3 m/s.

Περιγραφή δεικτών κατάστασης αεροσκάφους

Μοτίβα που αναβοσβήνουν	Περιγραφή
 Αναβοσβήνει κόκκινο, πράσινο και κίτρινο	Αυτοέλεγχος
 X4 Αναβοσβήνει κίτρινο τέσσερις φορές	Ζέσταμα
 Αναβοσβήνει αργά κίτρινο	Λειτουργία A (χωρίς GNSS)
 Αναβοσβήνει αργά πράσινο	P-mode (GNSS)
 Αναβοσβήνει γρήγορα πράσινο	Όταν εντοπιστεί ένα εμπόδιο, το αεροσκάφος σπάει και αιωρείται για να εισέλθει στη λειτουργία αποφυγής εμποδίων.
 Αναβοσβήνει κίτρινη και πράσινη εναλλακτικά	Η διπλή κεραία RTK δεν είναι έτοιμη.
 Αναβοσβήνει εναλλάξ κόκκινο και πράσινο	Η λειτουργία RTK είναι ενεργοποιημένη, αλλά η τοποθέτηση RTK δεν είναι έτοιμη.
 — Στερεό κόκκινο	Σφάλμα συστήματος. Επανεκκινήστε το αεροσκάφος και, εάν δεν λειτουργεί, επικοινωνήστε με την υποστήριξη DJI ή εξουσιοδοτημένο αντιπρόσωπο της DJI
 Αναβοσβήνει εναλλάξ κόκκινο και κίτρινο	Μη φυσιολογικά δεδομένα πυξίδας. Απαιτείται βαθμονόμηση πυξίδας.
 Αναβοσβήνει γρήγορα κίτρινο	Το σήμα του τηλεχειριστηρίου χάθηκε.

Ενημέρωση του υλικολογισμικού

Το υλικολογισμικό του τηλεχειριστηρίου, του αεροσκάφους και άλλων συσκευών, όπως ο σταθμός μπαταριών, μπορεί να ενημερωθεί μαζί στο DJI Agras. Ακολουθήστε τα παρακάτω βήματα.

1. Ενεργοποιήστε το τηλεχειριστήριο και το αεροσκάφος. Βεβαιωθείτε ότι το τηλεχειριστήριο έχει πρόσβαση στο διαδίκτυο μέσω Wi-Fi ή dongle. Το αρχείο υλικολογισμικού είναι συνήθως μεγάλο. Συνιστάται η χρήση Wi-Fi.
2. Εμφανίζεται μια προτροπή στο κάτω μέρος της αρχικής οθόνης στο DJI Agras όταν είναι διαθέσιμη μια νέα ενημέρωση υλικολογισμικού. Πατήστε την προτροπή για να εισέλθετε στην οθόνη του υλικολογισμικού.
3. Συνδέστε τη συσκευή στη θύρα USB-A του τηλεχειριστηρίου για να ενημερώσετε το υλικολογισμικό του σταθμού μπαταριών. Πατήστε το αναπτυσσόμενο μενού για κάθε συσκευή και επιλέξτε το υλικολογισμικό. Θα υπάρχει ένα σημάδι ελέγχου στη συσκευή που εμφανίζεται στην εφαρμογή όταν έχει επιλεγεί ένα υλικολογισμικό για την αντίστοιχη συσκευή. Καταργήστε την επιλογή του σήματος για ακύρωση της ενημέρωσης.
4. Πατήστε Update (Ενημέρωση) όλων για ανακατεύθυνση στην οθόνη ενημέρωσης. Η εφαρμογή θα κατεβάσει το υλικολογισμικό για όλες τις επιλεγμένες συσκευές και θα ενημερωθεί αυτόματα.
5. Βεβαιωθείτε ότι όλες οι συσκευές είναι συνδεδεμένες στο τηλεχειριστήριο και περιμένετε να ολοκληρωθεί η ενημέρωση.
6. Αφού ολοκληρώσετε επιτυχώς την ενημέρωση, επανεκκινήστε το τηλεχειριστήριο και το αεροσκάφος χειροκίνητα.

Ο DJI Assistant 2 για MG μπορεί επίσης να χρησιμοποιηθεί για την ενημέρωση του υλικολογισμικού. Ανατρέξτε στο [DJI Assistant 2 για MG](#) (σελ. 55) για περισσότερες πληροφορίες.

Υποστήριξη DJI

<http://www.dji.com/support>

Αυτό το περιεχόμενο υπόκειται σε αλλαγές χωρίς προηγούμενη ειδοποίηση.

Κατεβάστε την τελευταία έκδοση από

<http://www.dji.com/t30>

Εάν έχετε απορίες σχετικά με αυτό το έγγραφο, επικοινωνήστε με την DJI στέλνοντας ένα μήνυμα στη διεύθυνση DocSupport@dji.com.

Πνευματικά δικαιώματα © 2021 DJI All Rights Reserved.

Για τα Ελληνικά:

Μετάφραση από τα Αγγλικά στα Ελληνικά www.onlinedoctranslator.com

Τελική Επεξεργασία κειμένου ΔΗΜΗΤΡΑ ΕΜΠΟΡΙΚΗ ΜΙΚΕ (ΠΡΑΠΟΠΟΥΛΟΣ)

